



**ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЬ ЧАСТОТЫ
ДЛЯ НАСОСОВ
СМ4.Н**

РУКОВОДСТВО ПОЛЬЗОВАТЕЛЯ

В ходе установки и ввода в действие оборудования необходимо выполнить 9 пунктов, описанных ниже в «Кратком руководстве по началу работы».

КРАТКОЕ РУКОВОДСТВО ПО НАЧАЛУ РАБОТЫ

1. Убедитесь в том, что поставленное оборудование соответствует Вашему заказу (Глава 2).
2. Прежде чем предпринимать какие-либо действия по подключению устройства, внимательно ознакомьтесь с инструкцией по технике безопасности (Глава 1).
3. Прежде чем приступать непосредственно к монтажу, убедитесь в том, что расстояния от устанавливаемого устройства до стен и ближайшего оборудования отвечают принятым условиям, а условия окружающей среды соответствуют требованиям (Глава 4).
4. Проверьте сечение кабеля двигателя, сетевого кабеля и сетевых предохранителей и убедитесь в надёжности присоединения кабелей (Глава 5).
5. Следуйте указаниям инструкции по установке (Глава 5).
6. Проверьте цепи управления и подключения кабелей (Глава 5).
7. Все параметры имеют значения, установленные на заводе-изготовителе. Для обеспечения нормальной работы проверьте заводской шильдик двигателя и соответствие им параметров группы P02:
 - номинальная мощность двигателя P02.01;
 - номинальную частоту двигателя P02.02;
 - номинальную скорость вращения двигателя P02.03;
 - номинальное напряжение двигателя P02.04;
 - номинальный ток двигателя P02.05;
8. Соблюдайте указания по вводу в эксплуатацию, изложенные в Главе 7.
9. После выполнения всех вышеуказанных пунктов преобразователь частоты готов к работе.

ВНИМАНИЕ!

Компания Сиб МИР не несет ответственности за неправильную работу преобразователя частоты при нарушении указаний данного Руководства.

РУКОВОДСТВО ПОЛЬЗОВАТЕЛЯ

ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЯМИ ЧАСТОТЫ СМ4.Н

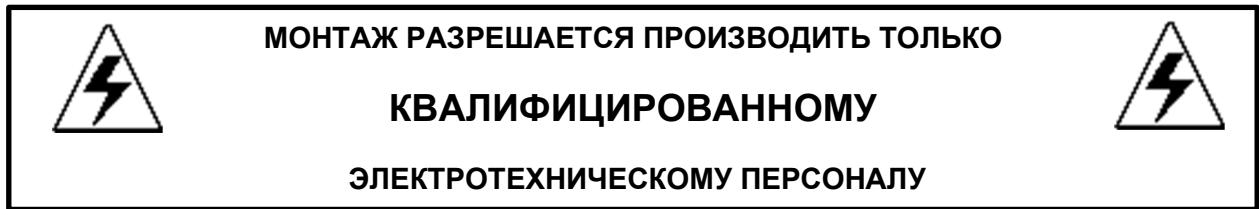
Содержание

1. БЕЗОПАСНОСТЬ.....	6
1.1. ПРЕДУПРЕЖДЕНИЯ.....	6
1.2. УКАЗАНИЯ ПО БЕЗОПАСНОСТИ	6
1.3. ЗАЗЕМЛЕНИЕ И ЗАЩИТА ОТ ЗАМЫКАНИЙ НА ЗЕМЛЮ.....	7
1.4. Предупреждающие обозначения	7
1.5. Маркировка СЕ	8
1.6. Директива ЭМС	8
1.6.1. Общие сведения	8
1.6.2. Классификация преобразователей частоты СМ4 по ЭМС (электромагнитной совместимости).....	8
1.7. Среда установки	9
2. ПРИЕМКА ИЗДЕЛИЯ	10
2.1. Шильдик преобразователя частоты	10
2.2. Код при заказе преобразователя частоты	10
2.3. Хранение	11
3. ТЕХНИЧЕСКИЕ ДАННЫЕ	12
3.1. Структурная схема ПЧ.....	12
3.2. Диапазон мощности	15
3.2.1. Шкала мощностей.....	15
3.3. Технические характеристики.....	16
3.4. Паспортные характеристики	17
3.4.1. Мощность ПЧ.....	17
3.4.2. Снижение номинальной мощности ПЧ	17
3.4.2.1. Снижение номинального выходного тока ПЧ.....	17
3.4.2.2. Снижение номинальной мощности ПЧ от высоты над уровнем моря	18
4. УСТАНОВКА	19
4.1. Монтаж	19
4.1.1. Способ установки/монтажа	19
4.1.2. Пространство для установки/монтажа одного ПЧ	20
4.1.3. Установка нескольких ПЧ	20
4.1.4. Вертикальная установка.....	21
4.1.5. Наклонная установка	22
4.1.6. Чертежи и размеры ПЧ	23
4.1.6.1. Размеры и вес ПЧ	23
4.1.6.2. Настенный монтаж	24
4.1.7. Установка внешней панели управления	27
4.2. Охлаждение.....	28
5. ПОДКЛЮЧЕНИЕ КАБЕЛЕЙ	30
5.1. Силовой блок	30
5.1.1. Подключение кабелей питания	30
5.1.1.1. Сетевой кабель и кабель двигателя	30
5.1.1.2. Кабели для подключения к цепи постоянного тока и тормозного резистора.....	31
5.1.1.3. Контрольный кабель	31
5.1.1.4. Сечения кабелей для СМ4	31
5.2. Прокладка кабеля	31
5.3. Выключатель и предохранители	33
5.4. Указания по монтажу	34
5.4.1. Зачистка кабеля двигателя и сетевого кабеля	35
5.5. Схема подключения основной цепи	36

5.5.1. Клеммы для силовых цепей	38
5.6. Подключение клемм в силовой цепи.....	39
5.7. Соединения в цепях управления	40
5.7.1. Контрольные кабели	40
5.7.2. Клеммы цепей управления	40
5.7.3. Сигналы клемм управления	41
5.7.4. Подключение входных/выходных сигналов	42
6. Панель управления.....	43
6.1. Дисплей панели управления	45
6.1.1. Отображение состояния параметра останова ПЧ.....	45
6.1.2. Отображение состояния параметров при работе ПЧ.....	45
6.1.3. Отображение состояния «Ошибка».....	46
6.1.4. Отображение состояния ПЧ и редактирование кодов функций	46
6.2. Работа с панелью управления	47
6.2.1. Изменение кодов функций ПЧ.....	47
6.2.2. Как установить пароль ПЧ	48
6.2.3. Наблюдение состояния ПЧ через функциональные коды	48
7. ВВОД В ЭКСПЛУАТАЦИЮ.....	49
7.1. Перед запуском ПЧ.....	49
7.2. Проверка изоляции кабеля и двигателя.....	49
7.2.1. Проверка изоляции кабеля двигателя	49
7.2.2. Проверка изоляции сетевого кабеля	49
7.2.3. Проверка изоляции двигателя	49
7.3. Порядок ввода в эксплуатацию преобразователя частоты	50
8. Функциональные параметры.....	51
8.1. Группа P00 Базовые параметры	52
8.2. Группа P01 Управление «Пуск/Стоп»	56
8.3. Группа P02 Двигатель 1	60
8.4. Группа P03 Векторное управление	62
8.5. Группа P04 Управление U/F	63
8.6. Группа P05 Входные клеммы	66
8.7. Группа P06 Выходные клеммы	70
8.8. Группа P07 Человеко-машинный интерфейс.....	72
8.9. Группа P08 Расширенные функции.....	76
8.10. Группа P09 Управление PID.....	80
8.11. Группа P10 PLC и многоступенчатое управление скоростью	82
8.12. Группа P11 Параметры защит	84
8.13. Группа P13 Параметры управления SM	87
8.14. Группа P14 Протоколы связи	88
8.15. Группа P15	89
8.16. Группа P16	90
8.17. Группа P17 Функции мониторинга.....	91
9. Коды отказов	93
9.1. Индикация ошибок	93
9.2. История неисправностей	93
9.3. Инструкция по кодам ошибок и их устранению	93
9.4. Как сбросить ошибку?	95
10. Вентилятор охлаждения	96
11. Техническое обслуживание	97
11.1. Зарядка конденсаторов	97
11.2. Замена электролитических конденсаторов.....	97

12. Дополнительное оборудование	98
12.1. Подключение дополнительного оборудования	98
12.2. Реакторы	99
12.3. Фильтры	101
12.4. Код обозначения фильтра при заказе	101
12.5. Таблица выбора фильтров	102
12.6. Опции для ПЧ	103
13. Дополнительная информация	104
13.1. Вопросы по продукции и сервису	104
13.2. Обратная связь	104
13.3. Библиотека документов в Интернете	104

1. БЕЗОПАСНОСТЬ



1.1. ПРЕДУПРЕЖДЕНИЯ

 ВНИМАНИЕ!	1	Преобразователь частоты СМ4 предназначен для работы на стационарных установках
	2	Не производите каких-либо измерений, если преобразователь частоты подключен к сети
	3	Не производите испытаний повышенным напряжением каких-либо частей преобразователя частоты. Эти испытания должны проводиться в соответствии со специальной инструкцией, нарушение которой может привести к повреждению изделия
	4	Преобразователь частоты имеет большой емкостный ток утечки
	5	Если преобразователь частоты входит в состав устройства, изготовитель устройства должен предусмотреть установку основного выключателя (EN 60204-1)
	6	Разрешается использовать только запасные части, поставляемые фирмой
	7	Двигатель запустится при подаче питания на преобразователь частоты, если дана команда «ПУСК». Кроме того, функциональность клемм входов/выходов (включая пусковые входы) может меняться, если изменятся параметры, макропрограмма или программное обеспечение. Поэтому отключите двигатель, если внезапный пуск может быть причиной опасной ситуации
	8	Прежде чем производить какие-либо измерения на двигателе или кабеле двигателя, отсоедините кабель двигателя от преобразователя частоты
	9	Не прикасайтесь к элементам на плате управления. Разряд статического электричества может их повредить

1.2. УКАЗАНИЯ ПО БЕЗОПАСНОСТИ

	1	После подключения преобразователя частоты СМ4 к сети элементы силового блока находятся под напряжением . Прикосновение к ним очень опасно и может привести к серьезной травме и даже к смертельному исходу . Блок управления изолирован от напряжения сети
	2	Если преобразователь частоты подключен к сети, выходные клеммы U, V, W могут находиться под напряжением, даже если двигатель не работает
	3	После отключения преобразователя частоты от сети дождитесь остановки вентилятора и когда погаснут индикаторы на панели управления (при отсутствии панели следите за индикаторами на корпусе блока управления). Подождите 5 минут, прежде чем начинать работу на токоведущих частях преобразователя. Не открывайте крышку преобразователя частоты до истечения этого времени
	4	Управляющие клеммы входов/выходов изолированы от напряжения сети. Однако релейные выходы и другие клеммы входов/выходов могут находиться под опасным управляющим напряжением, даже если преобразователь частоты не подключен к сети
	5	Перед подключением преобразователя частоты к сети убедитесь в том, что передняя крышка преобразователя и крышка кабельного отсека надежно закреплены

1.3. ЗАЗЕМЛЕНИЕ И ЗАЩИТА ОТ ЗАМЫКАНИЙ НА ЗЕМЛЮ

Преобразователь частоты должен быть заземлен с помощью отдельного заземляющего проводника, присоединенного к клемме заземления .

Встроенная защита от замыканий на землю защищает только сам преобразователь частоты от замыканий на землю обмотки или кабеля двигателя.

Вследствие больших емкостных токов выключатели токовой защиты могут срабатывать некорректно.

1.4. Предупреждающие обозначения

Пожалуйста, обратите особое внимание на инструкции, отмеченные предупреждающими обозначениями.



= **Опасное напряжение**



= **Предупреждение общего характера**



= **Горячая поверхность — риск получения ожога**

КОНТРОЛЬНАЯ ТАБЛИЦА ЗАПУСКА ДВИГАТЕЛЯ

 ВНИМАНИЕ!	1	Перед запуском двигателя, проверьте, правильно установлен двигатель и убедитесь, что механизм подключенный, к двигателю позволяет ему запуститься.
	2	Установите параметр максимальной скорости вращения двигателя (частоты питания) в соответствии с паспортными данными двигателя и присоединенного к нему механизма
	3	Перед изменением направления вращения двигателя (реверс), убедитесь в том, что приняты все необходимые меры по обеспечению безопасности
	4	Убедитесь в том, что конденсатор компенсации реактивной мощности не присоединен к кабелю двигателя
	5	Убедитесь, что клеммы для подключения двигателя к преобразователю частоты не подсоединены к напряжению сети

1.5. Маркировка СЕ

Маркировка СЕ гарантирует свободное распространение изделий на территории ЕЭС (Европейского Экономического Сообщества).

Преобразователи частоты CM4 отмечены маркировкой СЕ в подтверждение тому, что они соответствуют Директивам по Низкому Напряжению (LVD) и Электромагнитной Совместимости (ЭМС).

1.6. Директива ЭМС

1.6.1. Общие сведения

Директива ЭМС предусматривает, что электрическая аппаратура не должна создавать чрезмерные помехи в окружающей среде и, с другой стороны, должна иметь достаточный уровень защищенности от воздействий окружающей среды.

1.6.2. Классификация преобразователей частоты CM4 по ЭМС (электромагнитной совместимости)

В преобразователи частоты CM4 встроен ЭМС-фильтр класса С3 (для эксплуатации в промышленной зоне).

Дополнительный ЭМС-фильтр класса С2 является опцией.

Все преобразователи частоты CM4 соответствуют требованиям защиты от внешних помех по ЭМС (стандарты EN 61000-6-1, EN 61000-6-2 и EN 61800-3+A11).

Предупреждение. В соответствии с Документом МЭК 61800-3 (IEC 61800-3) преобразователи частоты этого класса относятся к изделиям с ограниченной областью распространения. При использовании в жилых помещениях эти преобразователи частоты могут быть причиной радиопомех, при этом пользователю может понадобиться применение мер для предотвращения указанных помех.

1.7. Среда установки

Среда установки является гарантией работоспособности и долгосрочной работы ПЧ.

Проверьте среду установки на соответствие следующим параметрам:

Окружающая среда	Условия
Место установки	Внутри помещения
Температура окружающей среды	0 °C –+40 °C, при скорости изменения температуры менее 0,5 °C/мин. Если температура окружающей среды ПЧ при фактическом использовании выше 40 °C, сократите мощность на 1% на каждый дополнительный 1°C. Не рекомендуется использовать ПЧ, если температура окружающей среды превышает 60 °C. Для улучшения надежности устройства не используйте ПЧ, если температура окружающей среды часто меняется. Обеспечьте наличие вентилятора или кондиционера для контроля внутренней температуры окружающей среды в установленных пределах, если ПЧ используется в замкнутом пространстве, например, в шкафу управления. Если температура слишком низкая, а также при необходимости перезапуска ПЧ для работы после длительного простоя, необходимо предусмотреть внешнее устройство нагрева воздуха для повышения внутренней температуры, в противном случае устройство может получить повреждения.
Влажность	Относительная влажность ≤60% Наличие конденсата не допускается. Максимальная относительная влажность должна быть равна или меньше 60%.
Температура хранения	-40 °C –+70 °C, при скорости изменения температуры менее 1 °C/мин.
Условия рабочей среды	Место установки ПЧ должно: <ul style="list-style-type: none"> • находиться вдали от источников электромагнитного излучения; загрязненного воздуха, окисляющего газа, масляной пыли и горючего газа; • обеспечивать защиту от попадания внутрь ПЧ посторонних предметов, например, металлической пыли, масла, воды. • находиться вдали от прямого солнечного света, масляной пыли, пара и вибраций.
Высота над уровнем моря	Ниже 1000 м Если высота над уровнем моря выше 1000 м, снижение мощности на 1% на каждые дополнительные 100 м.

2. ПРИЕМКА ИЗДЕЛИЯ

На заводе-изготовителе преобразователи частоты СМ4 подвергаются всесторонним испытаниям перед отправкой заказчику. Тем не менее, при распаковке изделия проверьте, не было ли оно повреждено во время транспортировки. Проверьте также комплектность поставки и соответствие изделия его обозначению (см. расшифровку кода типа преобразователя частоты на рис. 2-2).

Если изделие оказалось поврежденным во время транспортировки, прежде всего, свяжитесь со страховой компанией, выдавшей страховку на перевозку, или с транспортной компанией.

Если поставка не соответствует вашему заказу, немедленно свяжитесь с поставщиком.

2.1. Шильдик преобразователя частоты



Рисунок 2-1. Шильдик преобразователей частоты СМ4

2.2. Код при заказе преобразователя частоты

Код обозначения типа ПЧ, содержит информацию о ПЧ. Пользователь может найти код обозначения типа на шильдике ПЧ.

СМ4.Н-2,2/380

(1) (2) (3) (4)

Рис.2-2 Код обозначения при заказе

Поле идентификации	Знак	Подробное описание знака	Подробное содержание
Аббревиатура	(1)	Обозначение продукции	СМ4 — высокопроизводительный многофункциональный ПЧ серии СМ4
Тип нагрузки	(2)	Тип момента нагрузки	Н — переменный момент
Номинальная мощность	(3)	Мощность	2,2 — 2.2 кВт
Напряжение	(4)	Входное напряжение	380: 3 фазы 380 В (-15 +15%) Номинальное напряжение: 380 В

2.3. Хранение

При необходимости длительного хранения преобразователя частоты на складе убедитесь в том, что условия окружающей среды соответствуют требованиям.

Температура хранения: -40 ... +70 °C

Относительная влажность: <95%, без конденсации

Если преобразователь частоты необходимо хранить на складе долгое время, то на него необходимо подавать питание один раз в год и оставлять включенным на два часа. Если время хранения превышает 12 месяцев, то электролитические конденсаторы должны быть заряжены с предосторожностью. Поэтому такое длительное время хранения не рекомендуется. Если ПЧ хранился более длительное время, следуйте инструкциям в главе 11.1.

3. ТЕХНИЧЕСКИЕ ДАННЫЕ

3.1. Структурная схема ПЧ

Структурная схема преобразователя частоты СМ4 приведена на рис. 3-1.

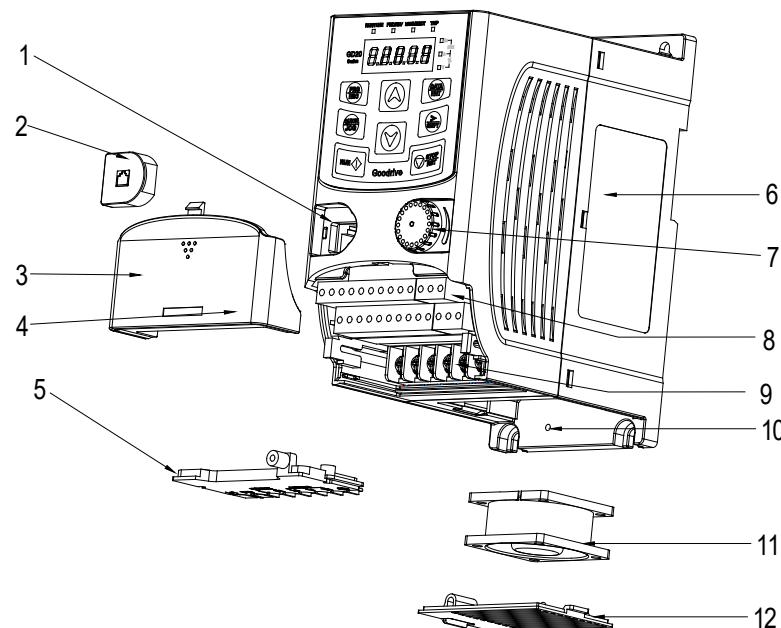


Рисунок 3-1. Структурная схема преобразователя частоты СМ4.

№ п/п.	Наименование	Рисунок
1	Разъем для внешней панели управления	Подключение панели внешней управления
2	Заглушка	Защита внутренних частей и компонентов
3	Верхняя крышка	Защита внутренних частей и компонентов
4	Отверстие для блокировки	Фиксация верхней крышки
5	Панель с кабельными вводами	Отверстия для кабелей
6	Табличка ПЧ	Табличка ПЧ
7	Встроенный потенциометр	Встроенный потенциометр
8	Клеммы цепей управления	Клеммы цепей управления
9	Клеммы силовых цепей	Силовые клеммы для подключения питания и двигателя
10	Крепежные отверстия	Крепежные отверстия
11	Вентилятор обдува	Вентилятор
12	Защитная крышка	Защитная крышка

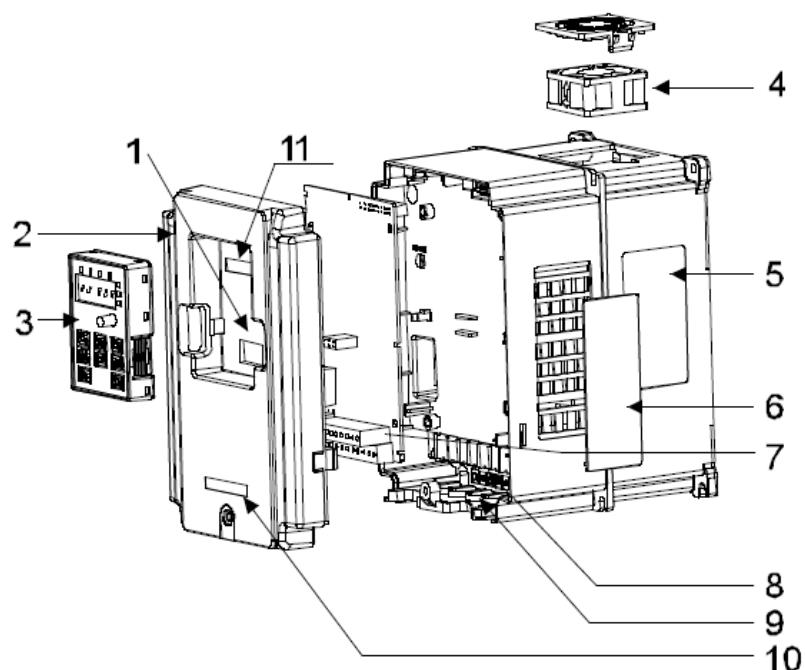


Рисунок 3-2. Структурная схема преобразователя частоты СМ4 (мощностью выше 4 кВт).

№ п/п.	Наименование	Описание
1	Разъем для внешней панели управления	Подключение панели внешней управления
2	Верхняя крышка	Защита внутренних частей и компонентов
3	Внешняя панель управления	Внешняя панель управления
4	Вентилятор обдува	Вентилятор
5	Табличка ПЧ	Табличка ПЧ
6	Боковая крышка	Защита внутренних частей и компонентов
7	Клеммы цепей управления	Клеммы цепей управления
8	Клеммы силовых цепей	Силовые клеммы для подключения питания и двигателя
9	Крепежные отверстия	Крепежные отверстия
10	Обозначение ПЧ	Код обозначения ПЧ
11	Bar code	Bar code

Работа блока управления двигателем основана на программном обеспечении микропроцессора. Микропроцессорное управление двигателем основывается на информации, получаемой путем измерений, установленных значений параметров (настроек), с клемм входов/выходов и панели управления. Блок управления двигателем выдает команды на схему блока управления двигателем, в котором, в свою очередь, формируются параметры коммутации IGBT.

Блоки управления затворами усиливают эти управляющие сигналы, обеспечивая коммутацию IGBT-инвертора.

Панель управления преобразователя частоты является инструментом обмена информацией между преобразователем частоты и пользователем. С помощью панели управления устанавливаются значения параметров,читываются данные о текущем состоянии и подаются управляющие команды. Панель управления выполнена съемной и, с помощью соединительного кабеля, может использоваться как средство дистанционного управления. Вместо панели управления может использоваться персональный компьютер, подключаемый к преобразователю частоты с помощью адаптера USB-RS-232 и RS232/RS-485 (опция) и кабеля.

В преобразователях частоты СМ4 установлены встроенные ЭМС-фильтры класса С3.

3.2. Диапазон мощности

3.2.1. Шкала мощностей

Переменный момент = Перегрузочная способность – 120% от номинального тока в течение 1 минуты.

Все типоразмеры поставляются с классом защиты IP20.

Таблица 3-1. Диапазон мощности преобразователей частоты СМ4 на напряжение 3 фазы 380 В.

Модель ПЧ	Напряжение питающей сети	Переменный момент		
		Выходная мощность (кВт)	Входной ток (А)	Выходной ток (А)
СМ4.Н-1,5/380	3 ф. 380 В	1.5	5.0	4.2
СМ4.Н-2,2/380		2.2	5.8	5.5
СМ4.Н-4/380		4	13.5	9.5
СМ4.Н-5,5/380		5.5	19.5	14
СМ4.Н-7,5/380		7.5	25	18.5
СМ4.Н-11/380		11	32	25
СМ4.Н-15/380		15	40	32
СМ4.Н-18,5/380		18.5	47	38
СМ4.Н-22/380		22	51	45
СМ4.Н-30/380		30	70	60
СМ4.Н-37/380		37	80	75
СМ4.Н-45/380		45	98	92
СМ4.Н-55/380		55	128	115
СМ4.Н-75/380		75	139	150
СМ4.Н-90/380		90	168	180
СМ4.Н-110/380		110	201	215
СМ4.Н-132/380		132	240	260

Примечания:

- Номинальные токи при данных температурах окружающей среды достигаются только при частоте коммутации, установленной по умолчанию, либо меньшей.
- Все номинальные токи для всех типоразмеров действительны при температуре окружающей среды 40 °C.
- Входной ток 1,5 – 132 кВт ПЧ измеряется, когда входное напряжение 380 В и нет DC дросселя и входного/выходного фильтра.
- Номинальный выходной ток определяется при выходном напряжении 380 В.

3.3. Технические характеристики

Таблица 3-2. Технические характеристики

Функция		Спецификация
Входные данные	Входное напряжение (В)	AC 3 фазы 380 В ± 15%
	Входной ток (А)	Номинальное значение ПЧ
	Входная частота (Гц)	50 Гц или 60 Гц Допустимо: 47–63 Гц
	Подключение к сети	Одно включение в минуту или реже
Выходные данные	Выходное напряжение (В)	0 – Входное напряжение
	Выходной ток (А)	Номинальное значение ПЧ
	Выходная мощность (кВт)	Номинальное значение ПЧ
	Выходная частота (Гц)	0–400 Гц
Функции управления	Режим управления	U/F
	Тип эл. двигателя	Асинхронный эл. двигатель
	Точность контроля скорости	± 0.2%
	Колебания скорости	± 0.3%
	Перегрузка	P-тип 120 % номинального тока: 1 минута
Функции управления	Способы задания частоты	Цифровое/аналоговое, с панели управления, многоскоростное задание, PLC, задание PID, по протоколу MODBUS
	Автокоррекция напряжения	Поддержка выходного напряжения на заданном уровне независимо от колебаний питающей сети
	Защита от сбоев	Более чем 30 защитных функций: сверхток, перенапряжения, пониженного напряжения, перегрев, потеря фазы и перегрузка, и т.д..
	Перезапуск с отслеживанием скорости вращения	Плавный запуск эл. двигателя с подхватом скорости
Внешние подключения	Предельное разрешение аналогового входа	Не более 20мВ
	Время срабатывания дискретного входа	Не более 2 мс.
	Аналоговый вход	1 канал (AI1) 0–10В 1 канал (AI2) 0–10В/0–20mA 1 канал (AI3) -10–+10В
	Аналоговый выход	2 канала (AO1, AO2) 0–10В /0–20mA
	Дискретный вход	4 входа, максимальная частота: 1кГц, внутреннее сопротивление: 3.3кОм; 1 высокочастотный импульсный вход, максимальная частота: 50 кГц
	Дискретный выход	1 высокочастотный импульсный выход, максимальная частота: 50 кГц 1 выход с открытым коллектором Y1
Другие	Релейный выход	2 программируемых релейных выхода RO1A NO, RO1BNC, RO1C с общей клеммой RO2A NO, RO2B NC, RO2C с общей клеммой Коммутационная нагрузка: 3A/AC 250В: 1A/DC 30 В
	Способ установки	Настенный монтаж
	Температура окружающей среды	-10–+50°C, снижение мощности при T >+40°C
	Средняя наработка на отказ	2 года (при температуре окружающей среды +25°C)
	Класс защиты	IP20
	Охлаждение	Воздушное охлаждение
	Вибрация	≤ 5,8 м/c² (0,6 g)
	ЭМС фильтр	Встроенный фильтр С3: в соответствии с требованиями IEC61800-3 С3 Внешний фильтр: в соответствии с требованиями EC61800-3 С2

3.4. Паспортные характеристики

3.4.1. Мощность ПЧ

Габарит ПЧ основывается на номинальной мощности и токе двигателя. Чтобы достигнуть номинальной мощности двигателя, указанной в таблице, номинальный ток ПЧ, должен быть выше или равен номинальному току двигателя. Также номинальная мощность ПЧ должна быть выше, чем или равной номинальной мощности двигателя.

Примечание:

1. Максимально допустимая мощность на валу двигателя ограничивается $1,2 * P_{\text{ном}}$. Если этот предел превышен, крутящий момент и ток автоматически ограничены. Функция защищает входной выпрямитель ПЧ от перегрузки.
2. Характеристики применимы при $+40^{\circ}\text{C}$
3. Важно проверить, что в системах с общей DC-шиной, подключенная DC мощность не превышает $P_{\text{ном}}$.

3.4.2. Снижение номинальной мощности ПЧ

Номинальная мощность уменьшается, если температура окружающей среды превышает $+40^{\circ}\text{C}$, высота превышает 1000 метров или частота ШИМ меняется от 4 кГц, 8, 12 или 15 кГц.

3.4.2.1. Снижение номинального выходного тока ПЧ

При температуре в диапазоне $+40^{\circ}\text{C} \dots +50^{\circ}\text{C}$, номинальный выходной ток ПЧ уменьшается на 3% за каждый дополнительный 1°C . См. рисунок ниже.



Рисунок 3-2. Снижение номинальной мощности преобразователя частоты СМ4 в зависимости от температуры окружающей среды.

3.4.2.2. Снижение номинальной мощности ПЧ от высоты над уровнем моря

ПЧ работает с номинальной мощностью при установке ниже 1000м. Выходная мощность уменьшается, если высота превышает 1000 метров. См. рисунок ниже:

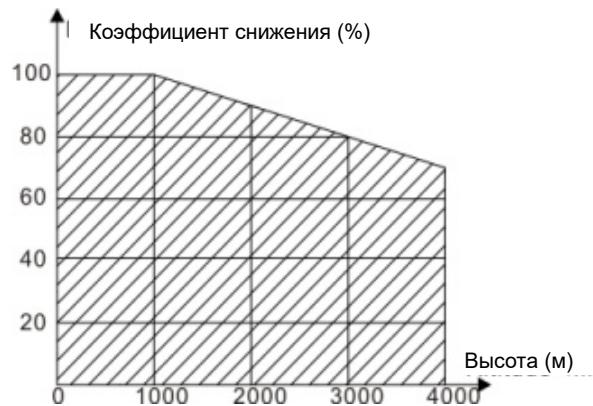


Рисунок 3-3. Снижение номинальной мощности преобразователя частоты СМ4 в зависимости от высоты над уровнем моря.

4. УСТАНОВКА

4.1. Монтаж

Преобразователь частоты устанавливается только в вертикальном положении.

При монтаже следует предусмотреть достаточно свободного пространства вокруг преобразователя частоты, обеспечивающего необходимые условия для вентиляции.

Преобразователь частоты должен быть закреплен четырьмя винтами (или болтами, в зависимости от габаритов). Установочные размеры приведены в главе 4.1.6.

Ниже приведены габариты преобразователей частоты СМ4, монтируемых как на стену, так и на фланцы. Размеры отверстий, необходимые при фланцевом монтаже, даны в таблицах 4-1 и 4-2.

Изучите также главу 4.2 Охлаждение.

4.1.1. Способ установки/монтажа

ПЧ может быть установлен тремя разными способами, в зависимости от типоразмера:

а) Настенный монтаж ($\text{ПЧ} \leq 132 \text{ кВт}$)

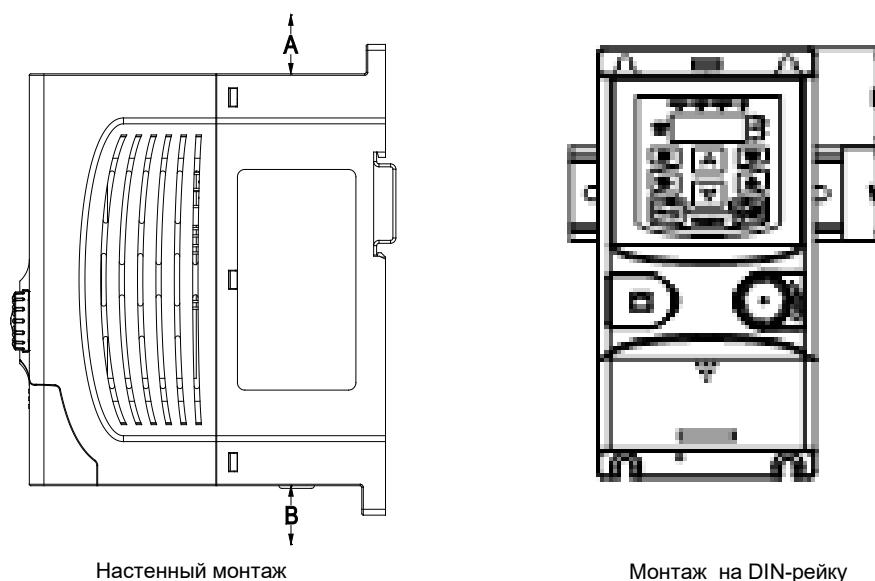


Рис. 4-1 Установка ПЧ

Примечание: Минимальное пространство А и В — 100 мм. H-36,6 мм и W-35,0 мм

- (1) Отметьте отверстия перед установкой. Разметка отверстий указана на рис. 4-3.
- (2) Установите винты или болты в отмеченные отверстия.
- (3) Установите ПЧ на стену.
- (4) Надежно затяните винты в стене.

4.1.2. Пространство для установки/монтажа одного ПЧ

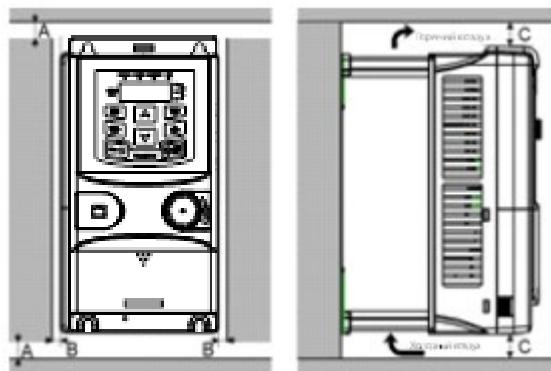


Рис. 4-2 Место установки

Примечание: Минимальное пространство А, В и С — 100 мм.

4.1.3. Установка нескольких ПЧ

Параллельная установка

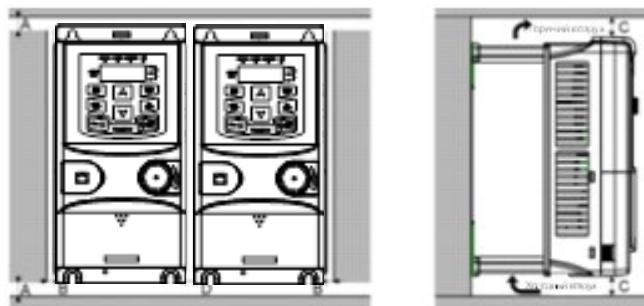


Рис. 4-3 Параллельная установка нескольких ПЧ

Примечание:

- ◆ Перед установкой ПЧ различных размеров, пожалуйста, выровняйте их по верхней позиции, для удобства последующего обслуживания.
- ◆ Минимальное пространство В, Д и С – 100 мм.

4.1.4. Вертикальная установка

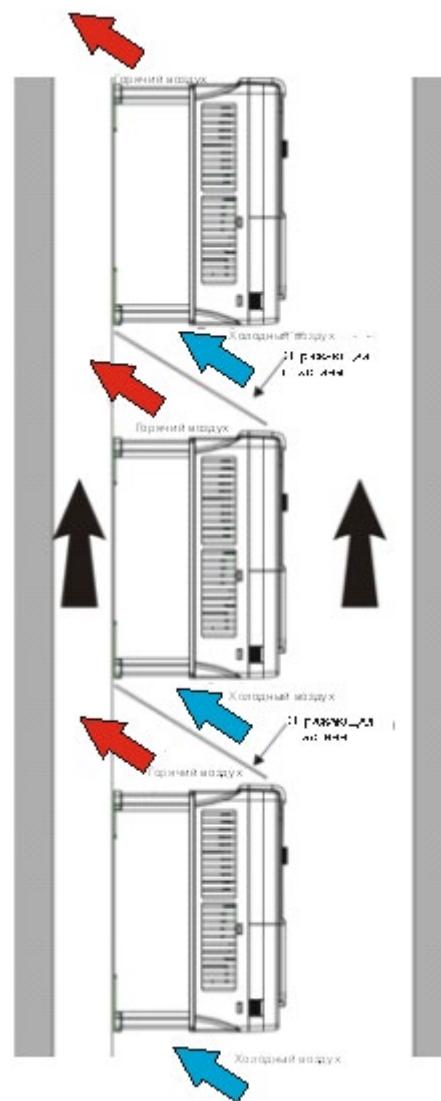


Рис. 4-4 Вертикальная установка

Примечание: Воздушные отражатели должны быть добавлены при вертикальной установке во избежание взаимного влияния и недостаточного охлаждения.

4.1.5. Наклонная установка

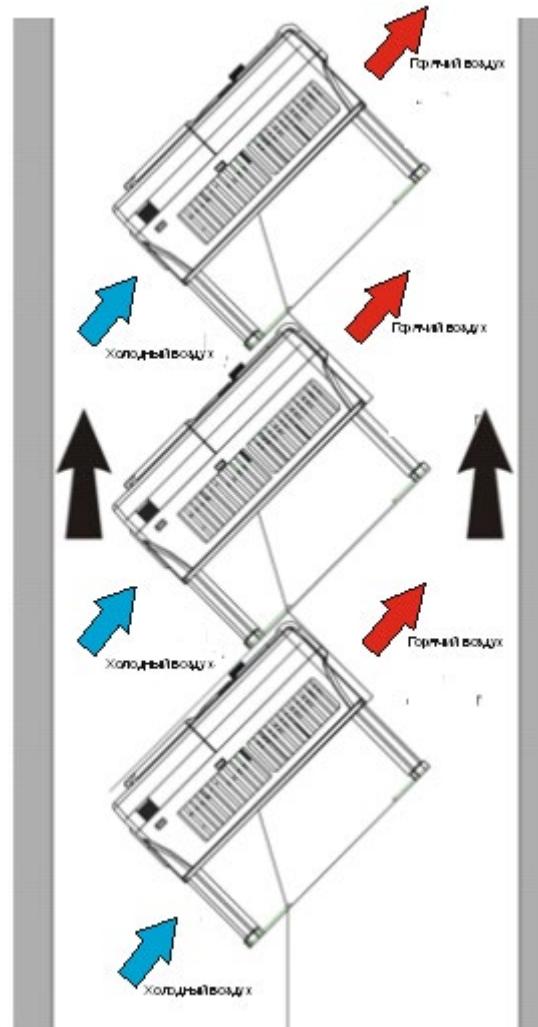


Рис. 4-5 Наклонная установка

Примечание: Обеспечить разделение воздуха для входных и выходных каналов при наклонной установке для избежания взаимного влияния.

4.1.6. Чертежи и размеры ПЧ

4.1.6.1. Размеры и вес ПЧ

Таблица 4-1 Габаритные размеры и вес ПЧ

Модель	Напряжение питающей сети	Размеры устройства (мм)	Упаковочные размеры (мм)	Вес брутто (кг.)
СМ4.Н-1,5/380	3 ф. 380 В	80*185*140,5	255*222*141	1,6
СМ4.Н-2,2/380		80*185*140,5 146*256*167	255*222*141 353*283*238	1,6 3,9
СМ4.Н-4/380		170*320*196	428*328*270	6,55
СМ4.Н-5,5/380		170*320*196 200*340*184	428*328*270 486*314*317	6,55 11
СМ4.Н-7,5/380		250*400*202	570*400*350	17
СМ4.Н-11/380		282*560*238	700*450*400	27
СМ4.Н-15/380		282*560*238 338*554*329,2	700*450*400 820*490*510	27 46,5
СМ4.Н-18,5/380				
СМ4.Н-22/380				
СМ4.Н-30/380				
СМ4.Н-37/380				
СМ4.Н-45/380				
СМ4.Н-55/380				
СМ4.Н-75/380				
СМ4.Н-90/380				
СМ4.Н-110/380				
СМ4.Н-132/380				

4.1.6.2. Настенный монтаж

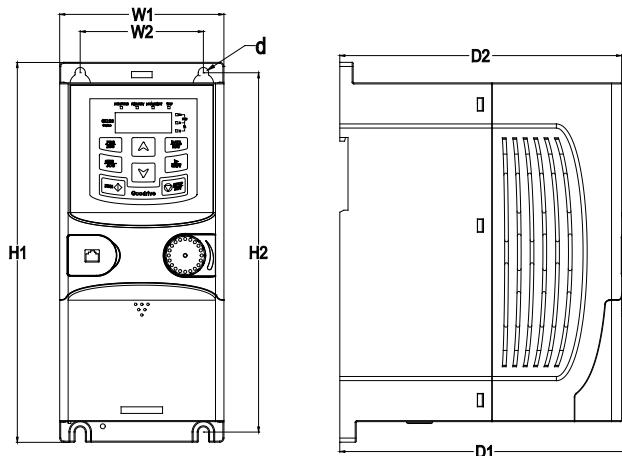


Рис. 4.6 Настенный монтаж 0.4 – 2,2 кВт

Таблица 4-2 Габаритные размеры для настенного монтажа (мм)

Тип ПЧ	W1	W2	H1	H2	D1	D2	Диаметр отверстия (d)
CM4.H-1,5/380	80.0	60.0	185.0	175.0	140.5	137.3	5
CM4.H-2,2/380	80.0	60.0	185.0	175.0	140.5	137.3	5

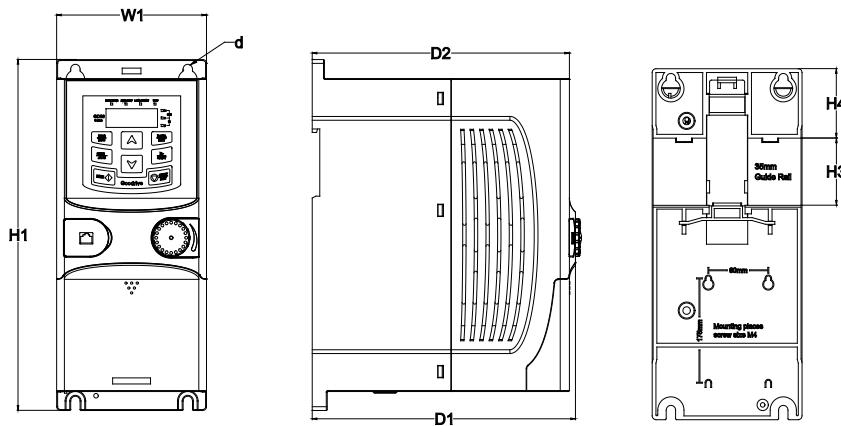


Рис. 4.7 Монтаж на DIN-рейку 0.4 – 2,2 кВт

Таблица 4-3 Габаритные размеры для монтажа на DIN-рейку (мм)

Тип ПЧ	W1	W2	H1	H2	D1	D2	Диаметр отверстия (d)
CM4.H-1,5/380	80.0	185.0	35.4	36.6	140.5	137.3	5
CM4.H-2,2/380	80.0	185.0	35.4	36.6	140.5	137.3	5

Примечание:

1. Установка на стену и в шкаф для других моделей одинакова.

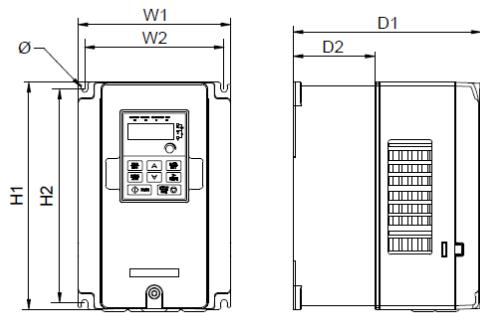


Рис. 4.8 Настенный монтаж 4 – 37 кВт

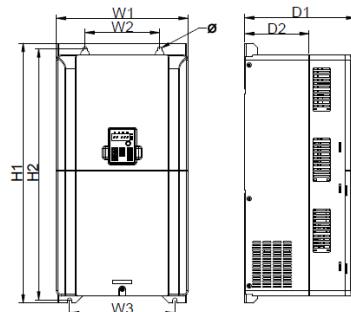


Рис. 4.9 Настенный монтаж 45 – 55 кВт

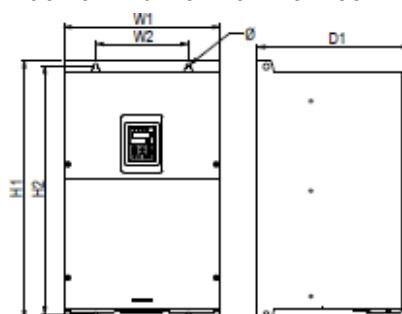


Рис. 4.10 Настенный монтаж 75 – 132 кВт

Таблица 4-4 Габаритные размеры для настенного монтажа от 4-132 кВт (мм)

Тип ПЧ	W1	W2	W3	H1	H2	D1	D2	Диаметр отверстия (d)
CM4.H-4/380	80.0	185.0	-	35.4	36.6	140.0	137.3	5
CM4.H-5,5/380	146.0	131.0	-	256.0	243.5	167.0	84.5	6
CM4.H-7,5/380	146.0	131.0	-	256.0	243.5	167.0	84.5	6
CM4.H-11/380	170.0	151.0	-	320.0	303.5	196.3	113.0	6
CM4.H-15/380	170.0	151.0	-	320.0	303.5	196.3	113.0	6
CM4.H-18,5/380	170.0	151.0	-	320.0	303.5	196.3	113.0	6
CM4.H-22/380	200.0	185.0	-	340.6	328.6	184.3	104.5	6
CM4.H-30/380	200.0	185.0	-	340.6	328.6	184.3	104.5	6
CM4.H-37/380	250.0	230.0	-	400.0	380.0	202.0	123.5	6
CM4.H-45/380	250.0	230.0	-	400.0	380.0	202.0	123.5	6
CM4.H-55/380	282.0	160.0	226.0	560.0	542.0	238.0	138.0	9
CM4.H-75/380	282.0	160.0	226.0	560.0	542.0	238.0	138.0	9
CM4.H-90/380	282.0	160.0	226.0	560.0	542.0	238.0	138.0	9
CM4.H-110/380	338.0	200.0	-	554.0	535.0	392.2	-	9.5
CM4.H-132/380	338.0	200.0	-	554.0	535.0	392.2	-	9.5

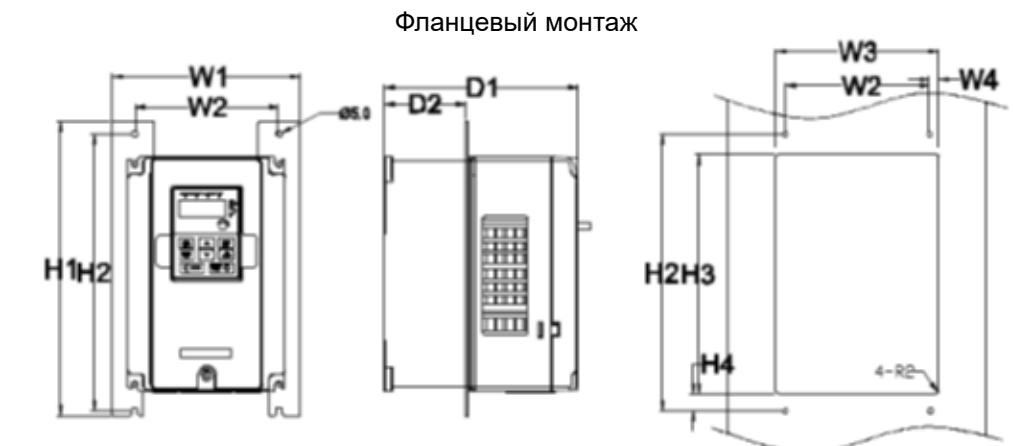


Рис. 4.11 Фланцевый монтаж 4 – 75 кВт

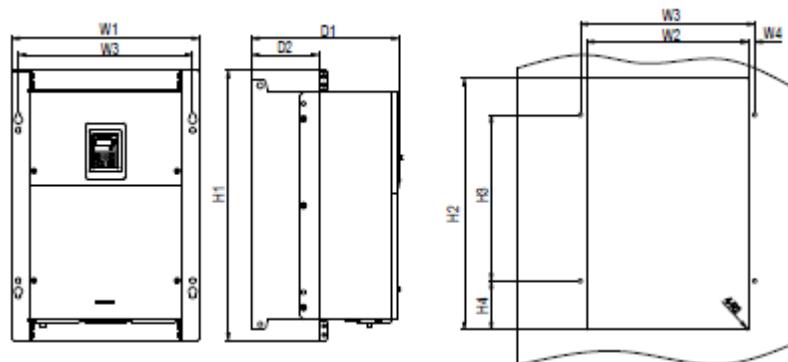


Рис. 4.12 Фланцевый монтаж 90 – 132 кВт

Таблица 4-5 Габаритные размеры для фланцевого монтажа от 5,5-132 кВт (мм)

Тип ПЧ	W1	W2	W3	W4	H1	H2	H3	H4	D1	D2	Диаметр отверстия (d)	Винт
CM4.H-5,5/380	170.2	131.0	150.0	9.5	292.0	276.0	260.0	6.0	167.0	84.5	6	M5
CM4.H-7,5/380	170.2	131.0	150.0	9.5	292.0	276.0	260.0	6.0	167.0	84.5	6	M5
CM4.H-11/380	191.2	151.0	174.0	11.5	370.0	351.0	324.0	12.0	196.3	113.0	6	M5
CM4.H-15/380	191.2	151.0	174.0	11.5	370.0	351.0	324.0	12.0	196.3	113.0	6	M5
CM4.H-18,5/380	191.2	151.0	174.0	11.5	370.0	351.0	324.0	12.0	196.3	113.0	6	M5
CM4.H-22/380	266.0	250.0	224.0	13.0	371.0	250.0	350.6	20.3	184.3	104.0	6	M5
CM4.H-30/380	266.0	250.0	224.0	13.0	371.0	250.0	350.6	20.3	184.3	104.0	6	M5
CM4.H-37/380	316.0	300.0	274.0	13.0	430.0	300.0	410.0	55.0	202.0	118.3	6	M5
CM4.H-45/380	316.0	300.0	274.0	13.0	430.0	300.0	410.0	55.0	202.0	118.3	6	M5
CM4.H-55/380	352.0	332.0	306.0	13.0	580.0	400.0	570.0	80.0	238.0	133.8	9	M8
CM4.H-75/380	352.0	332.0	306.0	13.0	580.0	400.0	570.0	80.0	238.0	133.8	9	M8
CM4.H-90/380	352.0	332.0	306.0	13.0	580.0	400.0	570.0	80.0	238.0	133.8	9	M8
CM4.H-110/380	418.5	361.0	389.5	14.2	600.0	559.0	370.0	108.5	329.5	149.5	9.5	M8
CM4.H-132/380	418.5	361.0	389.5	14.2	600.0	559.0	370.0	108.5	329.5	149.5	9.5	M8

4.1.7. Установка внешней панели управления

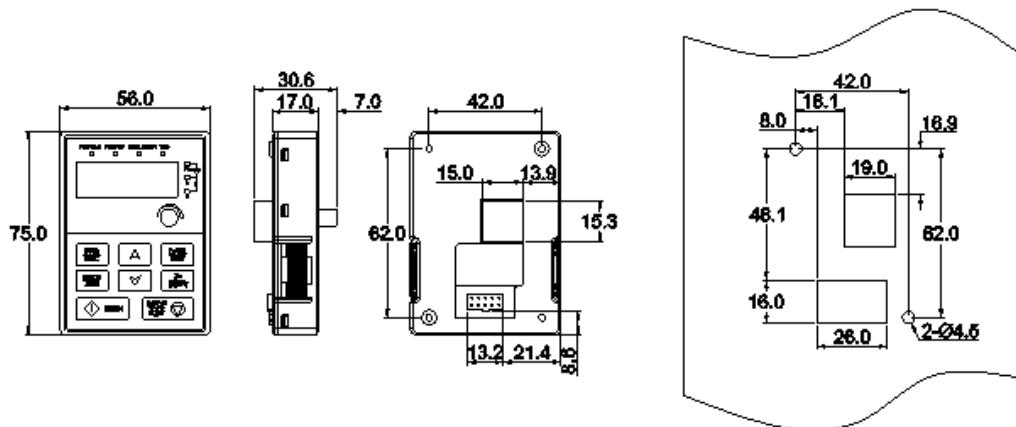


Рисунок 4-13. Внешний вид

Установочное отверстие

Панель управления может устанавливаться на дверь шкафа при помощи монтажной платформы. Монтажная платформа является дополнительным оборудованием.

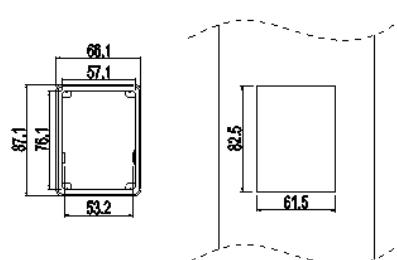


Рисунок 4-14. Настенное крепление

Установочное отверстие

4.2. Охлаждение

При монтаже преобразователя частоты вокруг него следует предусмотреть свободное пространство, достаточное для того, чтобы обеспечить хорошую циркуляцию воздуха и охлаждение.

При установке нескольких устройств друг над другом расстояние между ними должно быть равно **B+B** (см. рисунок 4-16.). Кроме того, воздух, выходящий из нижнего преобразователя частоты, должен отводиться в сторону от воздухозаборника верхнего.

Убедитесь также, что температура воздуха не превышает максимально допустимую температуру воздуха преобразователя частоты.

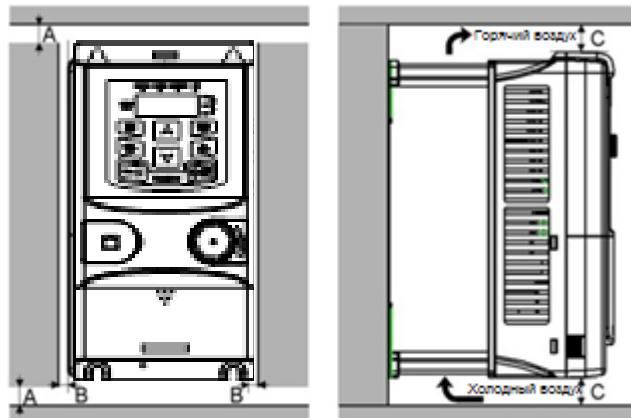


Рисунок 4-15. Вентиляционные промежутки

Таблица 4-6. Вентиляционные промежутки при монтаже

Тип	Размеры, мм	
	A	B
СМ4	100	100

- A** = Свободное пространство вдоль боковых стенок преобразователя частоты
- B** = Свободное пространство между двумя преобразователями частоты или расстояние до стены шкафа

Таблица 4-7. Тепловыделение и необходимый расход воздуха

Тип ПЧ	Мощность (кВт)	Ном. ток(А)	Тепловыделение кВт	Объем воздуха м ³ /ч
CM4.H-1,5/380	1,5	3,7	0.06	15
CM4.H-2,2/380	2,2	5		
CM4.H-4/380	4	9,5		
CM4.H-5,5/380	5,5	14	0.21	68
CM4.H-7,5/380	7,5	18,5	0.22	
CM4.H-11/380	11	25	0.33	148
CM4.H-15/380	15	32	0.45	
CM4.H-18,5/380	18,5	38	0.54	298
CM4.H-22/380	22	45	0.55	
CM4.H-30/380	30	60	0.75	325
CM4.H-37/380	37	75	0.9	
CM4.H-45/380	45	92	0.92	516
CM4.H-55/380	55	115	1.1	
CM4.H-75/380	75	150	1.5	
CM4.H-90/380	90	180	1.8	
CM4.H-110/380	110	215	2.2	981
CM4.H-132/380	132	260	2.3	

5. ПОДКЛЮЧЕНИЕ КАБЕЛЕЙ

5.1. Силовой блок

5.1.1. Подключение кабелей питания

5.1.1.1. Сетевой кабель и кабель двигателя

Сетевые кабели подключаются к клеммам **R**, **S** и **T**, а кабели двигателя — к клеммам, обозначенным как **U**, **V** и **W**. При подключении кабеля двигателя, используйте кабельные наконечники на обоих концах кабеля для соответствия требованиям ЭМС. См. таблицу 5-1, содержащую рекомендации по использованию кабелей для различных классов защиты по ЭМС.

Используйте кабели с термостойкостью не менее +70 °C. Кабели (см. таблицу 5-2) и предохранители (см. таблицу 5-3) должны быть подобраны в соответствии с номинальным током преобразователя частоты, который указан на шильдике устройства.

В таблицах 5-2 и 5-3 приведены размеры минимальных сечений медных кабелей и соответствующие размеры предохранителей. Рекомендуемые типы предохранителей: gG/gL (для CM4) см. таблицу 5-3.

Настоящие рекомендации распространяются на присоединение только одного двигателя и только с помощью одной кабельной линии между двигателем и преобразователем частоты. Во всех других случаях запросите дополнительную информацию на заводе-изготовителе.

Таблица 5-1. Типы кабелей согласно стандартам

Тип кабеля	1-я среда	
	Уровни С	
	Неограниченный	Ограниченный
Сетевой кабель		1
Кабель двигателя		3*
Контрольный кабель		4

Уровень С = EN 61800-3+A11, 1-я среда, неограниченное распространение, EN 61000-6-4

1 = Кабель питания, предназначен для стационарного монтажа и соответствующего напряжения сети. Применение экранированного кабеля не обязательно (рекомендуется NKCABLES/MCMK или аналогичный кабель).

2 = Симметричный силовой кабель с концентрическим защитным проводом предназначен для использования с соответствующим напряжением сети (рекомендуется NKCABLES/MCMK или аналогичный кабель).

3 = Симметричный силовой кабель с компактным низкоомным экраном предназначен для использования с соответствующим напряжением сети (рекомендуется NKCABLES/MCCMK, SAB/ÖZCUY-J или аналогичный кабель).

* Чтобы соответствовать классам электромагнитной совместимости С, необходимо заземлить экран с сальниками на 360° по обоим концам кабеля.

4 = Экранированный кабель с компактным низкоомным экраном (NKCABLES/JAMAK, SAB/ÖZCUY-O или аналогичный).

Примечание. Требования ЭМС выполняются при частоте коммутации, установленной по умолчанию (для всех типоразмеров).

5.1.1.2. Кабели для подключения к цепи постоянного тока и тормозного резистора

Преобразователи частоты оснащены клеммами для подключения к цепи постоянного тока, внешнего тормозного резистора (модуля) или DC-дросселя. См. схему подключения рис. 5-3.

5.1.1.3. Контрольный кабель

Информацию о контрольных кабелях см. в Главе 5.7.1 и таблице 5-1.

5.1.1.4. Сечения кабелей для CM4

В таблице ниже указаны сечения кабелей, которые могут быть использованы с преобразователем частоты. Окончательный выбор должен быть сделан исходя из местных требований, условий прокладки и технических требований на кабель.

Таблица 5-2. Сечения кабелей для CM4

Тип ПЧ	Рекомендуемое сечение кабеля (мм ²)				Винт	
	R,S,T U,V,W	PE	P1(+)	PB(+)(-)	Винт для клемм	Момент затяжки (Nm)
CM4.H-1,5/380	2.5	2.5	2.5	2.5	M3	0.8
CM4.H-2,2/380	2.5	2.5	2.5	2.5	M3	0.8
CM4.H-4/380	2.5	2.5	2.5	2.5	M3	0.8
CM4.H-5,5/380	2.5	2.5	2.5	2.5	M4	1.13
CM4.H-7,5/380	4	4	2.5	2.5	M4	1.13
CM4.H-11/380	6	6	4	2.5	M5	2.3
CM4.H-15/380	10	10	6	4	M5	2.3
CM4.H-18,5/380	10	10	10	4	M5	2.3
CM4.H-22/380	16	16	10	6	M5	2.3
CM4.H-30/380	25	16	16	10	M5	2.3
CM4.H-37/380	25	16	16	10	M6	2.5
CM4.H-45/380	35	16	25	16	M6	2.5
CM4.H-55/380	50	25	35	25	M8	10
CM4.H-75/380	70	35	50	25	M8	10
CM4.H-90/380	95	50	70	35	M8	10
CM4.H-110/380	120	70	95	35	M12	35
CM4.H-132/380	150	70	120	70	M12	35

Примечание:

- Длина кабеля не более 100 м.
- Используйте кабели с термостойкостью не менее +70 °C, чтобы соответствовать требованиям UL.
- К клеммам (+), PB, (-) подключают DC-дроссель.

5.2. Прокладка кабеля

Прокладывайте кабель двигателя отдельно от других кабельных трасс. Кабели двигателя от нескольких ПЧ могут быть проложены параллельно рядом друг с другом. Рекомендуется, чтобы кабель двигателя, кабель питания и кабели управления были установлены на отдельные лотки.

Пересечения кабелей должно быть выполнено под углом 90 °.

Кабельные каналы должны иметь хорошие электрические соединения друг с другом и заземлены. Алюминиевые системы лотков можно использовать для улучшения местного выравнивания потенциала. Ниже приводится рисунок прокладки кабеля.

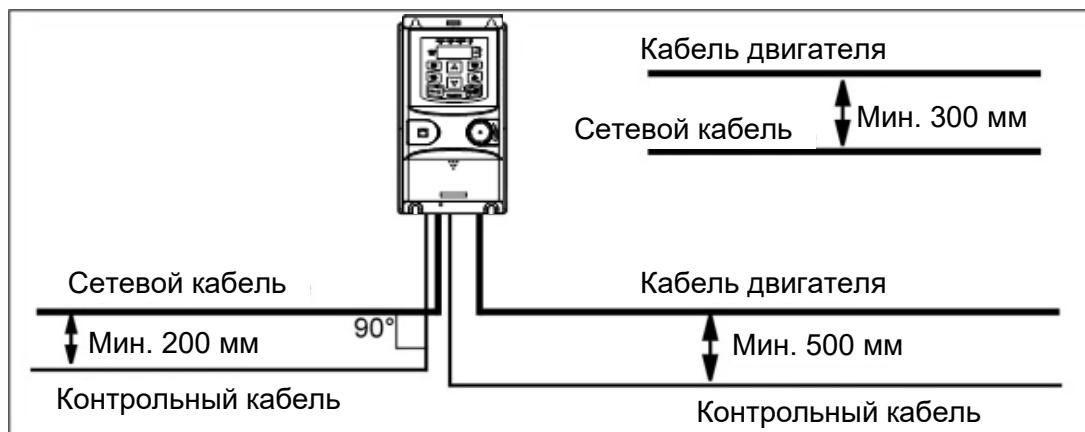


Рис. 5-1. Схема прокладки кабелей

5.3. Выключатель и предохранители

Необходимо использовать быстродействующие предохранители или автоматические выключатели для защиты ПЧ от токов короткого замыкания и предотвращения перегрузки.

Таблица 5-3. Выбор автоматических выключателей и предохранителей для СМ4

Тип ПЧ	Выключатель (А)	Предохранитель (А)
СМ4.Н-1,5/380	10	10
СМ4.Н-2,2/380	10	10
СМ4.Н-4/380	25	25
СМ4.Н-5,5/380	32	35
СМ4.Н-7,5/380	50	50
СМ4.Н-11/380	63	63
СМ4.Н-15/380	63	63
СМ4.Н-18,5/380	100	100
СМ4.Н-22/380	100	100
СМ4.Н-30/380	125	125
СМ4.Н-37/380	160	150
СМ4.Н-45/380	200	150
СМ4.Н-55/380	200	200
СМ4.Н-75/380	250	250
СМ4.Н-90/380	315	325
СМ4.Н-110/380	350	350
СМ4.Н-132/380	315	325

5.4. Указания по монтажу

 ВНИМАНИЕ!	1	Перед началом монтажа убедитесь в том, что никакие детали преобразователя частоты не находятся под напряжением
	2	Прокладка кабеля. См. главу 5.2
	3	При необходимости измерить сопротивление изоляции кабеля см. главу 7.2
	4	<p>Подключение кабелей</p> <ul style="list-style-type: none"> • Зачистите кабель двигателя и сетевой кабель, как рекомендовано в таблице 5-4 и на рис. 5-2. • Поднимите защитную крышку для доступа к силовым клеммам ПЧ. Подключите сетевой кабель, кабель двигателя и контрольные кабели к соответствующим клеммам (см. главу 5.5). • Информация о подключении кабелей в соответствии с требованиями UL приведена в Главе 5.1.1. • Убедитесь в том, что жилы контрольного кабеля не касаются электронных элементов преобразователя частоты. • При использовании внешнего тормозного резистора (опция) подключите его кабель к соответствующим клеммам. • Проверьте подключение заземляющего кабеля к клеммам двигателя и преобразователя частоты, отмеченный значком . • Подключите экран силового кабеля к клеммам заземления преобразователя частоты, двигателя и источника питания. • Опустите защитную крышку. • Убедитесь в том, что контрольный кабель или кабели устройства не зажаты между защитной крышкой и корпусом

5.4.1. Зачистка кабеля двигателя и сетевого кабеля

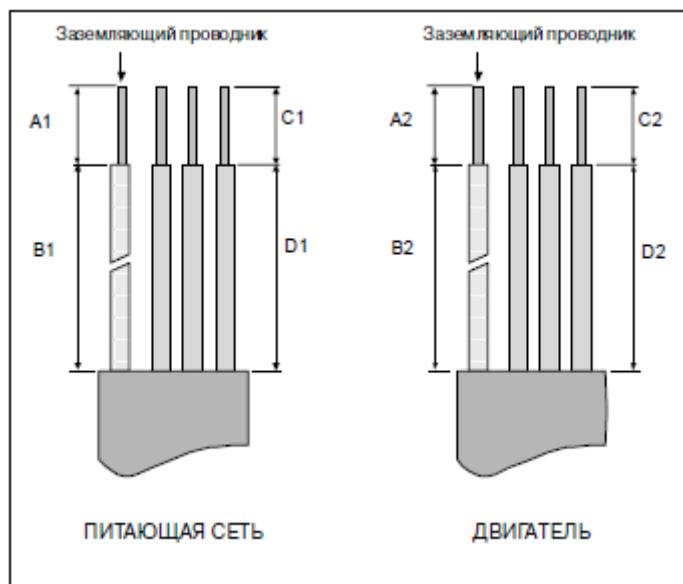


Рисунок 5-2. Зачистка кабеля

Таблица 5-4. Длина зачищенных концов кабеля, мм

Типоразмер	A1	B1	C1	D1	A2	B2	C2	D2
СМ4-1,5-2,2 кВт	15	35	10	20	7	50	7	35
СМ4-4-5,5 кВт	15	35	10	20	7	50	7	35
СМ4-7,5-11 кВт	15	35	10	20	7	50	7	35
СМ4-15-18,5 кВт	15	35	10	20	7	50	7	35
СМ4-22-30 кВт	20	40	10	30	20	60	10	40
СМ4-37-55 кВт	20	40	10	30	20	60	10	40
СМ4-75-90 кВт	25	120	25	120	25	120	25	120
СМ4-110-132 кВт	28	240	28	240	28	240	28	240

Определение параметров кабелей производится на основе критериев международного стандарта IEC60364-5-52: кабели должны иметь изоляцию ПВХ; макс. температура окружающей среды +30 °C, макс. температура поверхности кабеля +70 °C; используйте только кабели с концентрическим медным экраном. Также при выборе кабелей (сечение) руководствуйтесь местными правилами и нормами (ПУЭ).

Примечание: Провод РЕ является обязательным.

Все кабели управления и контроля должны быть экранированными.

Кабели управления, аналоговые и цифровые сигналы должны прокладываться отдельными кабелями.

Проверку изоляции кабеля входного питания и двигателя, производить согласно местным нормативам перед подключением к ПЧ.

5.5. Схема подключения основной цепи

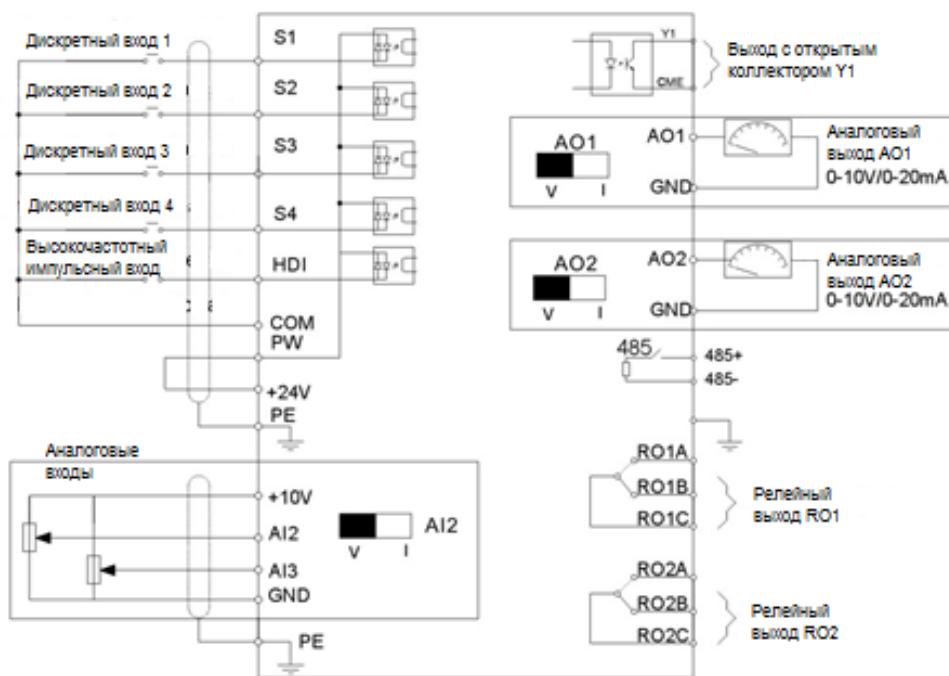


Рис. 5-3.1. Подключение силовых кабелей и управления

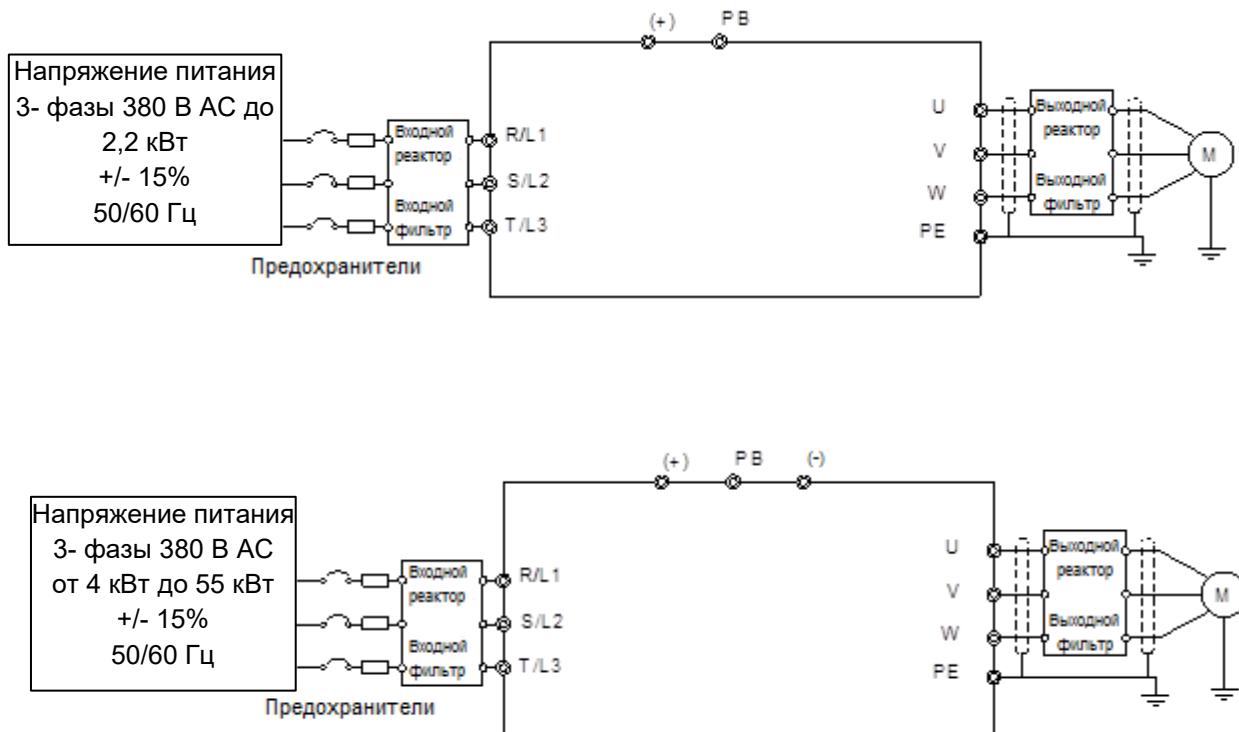


Рис. 5-3.2. Подключение силовых цепей

5.5.1. Клеммы для силовых цепей

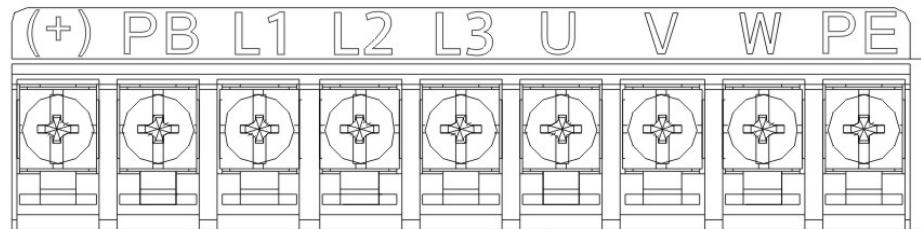


Рис. 5-4 Клеммы силовых цепей 3 фазы 380В

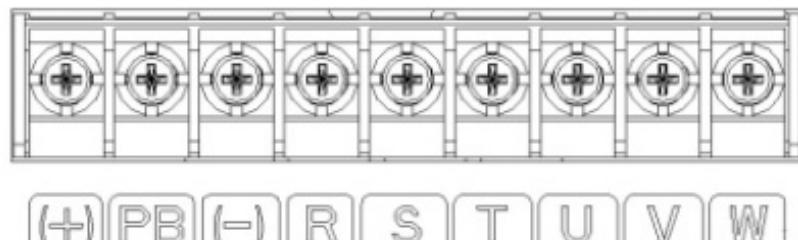


Рис. 5-5 Клеммы силовых цепей 3 фазы 380В от 4 до 22 кВт.

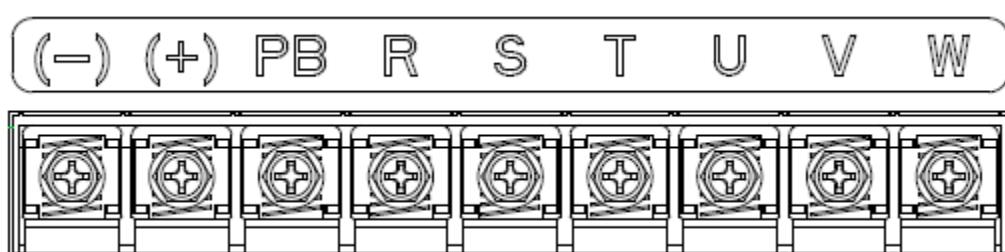


Рис. 5-6 Клеммы силовых цепей 3 фазы 380В от 30 до 37 кВт.

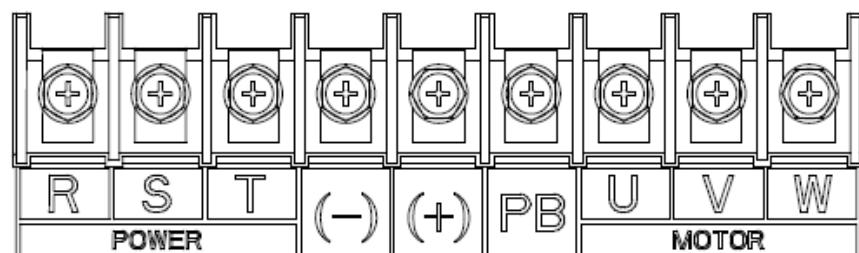


Рис. 5-7 Клеммы силовых цепей 3 фазы 380В от 45 до 132 кВт.

Таблица 5-5. Описание силовых клемм.

Клемма	Наименование клеммы	Функция
L, N L1, L2, L3	Входное напряжение питания	Входные клеммы для 1 фазного и 3-фазного переменного тока, которые связаны с блоком питания ПЧ.
U, V, W	Выход ПЧ	Выходные клеммы 3-фазного переменного тока, которые обычно связаны с двигателем.
(+) PB	Тормозной резистор	Клеммы PB, (+) и (-) для подключения DC- дросселя и тормозного резистора.
(-)	Тормозной резистор	
PE	400V: сопротивление заземления менее чем 10 Ом	Клеммы защитного заземления, в ПЧ имеются 2 клеммы PE в стандартной конфигурации. Эти клеммы должны быть заземлены надлежащим образом

5.6. Подключение клемм в силовой цепи

- Подключите провод заземления кабеля входного питания с клеммой заземления ПЧ (PE) на **360** градусов. Подключите провода входных фаз **R, S** и **T** к клеммам и закрепите.
- Подключите провод заземления кабеля двигателя с клеммой заземления ПЧ на **360** градусов. Подключите провода выходных фаз **U, V** и **W** к клеммам и закрепите.
- Подключите опциональный DC-дроссель или тормозной резистор с экранированным кабелем к клеммам **PB** и **+**.
- Закрепите кабели вне ПЧ механическим способом.

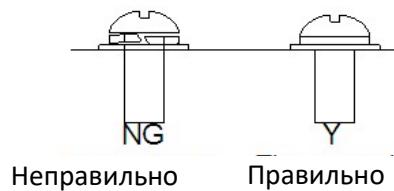


Рис. 5-8 Правильная установка винтов

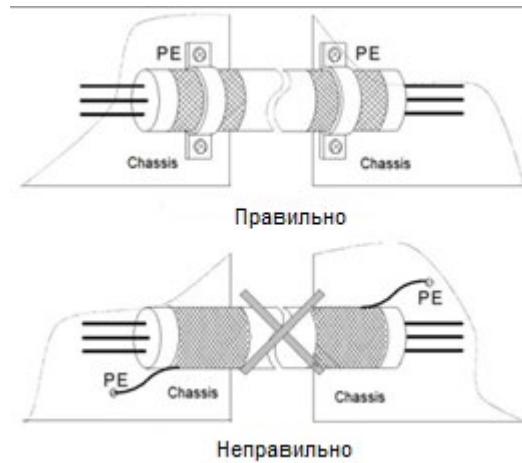


Рис 5-9 Техника заземления 360 градусов

5.7. Соединения в цепях управления

5.7.1. Контрольные кабели

В качестве контрольных кабелей должны применяться многожильные экранированные кабели сечением не менее $0,5 \text{ мм}^2$. Максимальное сечение кабеля может составлять $2,5 \text{ мм}^2$ для клемм реле и $1,5 \text{ мм}^2$ для остальных клемм.

В следующей таблице приведены моменты затяжки для релейных клемм и цепей управления.

Таблица 5-6. Моменты затяжки клемм

Винтовая клемма	Момент затяжки	
	Нм	Фунт-дюйм
Клеммы реле (винт M3)	0,5	4,5
Остальные клеммы (винт M2)	0,2	1,8

Дискретные входы гальванически изолированы от «земли» платы входов/выводов. Релейные выходы дополнительно изолированы друг от друга при напряжении 300 В переменного тока (по нормам EN-50178).

5.7.2. Клеммы цепей управления

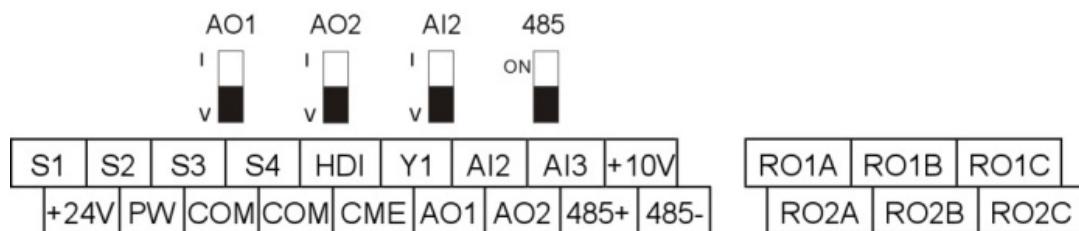


Рис. 5-10 Клеммы цепей управления

5.7.3. Сигналы клемм управления

Таблица 5-7. Сигналы управления на клеммах входов/выходов

Обозначение	Сигнал	Технические данные
PE	Заземления цепей управления	Клемма заземления цепей управления PE
PW		Переключатель между внешним и внутренним источником питания. Диапазон напряжения: 12–24 В
24V	Внутренний источник питания для внешних цепей	+24V $I_{max}= 200mA$
COM		Общая клемма для +24 В
CME		Общая клемма для выхода с открытым коллектором
S1	Дискретный вход 1	1. Входной импеданс: 3.3 кОм 2. Входное напряжение 12–30В
S2	Дискретный вход 2	3. Двунаправленные клеммы NPN или PNP 4. Максимальная частота: 1кГц
S3	Дискретный вход 3	5. Все цифровые входы программируемые.
S4	Дискретный вход 4	Пользователь может задать функцию входа через коды функций
HDI	Высокочастотный импульсный вход	Высокочастотный импульсный вход. Максимальная входная частота: 50 кГц
+10V	Вспомогательное напряжение +10V	
AI1	Аналоговый вход AI1 (встроенный потенциометр на панели управления)	1. AI2: 0–10В Диапазон AI2 может быть выбран с помощью джампера J3, 2. AI3: -10В–+10В
AI2	Аналоговый вход AI2	3. Входной импеданс: вход по напряжению: 20 кОм; Токовый вход: 500Ом
AI3	Аналоговый вход AI3	4. Разрешение: минимум 5мВ, когда 10 В соответствует 50Гц 5. Отклонение ±1%, 25°C
GND	Общий для +10 В	
Y1	Выход с открытым коллектором	1. Коммутационная нагрузка: 200 мА/30В 2. Диапазон выходной частоты: 0–1кГц
AO1	Аналоговый выход AO1	1. Диапазон выхода: 0–10 В или 0–20 мА
AO2	Аналоговый выход AO2	2. Зависит от выбора J1 или J2 3. Отклонение ±1%, 25°C
485+		Подключение кабеля RS485. Использовать для подключения экранированную витую пару
485-		

Таблица 5-8. Сигналы управления на клеммах релейных выходов

Клемма	Сигнал	Технические данные
RO1B		Коммутационная способность: 30 В DC/1 A; 250 В AC B/3 A;
RO1C		
RO1A		
RO2B		
RO2C		Коммутационная способность: 30 В DC/1 A; 250 В AC/3 A;
RO2A		

5.7.4. Подключение входных/выходных сигналов

Используйте U-образный контакт, чтобы задать режим NPN или PNP и внутренний или внешний источник питания. Значение по умолчанию — NPN— внутренний режим. Перемычка COM-CME используется для входов Y1 и HDI при использовании внутреннего источника +24В.

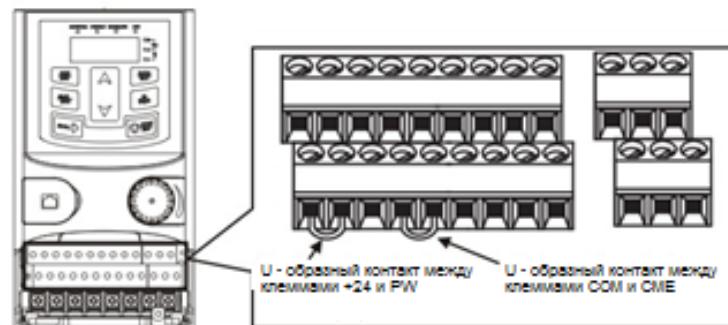


Рис.5-11 U-образный контакт

Если используется сигнал от NPN транзистора, установите U-образный контакт между + 24В и PW, как показано ниже.

U-образный контакт для соединения +24 В и PW

U-образный контакт для соединения COM и CME

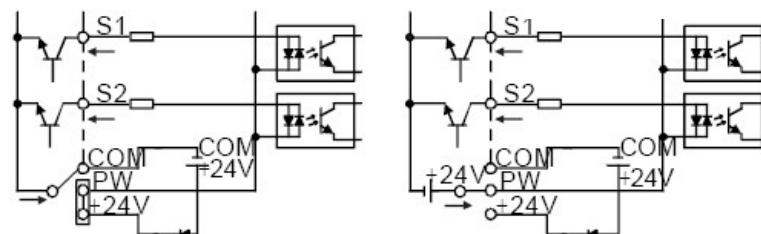


Рис.5-12 NPN режим

Если используется сигнал от PNP транзистора, установите U-образный контакт, как показано ниже.

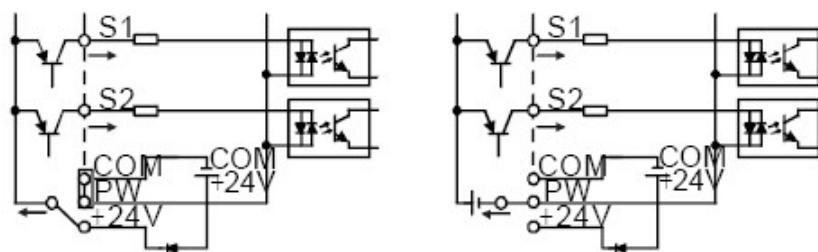


Рис.5-13 PNP режим

6. ПАНЕЛЬ УПРАВЛЕНИЯ

Панель управления используется для управления ПЧ серии СМ4, чтения данных состояния и задания параметров.

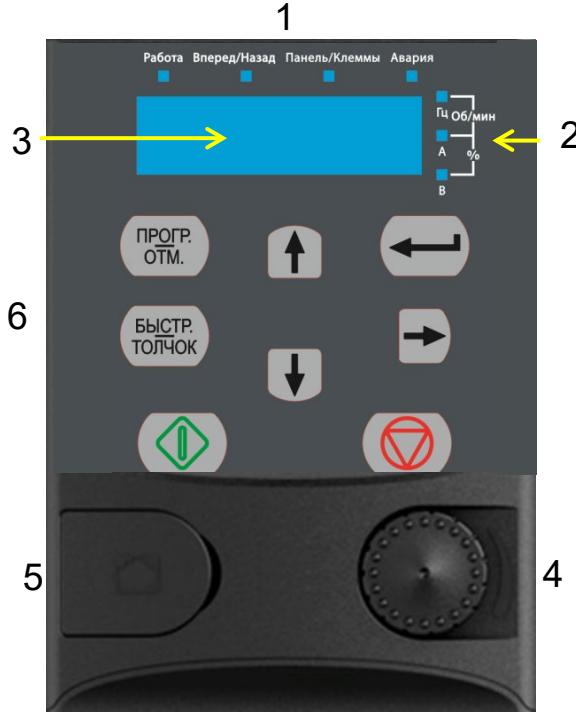


Рис.6-1 Панель управления до 2,2 кВт

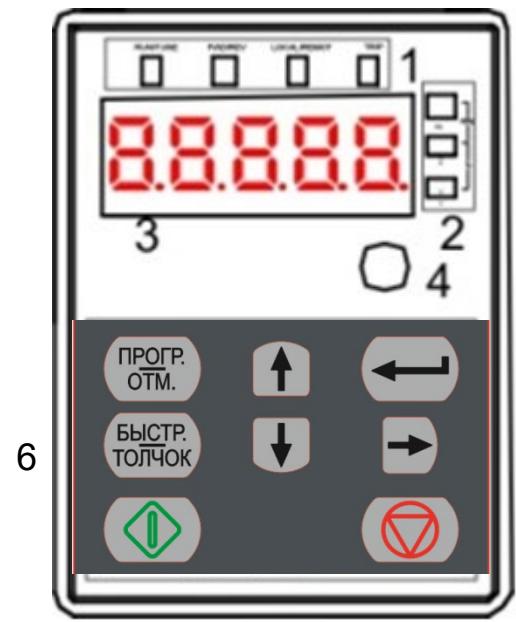
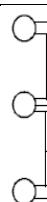


Рис.6-2 Панель управления от 4-132 кВт

Таблица 6-1. Сигналы управления на панели управления.

No.	Наименование	Описание						
1	Индикаторы состояния	РАБОТА	Отключен – ПЧ находится в состоянии остановки; Мигает – означает, что ПЧ находится в состоянии автонастройки параметров; Горит – ПЧ находится в рабочем состоянии.					
		ВПЕРЕД/ НАЗАД	Выключен – ПЧ находится в состоянии вращения вперед; Включен – ПЧ находится в состоянии вращения назад					
		ПАНЕЛЬ/ КЛЕММЫ	Индикатор для работы с панелью управления, от клемм и удаленного управления по интерфейсу. Выключен – ПЧ работает от панели управления; Мигает – ПЧ работает от клемм ввода/вывода; Горит – ПЧ управляется по протоколу связи.					
		АВАРИЯ	Горит – ПЧ в состоянии авария; Выключен – ПЧ работает; Мигает – ПЧ находится в предупредительном состоянии.					
2	Индикатор единиц измерения	Значение выходных параметров						
			Гц	Частота				
			Об/мин	Обороты в минуту				
			A	Ток				
			%	В процентах				
			B	Напряжение				
3	Код отображения	5-сегментный светодиодный дисплей отображает различные данные для мониторинга и сигнализации кодов таких, как частота и выходная частота.						
		На дисплее	Соответствует	На дисплее	Соответствует	На дисплее	Соответствует	
			0		1		2	
			3		4		5	
			6		7		8	
			9		A		B	
			C		d		E	
			F		H		I	
			L		N		n	
			o		P		r	
4	Цифровой потенциометр	Задание частоты с панели управления (P08.41).						
5	Разъем для подключения внешней панели управления	Подключение внешней панели управления						
6	Кнопки		Кнопка входа/выхода в меню параметров	Ввод или сброс из меню первого уровня и быстрое удаление параметра				

No.	Наименование	Описание	
			Кнопка ввода Вход в меню. Подтверждение параметра
			Кнопка «вверх» Увеличение значения параметра или кода функции
			Кнопка «вниз» Уменьшение значения параметра или кода функции
			Кнопка сдвига вправо Переместить вправо для выбора и отображения параметра циклически в режимах останова и запуска Выбор параметра для изменения значения
			Кнопка «Пуск» Кнопка запуска ПЧ
			Кнопка для остановки ПЧ и ограничена кодом функции P07.04 Кнопка сброса неисправности
			Программируемая кнопка Функции кнопки определяются кодом функции P07.02.

6.1. Дисплей панели управления

Отображение состояния ПЧ серии СМ4. Отображение состояния останова, состояние работы, редактирование параметров, сигнализация неисправностей и так далее.

6.1.1. Отображение состояния параметра останова ПЧ

Когда ПЧ находится в состоянии останова, на дисплее будут отображаться параметры остановки, которые показаны на рисунке 6-2.

В состоянии остановов могут отображаться различные типы параметров. Выберите параметры для отображения в параметре P07.07. Смотрите параметр P07.07 подробные определения каждого бита.

Существуют 14 параметров, которые могут быть видны в режиме останова ПЧ. Это: частота, напряжение DC-шины, состояние входных клемм, состояние выходных клемм, усиление PID, обратная связь PID, врачающий момент, AI1, AI2, AI3, HDI, PLC, текущее значение многоступенчатых скоростей, значение подсчета импульсов, значение длины. В P07.07 можно выбрать параметр, для отображения. При нажатии на кнопку происходит сдвиг слева направо в меню параметра, при нажатии на кнопку «БЫСТР/ТОЛЧОК» (P07.02=2) происходит сдвиг влево.

6.1.2. Отображение состояния параметров при работе ПЧ

После того как ПЧ получит команду на запуск на панели управления будут отображаться текущие параметры. Индикатор РАБОТА на панели управления горит, а индикатор ВПЕРЕД/НАЗАД показывает направление вращения, как показано на рисунке 6-2.

В рабочем состоянии, 24 параметра могут быть выбраны для отображения: выходная частота, заданная частота, напряжение DC-шины, выходное напряжение, выходной крутящий момент, задание PID, обратная связь PID, состояние входных клемм, выходные клеммы, значение крутящего момента, PLC, текущий ток при многоступенчатой скорости, значение импульсного подсчета, AI1, AI2, AI3, HDI, процент нагрузки двигателя, процент нагрузки ПЧ, время разгона, число оборотов, входной ток ПЧ.

В P07.05 и P07.06 можно выбрать параметры для отображения, нажатие на кнопку 

перемещает параметры слева на право, нажатие на кнопку **БЫСТР/ТОЛЧОК** (P07.02=2) перемещает параметры справа налево.

6.1.3. Отображение состояния «Ошибка»

Если срабатывает система защиты ПЧ, то на дисплее панели управления появляется код ошибки, индикатор **АВАРИЯ** на панели управления горит, см. рисунок 6-2. Сброс ошибки можно сделать, нажав на кнопку **Стоп/Сброс** панели управления, через клеммы I/O или протокол связи.

6.1.4. Отображение состояния ПЧ и редактирование кодов функций

Чтобы войти в режим редактирования в состоянии останова, работы или сброса ошибки нажмите на кнопку **ПРОГР/ОТМ** (если задан пароль, см.Р07.00).Состояние редактирования отображается в двух классах меню и порядках: код функции, код группы функций, номер → функциональный код параметра, нажмите  для отображения параметра функции. Нажмите в этом состоянии  для сохранения параметров или нажмите кнопку **ПРОГР/ОТМ** , чтобы выйти из режима редактирования.



Рис.6-3 Отображение состояния на дисплее

6.2. Работа с панелью управления

Смотрите описание структуры изменения кодов функций на рис. 6-3.

6.2.1. Изменение кодов функций ПЧ

Коды функций ПЧ имеют три уровня меню:

1. Групповое число функционального кода (меню первого уровня)
2. Таблица функциональных кодов (меню второго уровня)
3. Значение кода функции (меню третьего уровня)

Примечание: Нажатие на кнопки **ПРОГР/ОТМ.** и  позволяет вернуться в меню второго уровня из меню третьего уровня. Различие: нажатие  сохранит параметры набора в панель управления, и затем возвратится к меню второго уровня со смещением к следующему функциональному коду автоматически; в то время как нажатие **ПРОГР/ОТМ.** непосредственно возвратится к меню второго уровня, не сохраняя параметры, и продолжит оставаться в текущем функциональном коде.

Возможные причины:

- 1) Этот код функции не является изменяемым параметром, например обнаруженный фактический параметр, операции записи и так далее;
- 2) Этот код функции не изменяемый в процессе работы, но изменяемый в состоянии останова.

Пример: Кода функции P00.01 от 0 до 1.

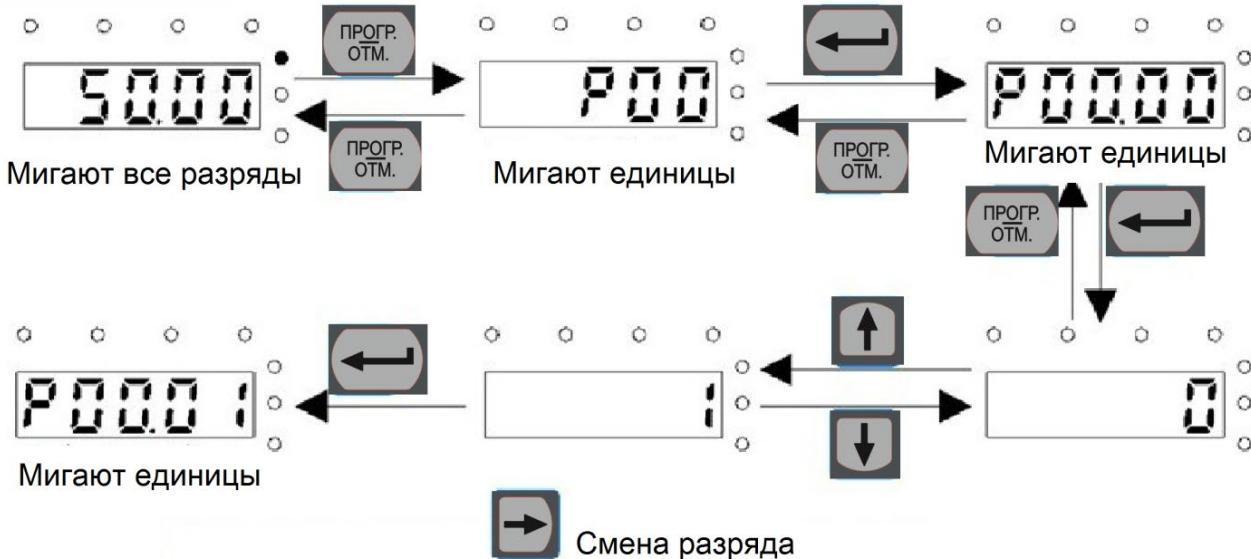


Рис. 6-4 Схема изменения параметров

6.2.2. Как установить пароль ПЧ

В ПЧ серии СМ4 обеспечиваются функции защиты паролем для пользователей. Задать Р07.00, чтобы получить пароль и защита паролем вступает в силу немедленно после выхода из состояния редактирования кода функции. Снова нажмите **ПРОГР/ОТМ.** в состоянии редактирования кода функции, на дисплее отобразится “0.0.0.0”. Если используется правильный пароль, то оператор не сможет его ввести.

Установите 0, чтобы отменить функцию защиты паролем Р07.00.

Защита паролем вступает в силу немедленно после завершения редактирования кода функции.

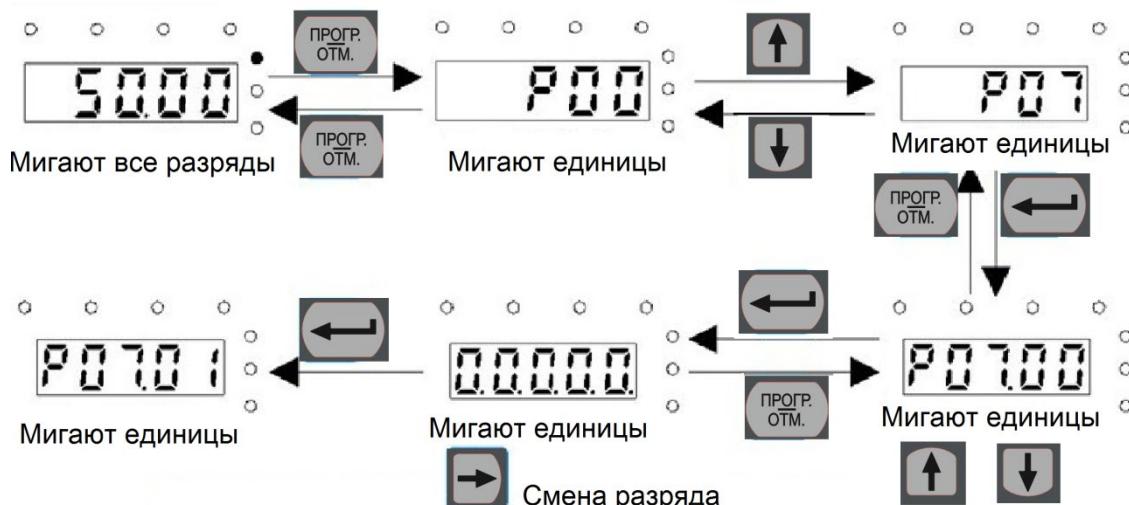


Рис.6-5 Схема задания пароля

6.2.3. Наблюдение состояния ПЧ через функциональные коды

В ПЧ серии СМ4 есть группа параметров Р17 – группа контроля состояния. Пользователи могут с помощью этой группы Р17 следить за состоянием ПЧ.



Рис.6-6 Схема контроля состояния

7. ВВОД В ЭКСПЛУАТАЦИЮ

7.1. Перед запуском ПЧ.

При вводе в эксплуатацию ознакомьтесь со следующими инструкциями и предупреждениями:

  	1	Внутренние детали и элементы цепей плат (кроме гальванически изолированных клемм платы входов/выходов) находятся под напряжением, когда преобразователь частоты подключен к сети. Прикосновение к ним очень опасно и может привести к серьезной травме и даже к смертельному исходу.			
	2	Если преобразователь частоты подключен к сети, то выходные клеммы U, V, W и клеммы -/+ звена постоянного тока/тормозного резистора могут находиться под напряжением, даже если двигатель не работает.			
	3	Управляющие клеммы входов/выходов изолированы от напряжения сети. Однако релейные выходы и другие клеммы входов/выходов могут находиться под опасным управляющим напряжением, даже если преобразователь частоты не подключен к сети.			
	4	Не производите никаких подсоединений, если преобразователь частоты подключен к сети.			
	5	После отключения преобразователя частоты от сети дождитесь остановки вентилятора и когда погаснут индикаторы на панели управления. Подождите 5 минут, прежде чем начинать работу на токоведущих частях CM4. Не открывайте крышку преобразователя частоты до истечения этого времени.			
		<table border="1"> <thead> <tr> <th>Модель ПЧ</th> <th>Минимальное время ожидания</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>380В 1.5 кВт-132 кВт</td> <td>5 минут</td> </tr> </tbody> </table>	Модель ПЧ	Минимальное время ожидания	380В 1.5 кВт-132 кВт
Модель ПЧ	Минимальное время ожидания				
380В 1.5 кВт-132 кВт	5 минут				
6	Перед подключением преобразователя частоты к сети убедитесь в том, что передняя крышка преобразователя закрыта.				
7	При работе радиатор ПЧ сильно нагревается. Нельзя прикасаться к нему руками!				

7.2. Проверка изоляции кабеля и двигателя

7.2.1. Проверка изоляции кабеля двигателя

Отсоедините кабель двигателя от клемм U, V и W преобразователя частоты и от двигателя. Измерьте сопротивление изоляции кабеля двигателя между каждой парой фазных проводов, а также между каждым фазным проводом и проводником заземления с помощью измерительного напряжения 1000 В постоянного тока. Сопротивление изоляции должно быть выше 1 МОм.

7.2.2. Проверка изоляции сетевого кабеля

Отсоедините сетевой кабель от клемм R, S и T преобразователя частоты и от сети. Измерьте сопротивление изоляции сетевого кабеля между каждой парой фазных проводов, а также между каждым фазным проводом и проводником заземления с помощью измерительного напряжения 1000 В постоянного тока. Сопротивление изоляции должно быть больше 1 МОм.

7.2.3. Проверка изоляции двигателя

Отсоедините кабель от двигателя и разомкните соединения в клеммной коробке двигателя. Измерьте сопротивление изоляции каждой обмотки двигателя с помощью измерительного

напряжения 1000 В постоянного тока. Напряжение при этом должно быть равно номинальному напряжению двигателя, но не выше 1000 В. Сопротивление изоляции должно быть выше 1 МОм.

Примечание: Категорически запрещается производить замеры сопротивления изоляции, при подключенных к ПЧ кабелей. Не выполнение данного пункта приводит к выходу ПЧ из строя и снятию гарантии.

7.3. Порядок ввода в эксплуатацию преобразователя частоты

1. Ознакомьтесь с указаниями по безопасности, изложенными в Главе 1 и п.7.1, и соблюдайте их.
2. После установки преобразователя частоты убедитесь, что:
 - преобразователь частоты и двигатель заземлены;
 - сетевые кабели и кабели двигателя соответствуют требованиям, приведенным в Главе 5.1.1;
 - контрольные кабели размещены как можно дальше от силовых кабелей (см. Главу 5 пункт 5.2),
 - экран экранированных кабелей присоединен к «земле» .
 - общие точки групп дискретных входов присоединены к клеммам +24 В или к СОМ, или к внешнему источнику питания.
3. Проверьте качество и расход охлаждающего воздуха.
4. Убедитесь в том, что внутри преобразователя частоты нет конденсата влаги.
5. Убедитесь в том, что все переключатели **Start/Stop (Пуск/Останов)**, подключенные к клеммам входов/выходов, находятся в положении **Stop (Останов)**.
6. Подключите преобразователь частоты к сети.
7. Обязательно установите основные параметры:
 - номинальная мощность двигателя - параметр P02.01;
 - номинальная частота двигателя - параметр P02.02;
 - номинальная скорость вращения двигателя - параметр P02.03;
 - номинальное напряжение двигателя - параметр P02.04;
 - номинальный ток двигателя - параметр P02.05.
 Значения этих величин указаны на заводском шильдике двигателя.
8. Выполните автонастройку. Автонастройка – это часть настройки специфических параметров двигателя и преобразователя частоты. Это инструмент для ввода в эксплуатацию, который необходим для поиска наилучших значений параметров. Автонастройка вычисляет или измеряет параметры двигателя, которые необходимы для оптимального управления работой двигателя и его скорости вращения. Для более детального описания автонастройки см. параметр P00.15.

8. ФУНКЦИОНАЛЬНЫЕ ПАРАМЕТРЫ

Функциональные параметры ПЧ серии СМ4 разделены на 17 групп (P00 – P17) согласно функциям, P13, P15, P16 зарезервированы. Каждая функциональная группа содержит определенные функциональные коды, применяемые в меню 3-х уровней.

Например «P08.08» означает восьмой код функции в группе функций P08.

Для удобства функциональной установки кодов, функциональное групповое число соответствует меню первого уровня, функциональный код соответствует меню второго уровня, и функциональный код соответствует меню третьего уровня.

1. Ниже приводится описание кодов функций:

Первый столбец “Код функции”: коды функций параметров группы и параметров;

Второй столбец “Имя”: полное имя параметров функции;

Третий столбец “Подробное описание параметров”: Подробное описание функциональных параметров;

Четвертый столбец “Значение по умолчанию”: исходные значения функциональных параметров;

Пятый столбец “Изменение”: изменение кода функций (параметры могут быть изменены или нет, и изменения условий), ниже приведена инструкция:

“○”: означает, что значение параметра могут быть изменено в состоянии «останов» и «работа»;

“◎”: означает, что значение параметра не может быть изменено в состоянии «работа»;

“●”: означает, что значение параметра – реальное значение, которое не может быть изменено.

Таблица 8-1. Описание функциональных параметров (кодов функций).

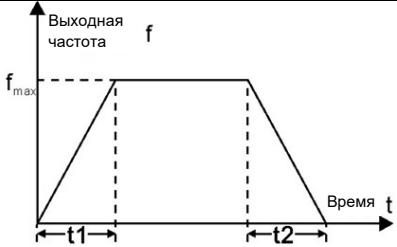
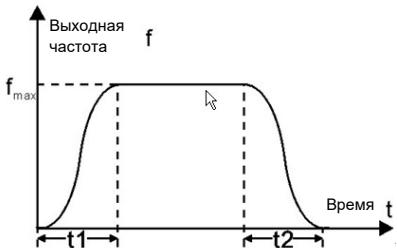
Код функции	Имя	Подробное описание параметра	Значение по умолчанию	Изменение
8.1. Группа Р00 Базовые параметры				
P00.00	Режим управления скоростью	2: Режим управления U/F (применим для асинхронных двигателей) Подходит в тех случаях, когда не нужна высокая точность регулирования, для вентиляторов и насосов.	2	◎
P00.01	Выбор команды «Пуск»	Выберите задание команды «Пуск» ПЧ. Команда управления ПЧ включает: пуск, останов, вперед, реверс, толчковый режим и сброс ошибки. 0: Команда « Пуск » с панели управления (“Панель/Клеммы” не горит) Команды Пуск , Стоп/Сброс выполняются с панели управления. Установите функцию «Реверс» для кнопок Быстр/Толчок или FWD/REVC (P07.02=3), чтобы изменить направление вращения; нажмите кнопки Пуск / Стоп/Сброс для останова ПЧ в режиме работы. 1: Команда « Пуск » от клемм I/O (“Панель/Клеммы” мигает) С помощью клемм I/O производится управление командами « Пуск », вращение вперед, реверс и толчковый режим. 2: Команда « Пуск » через коммуникационный протокол (“Панель/Клеммы” горит); Команда « Пуск » может выполняться от PLC через коммуникационный интерфейс.	0	○
P00.02	Команда «Пуск» через протоколы связи	Выберите интерфейс связи для управления ПЧ. 0: MODBUS	0	○
P00.03	Макс. выходная частота	Этот параметр используется для задания максимальной выходной частоты ПЧ. Диапазон установки: P00.04–400.00Гц	50.00 Гц	◎
P00.04	Верхний предел выходной частоты	Верхний предел выходной частоты ПЧ, который меньше или равен максимальной выходной частоте. Диапазон установки: P00.05–P00.03 (Максимальная выходная частота)	50.00 Гц	◎
P00.05	Нижний предел выходной частоты	Нижний предел выходной частоты – это выходная частота ПЧ. Примечание: Максимальная выходная частота \geq Верхний предел частоты \geq Нижний предел частоты. Диапазон установки: 0.00 Гц–P00.04 (Верхний предел частоты)	0.00 Гц	◎
P00.06	A – Выбор задания частоты	0: Задание с панели управления Измените значение кода функции P00.10 (задание частоты, панель управления) для изменения частоты с панели управления. 1: Задание – аналоговый вход AI1 (встроенный потенциометр на панели управления) 2: Задание – аналоговый вход AI2 3: Задание – аналоговый вход AI3	0	○
P00.07	B – Выбор задания частоты	Установите частоту с помощью клемм аналоговых входов. ПЧ СМ4 обеспечивают 3 аналоговых входа в стандартной конфигурации, в которой AI1-встроенный потенциометр на панели управления. AI2 - (0–10 В/0–20 мА) напряжение/ток, которые могут быть выбраны с помощью перемычек; в то время как AI3 - вход по напряжению (-10 В – + 10 В). Примечание: Когда аналоговый вход AI2 выберите 0 – 20mA, соответствующее напряжение 20mA = 10В. 100,0% параметра аналогового входа соответствует максимальной частоте (код функции P00.03) в направлении вперед и 100,0% соответствует максимальной частоте в обратном направлении (код функции P00.03) 4: HDI Частота задается через клеммы высокоскоростного	1	○

Код функции	Имя	Подробное описание параметра	Значение по умолчанию	Изменение
		<p>импульсного входа. ПЧ CM4 имеется 1 вход для высокоскоростного импульсного входа в стандартной конфигурации. Диапазон частоты импульса от 0.0 – 50 кГц.</p> <p>100,0% параметра высокочастотного импульсного входа HDI соответствует максимальной частоте в прямом направлении (код функции P00.03) и 100,0% соответствует максимальной частоте в обратном направлении (код функции P00.03).</p> <p>Примечание: Настройка только через клеммы HDI. Задание в P05.00 (выбор входа HDI) для высокочастотного импульсного входа, и задание в P05.49 (выбор функции высокочастотного импульсного входа HDI) как вход задания частоты.</p> <p>5: PLC ПЧ работает в режиме PLC, когда P00.06=5 или P00.07=5. Задать P10 (PLC и многоступенчатые скорости) для выбора частоты работы, направление вращения, время разгона/торможения (ACC/DEC) и время работы соответствующего этапа. Смотрите описание функции P10 для подробной информации.</p> <p>6: Режим «Многоступенчатая скорость» ПЧ работает в режиме многоступенчатой скорости, когда P00.06 = 6, а P00.07 = 6. Задать P05 для выбора текущей стадии работы и в P10 выбрать частоту работы.</p> <p>Многоступенчатая скорость имеет приоритет, когда P00.06 или P00.07 не равно 6, но на этапе установки может быть только 1 – 15 скорость. Настройки-1 – 15 Если P00.06 или P00.07 равен 6.</p> <p>7: PID Режим работы ПЧ является PID управления процессом при P00.06 = 7 или P00.07 = 7. Необходимо задать P09. Смотрите подробную информацию о источнике обратной связи PIDP09.</p> <p>8: MODBUS Примечание: Частота А и частота В не может иметь одно и тоже значение частоты в данном методе.</p>		
P00.08	Частота В – выбор задания	0: Максимальная выходная частота, 100% частоты В соответствуют максимальной выходной частоте. 1: 100% частоты А соответствуют максимальной выходной частоте. Выберите этот параметр, если необходимо настроить на основе задания частоты.	0	○
P00.09	Сочетание типа и источника задания частоты	0: А, текущее значение частоты А- заданная частота 1: В, текущее значение частоты В - заданная частота 2: А+В, текущее значение частоты А+ частота В 3: А-В, текущее значение частоты А- частота В 4: Max (A, B): Большей между частотой А и частотой В является заданная частота. 5: Min (A, B): Меньше между частотой А и частотой В является заданная частота. Примечание: Сочетания могут быть сдвинуты в P05 (функции клемм)	0	○
P00.10	Задание частоты с панели управления	Когда частоты А и В выбраны как «Задание с панели управления», этот параметр будет иметь начальное значение опорной частоты ПЧ Диапазон уставки: 0.00Гц–P00.03(Максимальная частота)	50.00 Гц	○
P00.11	Время разгона ACC 1	Время разгона ACC 1 необходимое для разгона от 0 Гц до максимальной частоты (P00.03).	Зависит от типа двигателя	○
P00.12	Время торможения DEC 1	Время торможения DEC 1 необходимое для останова от максимальной частоты до 0 Гц(P00.03). В ПЧ серии CM4 определены четыре группы времени разгона/торможения ACC /DEC, которые могут быть выбраны в P05. Время разгона/торможения ACC /DEC по умолчанию установлено в первой группе.	Зависит от типа двигателя	○

Код функции	Имя	Подробное описание параметра	Значение по умолчанию	Изменение																								
		Настройка диапазона Р00.11 и Р00.12:0.0 – 3600.0 сек																										
P00.13	Выбор направления вращения при пуске	<p>0: Заданное направление вращения по умолчанию. ПЧ работает в направлении «Вперед». Индикатор FWD/REV не горит.</p> <p>1: ПЧ работает в обратном направлении. Индикатор FWD/REV горит.</p> <p>Измените код функции для изменения направления вращения двигателя. Этот эффект смены направления вращения возможен при смене двух кабелей двигателя (U, V и W). Направление вращения двигателя может быть изменено нажатием на кнопку Быстр/Толчок панели управления. См. параметр P07.02.</p> <p>Примечание: Когда параметр функции возвращается к значению по умолчанию, двигатель работает в направлении заданном по умолчанию на заводе - изготовителе. Следует использовать с осторожностью после ввода в эксплуатацию.</p> <p>2: Запретить запуска в обратном направлении: может использоваться в некоторых особых случаях, если обратный запуск отключен.</p>	0	○																								
P00.14	Частота ШИМ	<p>Таблица соотношения мощности двигателя и частоты ШИМ:</p> <table style="margin-left: auto; margin-right: auto;"> <thead> <tr> <th>Частота ШИМ</th> <th>Электромагнитный шум</th> <th>Шум и утечки</th> <th>Тепловыделение</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>1 кГц</td> <td>Высокий</td> <td>Низкий</td> <td>Низкий</td> </tr> <tr> <td>10 кГц</td> <td></td> <td></td> <td></td> </tr> <tr> <td>15 кГц</td> <td>Низкий</td> <td>Высокий</td> <td>Высокий</td> </tr> </tbody> </table> <table border="1" style="margin-left: auto; margin-right: auto; width: fit-content;"> <thead> <tr> <th>Мощность двигателя</th> <th>Заводская уставка частоты ШИМ</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>1.5–11 кВт</td> <td>8 кГц</td> </tr> <tr> <td>15–55 кВт</td> <td>4 кГц</td> </tr> <tr> <td>Свыше 75 кВт</td> <td>2 кГц</td> </tr> </tbody> </table> <p>Преимущество высокой частоты ШИМ: идеальный выходной ток, мало гармоник и низкий шум двигателя.</p> <p>Недостаток высокой частоты ШИМ: увеличение коммутационных потерь, увеличение температуры ПЧ и влияние на производительность ПЧ.</p> <p>ПЧ необходимо корректировать на высокой частоте ШИМ. В то же время будет увеличиваться ток утечки и электрические магнитные помехи.</p> <p>Применение низкой несущей частоты противоречит выше сказанному, слишком низкая частота ШИМ приведет к нестабильной работе, крутящий момент уменьшается.</p> <p>Изготовитель устанавливает необходимую частоту ШИМ, при изготовлении на заводе. Пользователям не нужно изменять этот параметр.</p> <p>Когда используется частота превышающая частоту ШИМ по умолчанию, ПЧ необходимо корректировать на 20% для каждого дополнительного 1 кГц частоты ШИМ.</p> <p>Диапазон уставки: 1.0–15.0 кГц</p>	Частота ШИМ	Электромагнитный шум	Шум и утечки	Тепловыделение	1 кГц	Высокий	Низкий	Низкий	10 кГц				15 кГц	Низкий	Высокий	Высокий	Мощность двигателя	Заводская уставка частоты ШИМ	1.5–11 кВт	8 кГц	15–55 кВт	4 кГц	Свыше 75 кВт	2 кГц	Зависит от типа двигателя	○
Частота ШИМ	Электромагнитный шум	Шум и утечки	Тепловыделение																									
1 кГц	Высокий	Низкий	Низкий																									
10 кГц																												
15 кГц	Низкий	Высокий	Высокий																									
Мощность двигателя	Заводская уставка частоты ШИМ																											
1.5–11 кВт	8 кГц																											
15–55 кВт	4 кГц																											
Свыше 75 кВт	2 кГц																											
P00.15	Авто-настройка параметров двигателя	<p>0: Не выполняется</p> <p>1: Автонастройка с вращением</p> <p>Автоматическая настройка параметров двигателя</p> <p>Рекомендуется использовать автонастройку с вращением при обеспечении высокой точности регулирования.</p> <p>2: Статическая настройка 1 (без вращения)</p>	0	◎																								

Код функции	Имя	Подробное описание параметра	Значение по умолчанию	Изменение
		Это подходит в тех случаях, когда двигатель нельзя отсоединить от нагрузки. Автонастройка двигателя влияет на точность управления. 3: Статическая настройка 2 (автонастройка части параметров); когда текущий привод мотора 1, автономная P02.06, P02.07, P02.08		
P00.16	Выбор функции AVR	0: Выключено 1: Включено во время работы Функция автоматической регулировки напряжения (AVR) обеспечивает стабильность напряжения на выходе ПЧ независимо от изменения напряжения шины постоянного тока. Во время торможения, если функция AVR выключена, время торможения будет коротким, но ток – большим. Если функция AVR включена всегда, время торможения будет большим, а ток – малым.	1	○
P00.17	Тип двигателя	1: Р-тип – переменный момент (насосы, вентиляторы)	1	◎
P00.18	Функция восстановления параметров	0: Выключено 1: Восстановить значения по умолчанию 2: Стирание истории ошибок Примечание: По завершению процедуры параметр функции восстанавливается на 0 автоматически. Восстановление значений по умолчанию, отменит пароль пользователя, пожалуйста, используйте эту функцию с осторожностью.	0	◎

8.2. Группа Р01 Управление «Пуск/Стоп»					
P01.00	Режим «Пуск»	<p>0: Прямой пуск со стартовой частоты Р01.01 1: Пуск после торможения DC-током: запустите двигатель от стартовой частоты после торможения DC-током (параметры Р01.03 и Р01.04). Этот режим хорошо подходит для двигателей с малоинерционной нагрузкой, которые могут изменить направление вращения при пуске. 2: Пуск с отслеживанием скорости 1 3: Пуск с отслеживанием скорости 2 Направление и скорость будут отслежены автоматически для сглаживания пуска двигателей. Это удовлетворяет применению с обратным вращением при больших нагрузках.</p> <p>Примечание: Эти функции применимы для ПЧ мощностью выше 4 кВт.</p>	0	◎	
P01.01	Стартовая частота при пуске	Стартовая частота при пуске означает частоту, на которой будет запущен ПЧ. Подробную информацию смотрите в параметре Р01.02. Диапазон уставки: 0.50–50.00 Гц	0.50 Гц	◎	
P01.02	Время задержки стартовой частоты	<p>Установить надлежащую стартовую частоту ПЧ, для увеличения крутящего момента во время запуска. Во время сохранения исходной частоты выходная частота ПЧ является стартовой частотой. И затем, ПЧ будет выходить со стартовой частоты на заданную частоту. Если задать частоту ниже стартовой частоты, то ПЧ будет остановлен и находится в дежурном состоянии. Стартовая частота не ограничена нижним пределом частоты.</p> <p style="text-align: center;">f - частота</p> <p style="text-align: center;">f_{\max}</p> <p style="text-align: center;">см. см. t - Время</p> <p>Диапазон уставки: 0.0–50.0 сек</p>	0.0 сек	◎	
P01.03	Ток торможения перед пуском	ПЧ будет осуществлять DC торможение перед пуском двигателя, а потом будет ускоряться после времени торможения DC. Если время торможения DC имеет значение 0, то DC торможения недопустимо.	0.0 %	◎	
P01.04	Время торможения перед пуском	Чем сильнее ток торможения, тем больше сила торможения. Ток торможения перед пуском означает процент номинального тока DC ПЧ. Диапазон уставки: Р01.03: 0.0–150.0 % Диапазон уставки: Р01.04: 0.0–50.0 сек	0.0 сек	◎	
P01.05	Выбор кривых разгона/торможения ACC/DEC	Изменение режима частоты во время пуска и работы. 0: Линейная Выходная частота увеличивается или уменьшается линейно.	0	◎	

		  <p>1: S-кривая: Выходная частота увеличивается или уменьшается на S-образной кривой. S-образная кривая подходит в случаях, когда необходим мягкий запуск или останов, например, лифты, подъемники и конвейеры.</p>		
P01.06	Начальное время сегмента S-образной кривой	Диапазон уставки: 0.0–50.0 % (Время разгона/торможения ACC/DEC)	30.0 %	◎
P01.07	Конечное время сегмента S-образной кривой		30.0 %	◎
P01.08	Выбор режима останова	0: Останов замедлением: После активации команды остановки преобразователь частоты уменьшает выходную частоту в соответствии с установленным временем разгона/торможения. Когда частота уменьшается до 0, ПЧ останавливается 1: Останов выбегом: После активации команды остановки преобразователь частоты немедленно отключает выходной сигнал, и двигатель останавливается в результате свободного инерционного вращения.	0	○
P01.09	Стартовая частота при DC торможении	Стартовая частота при DC – торможении: Торможение постоянным током начинается, когда выходная частота достигает частоты, установленной параметром P 1.09.	0.00 Гц	○
P01.10	Время ожидания до DC торможения	Время ожидания до DC – торможения:	0.0 сек	○
P01.11	Ток при DC торможении	Время ожидания до DC – торможения: До начала DC – торможения ПЧ блокирует выход. После времени ожидания, DC – торможение будет запущено с тем, чтобы предотвратить перегрузки по току и неисправности, вызванные DC – торможением на высокой скорости. Ток при DC – торможении: Значение P01.11 представляет собой процент от номинального тока ПЧ. Чем больше ток DC – торможения, тем больше тормозной момент. Время DC – торможения: Время задержки DC – тормоза. Если время 0, то DC – тормоз является недействительным. ПЧ остановится по времени замедления.	0.0 %	○
P01.12	Время при DC-торможении		0.0 сек	○

		<p>Время торможения перед пуском</p> <p>команда «пуск» ВКЛ. ВЫКЛ.</p> <p>Диапазон уставки: P01.09: 0.00–P00.03 (Максимальная частота) Диапазон уставки: P01.10: 0.0–50.0 сек Диапазон уставки: P01.11: 0.0–150.0 % Диапазон уставки: P01.12: 0.0–50.0 сек</p>		
P01.13	Задержка переключения вперед–назад (FWD/REV)	<p>Устанавливает время задержки на нулевой частоте при переключении направления вращения P01.14, как показано на рисунке ниже:</p> <p>Диапазон уставки: 0.0–3600.0 сек</p>	0.0 сек	○
P01.14	Переключение между вперед–назад (FWD/REV)	<p>Установите пороговую точку ПЧ: 0: Переключение при 0 частоте 1: Перейти после стартовой частоты 2: Переключение после того, как скорость достигла P01.15 и задержки для P01.24</p>	0	◎
P01.15	Скорость при останове	0.00–100.00 Гц	0.50 Гц	◎
P01.16	Обнаружение скорости останова	<p>0: Параметр скорости (метод обнаружения только в режиме U/F) 1: Значение обнаружения скорости Когда P01.16 = 1, фактическая выходная частота ПЧ меньше или равна P01.15 и обнаруживается в течение времени, установленного P01.17, ПЧ останавливается.</p>	0	◎
P01.17	Время обнаружения обратной скорости	<p>Когда P01.16 = 1, фактическая выходная частота ПЧ меньше или равна P01.15 и обнаруживается в течение времени, установленного P01.17, ПЧ перестанет; в противном случае ПЧ останавливается в сроки, установленные P01.24.</p> <p>Диапазон уставки: 0.00–100.00 сек(действительно только когда P01.16 = 1)</p>	0.05 сек	◎
P01.18	Проверка состояния клемм при включении питания	<p>Когда ПЧ работает клемм I/O, система будет определять состояние работы клемм во время работы ПЧ. 0: Управление от клемм недопустимо. ПЧ не будет включено, система сохраняет защиту до</p>	0	○

		выключения питания и повторного включения. 1: Управление от клемм I/O. ПЧ будет включен автоматически, после инициализации, если подана команда на включение. Примечание: Эта функция должна выбираться с предостережением.					
P01.19	Рабочая частота ниже нижнего предела 1 (действительно, если нижний предел частоты выше 0)	Этот код функции определяет состояние работы ПЧ, когда частота меньше, чем нижний предел 1. 0: Пуск на нижнем пределе частоты 1: Стоп 2: Спящий режим ПЧ будет остановлен, когда частота будет меньше, чем нижний предел 1. Если снова задать частоту выше нижнего предела 1, и по истечении времени, установленном в P01.20, то ПЧ вернется в состояние работы автоматически.	0	◎			
P01.20	Время задержки выхода из спящего режима	Этот код функции определяет время задержки в спящем режиме. Когда рабочая частота ПЧ меньше, чем нижний предел 1, ПЧ выключается. Когда частота снова выше нижнего предела 1, и длится в течение времени, установленном в P01.20, ПЧ начнет работать. Примечание: Время – итоговое значение, когда частота выше нижнего предела 1. <p style="text-align: center;">f-выходная частота</p> <p style="text-align: center;">$t_1 < t_2$ ПЧ не запускается</p> <p style="text-align: center;">$t_1 + t_2 = t_3$ ПЧ работает</p> <p style="text-align: center;">$t_3 = P01.20$</p> <p style="text-align: center;">Время - t</p> <table style="margin-left: auto; margin-right: auto;"> <tr> <td style="text-align: center;">Работа</td> <td style="text-align: center;">Останов</td> <td style="text-align: center;">Работа</td> </tr> </table> <p>Диапазон уставки: 0.0–3600.0 сек (допустимо, если P01.19=2)</p>	Работа	Останов	Работа	0.0 сек	○
Работа	Останов	Работа					
P01.21	Перезапуск после выключения питания	Эта функция может приводить к автоматическому повторному включению ПЧ, будьте аккуратны. 0: Отключено 1: Включено: ПЧ будет запускаться автоматически после времени ожидания определенного в P01.22.	0	○			
P01.22	Время ожидания перезапуска после отключения питания	Функция определяет время ожидания до автоматического запуска ПЧ, когда он выключен и затем включен. <p style="text-align: center;">f-выходная частота</p> <p style="text-align: center;">$t_1 = P01.22$</p> <p style="text-align: center;">$t_2 = P01.23$</p> <p style="text-align: center;">Время - t</p> <table style="margin-left: auto; margin-right: auto;"> <tr> <td style="text-align: center;">Работа</td> <td style="text-align: center;">Отключено</td> <td style="text-align: center;">Включено</td> </tr> </table> <p>Диапазон уставки: 0.0–3600.0 сек (допустимо, если P01.21=1)</p>	Работа	Отключено	Включено	1.0 сек	○
Работа	Отключено	Включено					
P01.23	Время задержки пуска	Функция определяет время задержки перед запуском ПЧ установленное в P01.23 Диапазон уставки: 0.0–60.0 сек	0.0 сек	○			
P01.24	Время задержки скорости останова	Диапазон уставки: 0.0–100.0 сек	0.0 сек	●			
P01.25	Резерв			●			

8.3. Группа Р02 Двигатель 1				
P02.00	Тип двигателя 1	0: Асинхронный двигатель	0	◎
P02.01	Номинальная мощность асинхронного двигателя 1	0.1 – 132.0 кВт	Зависит от типа двигателя	◎
P02.02	Номинальная частота асинхронного двигателя 1	0.01 Гц – Р00.03 (Максимальная частота)	50.00 Гц	◎
P02.03	Номинальная скорость вращения асинхронного двигателя 1	1 – 3000 об/мин	Зависит от типа двигателя	◎
P02.04	Номинальное напряжение асинхронного двигателя 1	0 – 380 В	Зависит от типа двигателя	◎
P02.05	Номинальный ток асинхронного двигателя 1	0.8 – 500.0 А	Зависит от типа двигателя	◎
P02.06	Сопротивление статора асинхронного двигателя 1	0.001 – 65.535 Ом	Зависит от типа двигателя	○
P02.07	Сопротивление ротора асинхронного двигателя 1	0.001 – 65.535 Ом	Зависит от типа двигателя	○
P02.08	Асинхронный двигатель 1- индуктивность	0.1 – 6553.5 мГн	Зависит от типа двигателя	○
P02.09	Асинхронный двигатель 1 - взаимная индуктивность	0.1 – 6553.5 мГн	Зависит от типа двигателя	○
P02.10	Асинхронный двигатель 1 - ток нагрузки	0.1 – 500 А	Зависит от типа двигателя	○
P02.11	Коэффициент магнитного насыщения 1 для АМ1	0.0 %–100.0 %	80%	◎
P02.12	Коэффициент магнитного насыщения 2 для АМ1	0.0 %–100.0 %	68%	◎
P02.13	Коэффициент магнитного насыщения 3 для АМ1	0.0 %–100.0 %	57%	◎
P02.14	Коэффициент магнитного насыщения 4 для АМ1	0.0 %–100.0 %	40%	◎
P02.15	Резерв			
P02.16	Резерв			
P02.17	Резерв			
P02.18	Резерв			
P02.19	Резерв			
P02.20	Резерв			
P02.21	Резерв			
P02.22	Резерв			
P02.23	Резерв			
P02.24	Резерв			
P02.25	Резерв			
P02.26	Двигатель 1 – защита от перегрузки	0: Нет защиты 1: Обычный двигатель (компенсация при работе с низкой скоростью). Потому что тепловой эффект обычных двигателей будет ослаблен, и соответствующая электрическая тепловая защита будет скорректирована надлежащим образом. Характеристика компенсации на низкой скорости означает уменьшение порога защиты от перегрузки электродвигателя, при работе на частоте меньше 30 Гц. 2: Двигатели с частотным регулированием (без компенсации при работе на низкой скорости). Потому что тепловой эффект этих двигателей не влияет на скорость вращения, и нет необходимости настраивать значение защиты во время работы на низкой скорости.	2	◎
P02.27	Двигатель 1 – коэффициент защиты от перегрузки	Когда Р02.27 = току защиты от перегрузки двигателя/номинальный ток двигателя Так, чем больше коэффициент перегрузки, тем короче время отключения при перегрузке. Когда коэффициент перегрузки <110 %, нет никакой защиты от перегрузок. Когда коэффициент перегрузки =116 %, отключение произойдет через 1 час, когда перегрузка =200 %, отключение произойдет через 1 минуту	100.0 %	○

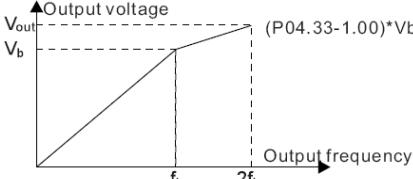
		Время - t 1 час 1 минута Диапазон уставки: 20.0 %–120.0 %		
P02.28	Резерв			•
P02.29	Отображение параметров двигателя 1	0: Отображение в зависимости от типа двигателя 1: Показать все	0	•

8.4. Группа Р03 Векторное управление

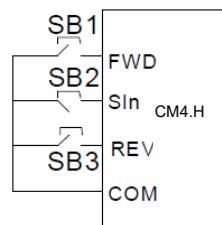
P03.00	Резерв			
P03.01	Резерв			
P03.02	Резерв			
P03.03	Резерв			
P03.04	Резерв			
P03.05	Резерв			
P03.06	Резерв			
P03.07	Резерв			
P03.08	Резерв			
P03.09	Резерв			
P03.10	Резерв			
P03.11	Резерв			
P03.12	Резерв			
P03.13	Резерв			
P03.14	Резерв			
P03.15	Резерв			
P03.16	Резерв			
P03.17	Резерв			
P03.18	Резерв			
P03.19	Резерв			
P03.20	Резерв			
P03.21	Резерв			
P03.22	Резерв			
P03.23	Резерв			
P03.24	Резерв			
P03.25	Резерв			
P03.26	Резерв			
P03.27	Резерв			
P03.28	Резерв			
P03.29	Резерв			

8.5. Группа Р04 Управление U/F					
P04.00	Двигатель 1 Настройка кривой U/F	<p>Код функции определяет кривую U/F Мотор 1.</p> <p>0: Линейная кривая U/F; постоянный крутящий момент нагрузки</p> <p>1: Многоточечная кривая U/F</p> <p>2: Кривая U/F на 1.3-ти мощности низкого крутящего момента</p> <p>3: Кривая U/F на 1.7-ой мощности низкого крутящего момента</p> <p>4: Кривая U/F на 2-ой мощности низкого крутящего момента</p> <p>Кривые 2 – 4 применяются к крутящему моменту нагрузок для вентиляторов и насосов. Пользователи могут настраивать в соответствии с особенностями нагрузок для достижения лучшего эффекта экономии энергии.</p> <p>5: Настраиваемая U/F (разделенная U/F); В этом режиме U может быть отделена от F и F можно регулировать через параметр, P00.06 или напряжение, учитывая значение параметра, установленного в P04.27 чтобы изменить функцию кривой с учетом частоты.</p> <p>Примечание: См. рисунок Vb - напряжение двигателя и Fb - номинальная частота двигателя.</p> <p style="text-align: center;"> — Выходное напряжение Линейный тип 1.3 Мощности крутящего момента кривойU/F 1.7 Мощности крутящего момента кривойU/F 2.0 Мощности крутящего момента кривойU/F </p> <p style="text-align: center;">Квадратичный тип</p> <p style="text-align: center;">f - выходная частота</p>	0	◎	
P04.01	Усиление крутящего момента	Подъем крутящего момента по отношению к выходному напряжению. P04.01 – максимальное выходное напряжение Vb. P04.02 определяет процент выходной частоты при крутящем моменте для Fb. Увеличение крутящего момента должно быть выбрано согласно нагрузке. Чем больше нагрузка, тем больше крутящий момент. Увеличивать крутящий момент неуместно, потому что двигатель будет работать с большими перегрузками, будет увеличение температуры ПЧ и уменьшиться его эффективность. Когда увеличение крутящего момента имеет значение 0.0%, ПЧ автоматически управляет крутящим моментом. Порог подъема крутящего момента: ниже этого пункта частоты подъем крутящего момента эффективен, но выше, подъем крутящего момента неэффективен.	0.0 %	○	
P04.02	Завершение увеличения крутящего момента	<p>— Выходное напряжение</p> <p style="text-align: center;">f - выходная частота</p> <p>Диапазон уставки: P04. 01: 0.0 %: (автоматический) 0.1 %-10.0 %</p> <p>Диапазон уставки: P04.02: 0.0%-50.0 %</p>	20.0 %	○	
P04.03	Двигатель 1 Точка частоты 1 U/F	Когда P04.00 = 1, пользователь может задать кривую U/F через P04.03 – P04.08.	0.00 Гц	○	

P04.04	Двигатель 1 Точка напряжения 1 U/F	U/f обычно устанавливается в соответствии с нагрузкой двигателя. Выходное напряжение	00.0 %	<input type="radio"/>
P04.05	Двигатель 1 Точка частоты 2 U/F		00.00 Гц	<input type="radio"/>
P04.06	Двигатель 1 Точка напряжения 2 U/F		00.0 %	<input type="radio"/>
P04.07	Двигатель 1 Точка частоты 3 U/F		00.00 Гц	<input type="radio"/>
P04.08	Двигатель 1 Точка напряжения 3 U/F	f - выходная частота Примечание: V1 < V2 < V3, f1 < f2 < f3. Слишком высокая или низкая частота или напряжение могут привести в повреждению двигателя. ПЧ может отключиться по перегрузке или сверхтоку. Диапазон уставки: P04.03: 0.00 Гц–P04.05 Диапазон уставки: P04.04, P04.06 и P04.08: 0.0 %–110.0 % Диапазон уставки: P04.05: P04.03– P04.07 Диапазон уставки: P04.07: P04.05–P02.02 (Номинальная частота двигателя 1)	00.0 %	<input type="radio"/>
P04.09	Двигатель 1 компенсация скольжения U/F	Этот код функции используется для компенсации изменения скорости вращения, вызванные нагрузкой во время компенсации управления U/F для улучшения работы двигателя. Этому параметру может быть присвоено следующее значение, которое считается ниже: $\Delta f = fb - n * p / 60$ fb – номинальная частота двигателя, см. P02.01; n – номинальная скорость вращения двигателя см. P02.02; p – число пар полюсов двигателя. 100,0 % Δf – соответствует частоте скольжения. Диапазон уставки: 0.0–200.0 %	0.0 %	<input type="radio"/>
P04.10	Низкочастотная вибрация	В режиме управления U/F вибрационные колебания могут возникнуть в двигателе на некоторых частотах, особенно если двигатель большой мощности. Двигатель работает не стабильно или может произойти отключение ПЧ по сверхтоку. Эти явления могут быть отменены путем корректировки этих параметров. Диапазон уставки: P04.10:0–100 Диапазон уставки: P04.11:0–100 Диапазон уставки: P04.12:0.00 Гц–P00.03 (Максимальная частота)	10	<input type="radio"/>
P04.11	Высокочастотная вибрация		10	<input type="radio"/>
P04.12	Порог контроля вибрации		30.00 Гц	<input type="radio"/>
P04.13	Двигатель 2 Настройка кривой U/F	Эта группа параметров определяет параметры U/F ПЧ CM4 для двигателя 2 согласно особенностей различных нагрузок. См. P04.00 – P04.12 для подробного описания кода функции. Примечание: группа P04 содержит два набора параметров V/F двигателя, которые не могут отображаться одновременно. Может отображаться только выбранный параметр U/F. Выбор двигателя определен функцией клемм «переход между Двигателем 1 и Двигателем 2»	0	<input checked="" type="radio"/>
P04.14	Двигатель 2 Усиление крутящего момента		0.0 %	<input type="radio"/>
P04.15	Двигатель 2 Предел крутящего момента		20.0 %	<input type="radio"/>
P04.16	Двигатель 2 Точка частоты 1 U/F		0.00Гц	<input type="radio"/>
P04.17	Двигатель 2 Точка напряжения 1 U/F		00.0 %	<input type="radio"/>
P04.18	Двигатель 2 Точка частоты 2 U/F		00.00Гц	<input type="radio"/>
P04.19	Двигатель 2 Точка напряжения 2 U/F		00.0 %	<input type="radio"/>
P04.20	Двигатель 2 Точка частоты 3U/F		00.00Гц	<input type="radio"/>
P04.21	Двигатель 1 Точка напряжения 3 U/F		00.0 %	<input type="radio"/>
P04.22	Двигатель 2 компенсация скольжения U/F		0.0 %	<input type="radio"/>

P04.23	Низкочастотная вибрация	Колебания могут возникнуть в двигателе на некоторых частотах, особенно если двигатель большой мощности. Двигатель работает не стабильно или может произойти отключение ПЧ по сверхтоку. Эти явления могут быть отменены путем корректировки этих параметров.	10	○
P04.24	Высокочастотная вибрация		10	○
P04.25	Порог контроля вибрации	Диапазон уставки: P04.23 : 0–100 Диапазон уставки: P04.24: 0–100 Диапазон уставки: P04.25: 0.00 Гц–P00.03 (Максимальная частота)	30.00 Гц	○
P04.26	Выбор режима экономии энергии	0: Отключено 1: Автоматический режим энергосбережения Двигатель при легкой нагрузке, автоматически регулирует выходное напряжение для экономии энергии	0	◎
P04.27	Выбор настройки напряжения	Выберите параметр для разделения кривой U/F. 0: Панель управления: Выходное напряжение определяется P04.28. 1: Аналоговый вход AI1 2: Аналоговый вход AI2 3: Аналоговый вход AI3 4: HDI 5: Многоступенчатая скорость 6: PID 7: MODBUS 8 – 10: Резерв Примечание: 100% соответствует номинальному напряжению двигателя.	0	○
P04.28	Настройка напряжения с панели управления	Задание напряжения с помощью панели управления Диапазон уставки: 0.0%–100.0 %	100.0 %	○
P04.29	Время увеличения напряжения	Время увеличения напряжения - когда ПЧ увеличивает выходное напряжение от минимального напряжения до максимального.	5.0 сек	○
P04.30	Время уменьшения напряжения	Время уменьшения напряжения - когда ПЧ уменьшает выходное напряжение от максимального напряжения до минимального. Диапазон уставки: 0.0–3600.0 сек	5.0 сек	○
P04.31	Максимальное выходное напряжение	Установите верхний и нижний пределы выходного напряжения. Диапазон уставки: P04.31: P04.32–100.0% (Номинальное напряжение двигателя) Диапазон уставки: P04.32: 0.0 %– P04.31 (Номинальное напряжение двигателя)	100.0 %	◎
P04.32	Минимальное выходное напряжение	В макс. В заданное В мин. Время - t	0.0 %	◎
P04.33	Коэффициент ослабления в зоне постоянной мощности	Отрегулируйте напряжение на выходе инвертора в U/f режиме, при ослаблении. Примечание: Недействительно в режиме постоянного крутящего момента.  Диапазон уставки: P04.33:1.00~1.30	1.00	●

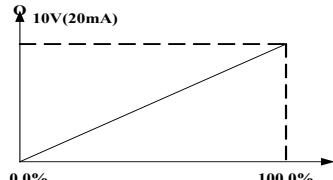
8.6. Группа P05 Входные клеммы															
P05.00	Выбор типа входа HDI	0: HDI – высокочастотный импульсный вход. См. P05.49–P05.54 1: HDI – вход переключатель	0	◎											
P05.01	Выбор функции клеммы входа S1	0: Нет функции 1: Пуск «Вперед» 2: «Реверс»	1	◎											
P05.02	Выбор функции клеммы входа S2	3: 3-х проводное управление 4: «Вперед» толчковый режим 5: «Реверс» толчковый режим 6: Останов с выбегом	4	◎											
P05.03	Выбор функции клеммы входа S3	7: Сброс ошибки 8: Пауза в работе 9: Вход «Внешняя неисправность»	7	◎											
P05.04	Выбор функции клеммы входа S4	10: Увеличение частоты (Вверх) (пseudопотенциометр) 11: Уменьшение частоты (Вниз) (пseudопотенциометр)	0	◎											
P05.05	Выбор функции клеммы входа S5	12: Отмена изменения частоты	0	◎											
P05.06	Выбор функции клеммы входа S6	13: Переход между уставкой А и уставкой В 14: Переход от комбинации уставок к уставке А 15: Переход от комбинации уставок к уставке В	0	◎											
P05.07	Выбор функции клеммы Входа S7	16: Многоступенчатая скорость клемма 1 17: Многоступенчатая скорость клемма 2 18: Многоступенчатая скорость клемма 3 19: Многоступенчатая скорость клемма 4 20: Многоступенчатая скорость - пауза 21: Время разгона/торможения ACC/DEC1 22: Время разгона/торможения ACC/DEC2	0	◎											
P05.08	Выбор функции клеммы входа S8	23: Сброс/останов PLC 24: Пауза PLC 25: Пауза в управлении PID 26: Пауза пересечения (останов на текущей частоте) 27: Сброс (возврат к центральной частоте) 28: Сброс счетчика 29: Запрет управления крутящим моментом 30: Запрет ACC/DEC 31: Счетчик триггера 32: Сброс длительности 33: Отмена параметра временного изменения частоты 34: DC-тормоз 35: Переход от двигателя 1 к двигателю 2 36: Переход на управление от панели управления 37: Переход на управление от клемм 38: Переход на управление по протоколам связи 39: Команда на предварительное намагничивание 40: Разрыв питания 41: Сохранение питания 42–60: Резерв 61: Переключение полярности PID 62~63: Резерв	0	◎											
P05.09	Выбор функции клеммы входа HDI														
P05.10	Выбор полярности входных клемм	Код функции используется для задания полярности входных клемм. Набор бит 0, клемма входа — анод. Набор бит 1, клемма входа – катод. <table border="1" style="margin-left: auto; margin-right: auto;"> <tr> <td>BIT0</td><td>BIT1</td><td>BIT2</td><td>BIT3</td><td>BIT4</td></tr> <tr> <td>S1</td><td>S2</td><td>S3</td><td>S4</td><td>HDI</td></tr> </table> Диапазон уставки: 0x000–0x1FF	BIT0	BIT1	BIT2	BIT3	BIT4	S1	S2	S3	S4	HDI	0x000	○	
BIT0	BIT1	BIT2	BIT3	BIT4											
S1	S2	S3	S4	HDI											
P05.11	Время фильтрации переключателя	Установите время фильтрации для входных клемм S1–S4 и HDI. При сильных помехах увеличьте время для избежания не срабатывания. Диапазон уставки: 0.000–1.000 сек	0.010 сек	○											
P05.12	Настройка виртуальных клемм	0x000~0x1FF(0: Отключено, 1: Включено) BIT0:S1 виртуальная клемма BIT1:S2 виртуальная клемма BIT2:S3 виртуальная клемма BIT3:S4 виртуальная клемма BIT4:HDI виртуальная клемма	0x000	◎											

P05.13	Клеммы управления в режиме «Работа»	<p>Выбор режимов работы клемм управления 0: 2-х проводное управление 1. Включение соответствует направлению вращения. Определяет направление вращения FWD и REV с помощью переключателей.</p> <p>СМ4.Н</p> <p>Пуск Стоп Вперед Назад Задержка</p> <p>1: 2-х проводное управление 2; Включение без определения направления вращения. Режим FWD является основным. Режим REV - вспомогательным.</p> <p>СМ4.Н</p> <p>Пуск Стоп Вперед Стоп Назад</p> <p>2: 3-х проводное управление 1; Клемма SIn является многофункциональной входной клеммой. Функция клеммы должна быть установлена на значение 3 (трехпроводное управление). Клемма SIn всегда замкнута.</p> <p>СМ4.Н</p> <p>Пуск Вперед Назад</p> <p>3: 3 -х проводное управление 2; Клемма SIn является многофункциональной входной клеммой. Команды FWD и REV производятся с помощью кнопок SB1 и SB3. Кнопка SB2-NC выполняет команду «Стоп»</p>  <p>Примечание: При активном двухпроводном управлении в следующих ситуациях ПЧ не будет включаться, даже если активна клемма FWD/REV. (См. Р07.04).</p>	0	©

P05.14	Время задержки включения клеммы S1	<p>Код функции определяет соответствующее время задержки программируемых клемм на включение/выключение.</p> <p>Диапазон уставки: 0.000–50.000 сек</p>	0.000 сек	<input type="radio"/>
P05.15	Время задержки выключения клеммы S1		0.000 сек	<input type="radio"/>
P05.16	Время задержки включения клеммы S2		0.000 сек	<input type="radio"/>
P05.17	Время задержки выключения клеммы S2		0.000 сек	<input type="radio"/>
P05.18	Время задержки включения клеммы S3		0.000 сек	<input type="radio"/>
P05.19	Время задержки выключения клеммы S3		0.000 сек	<input type="radio"/>
P05.20	Время задержки включения клеммы S4		0.000 сек	<input type="radio"/>
P05.21	Время задержки выключения клеммы S4		0.000 сек	<input type="radio"/>
P05.22	Резерв			<input type="radio"/>
P05.23	Резерв			<input type="radio"/>
P05.24	Резерв			<input type="radio"/>
P05.25	Резерв			<input type="radio"/>
P05.26	Резерв			<input type="radio"/>
P05.27	Резерв			<input type="radio"/>
P05.28	Резерв			<input type="radio"/>
P05.29	Резерв			<input type="radio"/>
P05.30	Время задержки включения клеммы HDI	<p>AI1 – встроенный потенциометр на панели управления, AI2 и AI3 см. клеммы I/O. Код функции определяет отношения между аналоговым входным напряжением и его соответствующим значением.</p> <p>Если аналоговый вход напряжения за пределами установленного минимального или максимального значения входа, ПЧ будет рассчитывать на минимум или максимум.</p> <p>Когда аналоговый вход является токовым, то 0 – 20 мА соответствует напряжению 0 – 10В.</p> <p>В различных случаях отличается соответствующее номинальное значение 100,0%. Приложение для подробной информации.</p> <p>На рисунке ниже показаны различные приложения:</p> <p>Время фильтрации входа: Этот параметр используется для настройки чувствительности аналогового входа.</p>	0.000 сек	<input type="radio"/>
P05.31	Время задержки выключения клеммы HDI		0.000 сек	<input type="radio"/>
P05.32	Нижний предел AI1		0.00 В	<input type="radio"/>
P05.33	Соответствующий параметр установки нижнего предела AI1		0.0 %	<input type="radio"/>
P05.34	Верхний предел AI1		10.00 В	<input type="radio"/>
P05.35	Соответствующий параметр установки верхнего предела AI1		100.0 %	<input type="radio"/>
P05.36	Время фильтрации AI1		0.100 сек	<input type="radio"/>
P05.37	Нижний предел AI2		0.00 В	<input type="radio"/>
P05.38	Соответствующий параметр установки нижнего предела AI2		0.0 %	<input type="radio"/>
P05.39	Верхний предел AI2		10.00 В	<input type="radio"/>
P05.40	Соответствующий параметр установки верхнего предела AI2		100.0 %	<input type="radio"/>
P05.41	Время фильтрации AI2		0.100 сек	<input type="radio"/>
P05.42	Нижний предел AI3		-10.00 В	<input type="radio"/>
P05.43	Соответствующий параметр установки нижнего предела AI3		-100.0 %	<input type="radio"/>
P05.44	Среднее значение AI3		0.00 В	<input type="radio"/>
P05.45	Соответствующий параметр установки среднего предела AI3		0.0 %	<input type="radio"/>
P05.46	Верхний предел AI3		10.00 В	<input type="radio"/>
P05.47	Соответствующий параметр установки верхнего предела AI3		100.0 %	<input type="radio"/>
P05.48	Время фильтрации AI3		0.100 сек	<input type="radio"/>

		Примечание: Аналоговый вход AI2 может поддерживать 0 – 10 В или 0 – 20 мА, когда AI2 выбирают вход 0 – 20 мА, соответствующим напряжением для 20 мА является 10 В. AI3 может поддерживать вход - 10В – + 10В. Диапазон уставки: P05.32: 0.00В–P05.34 Диапазон уставки: P05.33: -100.0%–100.0% Диапазон уставки: P05.34: P05.32–10.00В Диапазон уставки: P05.35: -100.0%–100.0% Диапазон уставки: P05.36: 0.000 сек–10.000 сек Диапазон уставки: P05.37: 0.00 В–P05.39 Диапазон уставки: P05.38: -100.0%–100.0% Диапазон уставки: P05.39: P05.37–10.00 В Диапазон уставки: P05.40: -100.0%–100.0% Диапазон уставки: P05.41: 0.000 сек–10.000 сек Диапазон уставки: P05.42: -10.00В–P05.44 Диапазон уставки: P05.43: -100.0%–100.0% Диапазон уставки: P05.44: P05.42–P05.46 Диапазон уставки: P05.45: -100.0%–100.0% Диапазон уставки: P05.46: P05.44–10.00В Диапазон уставки: P05.47: -100.0%–100.0% Диапазон уставки: P05.48: 0.000 сек –10.000 сек		
P05.49	Выбор входной функции высокочастотного импульсного входа HDI	Выбор функции клеммы высокочастотного импульсного входа HDI 0: Вход задания частоты, вход настройки частоты 1: Вход счетчика, клемма высокочастотного импульсного счетчика 2: Вход длительности счета, клеммы входа длительности счета	0	◎
P05.50	Нижний предел частоты HDI	0.00 кГц – P05.52	0.00 кГц	○
P05.51	Соответствующий параметр установки низкой частоты HDI	-100.0 % – 100.0 %	0.0 %	○
P05.52	Верхний предел частоты HDI	P05.50 – 50.00 кГц	50.00 кГц	○
P05.53	Соответствующий параметр установки высокой частоты HDI	-100.0 % – 100.0 %	100.0 %	○
P05.54	Время фильтрации входной частоты HDI	0.000 сек – 10.000 сек	0.100 сек	○

8.7. Группа Р06 Выходные клеммы													
P06.01	Выход Y	0: Отключено 1: В работе 2: Вращение «Вперед» 3: Вращение «Назад» 4: Толчковый режим 5: Авария ПЧ 6: Проверка степени частоты FDT1 7: Проверка степени частоты FDT2 8: Частота достигнута 9: Работа на нулевой скорости 10: Достигнут верхний предел частоты 11: Достигнут нижний предел частоты 12: Сигнал готовности 13: Намагничивание 14: Предварительный сигнал перегрузки 15: Предварительный сигнал недогрузки 16: Завершение этапа PLC 17: Завершение цикла PLC 18: Достигнуто заданное значение 19: Достигнуто определенное значение 20: Внешняя неисправность 21: Длительность достигнута 22: Время запуска достигнуто 23: MODBUS виртуальные выходные клеммы 24 - 25: Резерв 26: Установка напряжения на шине DC 25-30:Резерв	0 0 1	○ ○ ○									
P06.04	Релейный выход RO2		5	○									
P06.05	Выбор полярности выходных клемм	Код функции используется для задания полярности выходных клемм RO1 и RO2. Когда текущий бит равен 0, выходная клемма положительна. Когда текущий бит равен 1, выходная клемма отрицательна. <table border="1"><tr><td>BIT3</td><td>BIT2</td><td>BIT1</td><td>BIT0</td></tr><tr><td>RO2</td><td>RO1</td><td>Резерв</td><td>Y1</td></tr></table> Диапазон уставки: 0000–FFFF	BIT3	BIT2	BIT1	BIT0	RO2	RO1	Резерв	Y1	0000	○	
BIT3	BIT2	BIT1	BIT0										
RO2	RO1	Резерв	Y1										
P06.06	Время задержки включения клеммы Y	Код функции определяет соответствующее время задержки включение и выключение выходных клемм Y, RO1, RO2 . Диапазон уставки :0.000–50.000 сек Примечание: P06.08 и P06.08 являются действительными только при P06.00=1.	0.000 сек	○									
P06.07	Время задержки выключения клеммы Y		0.000 сек	○									
P06.08	Резерв		0.000 сек	○									
P06.09	Резерв		0.000 сек	○									
P06.10	Время задержки включения клеммы RO1		0.000 сек	○									
P06.11	Время задержки выключения клеммы RO1		0.000 сек	○									
P06.12	Время задержки включения клеммы RO2		0.000 сек	○									
P06.13	Время задержки выключения клеммы RO2		0.000 сек	○									
P06.14	Аналоговый выход AO1		0	○									
P06.15	Аналоговый выход AO2		0	○									
P06.16	Выбор функции выхода Y1	0: Рабочая частота 1: Заданная частота 2: Опорная частота 3: Скорость вращения 4: Выходной ток (относительно номинального тока ПЧ) 5: Выходной ток (относительно номинального тока двигателя) 6: Выходное напряжение 7: Выходная мощность 8: Заданный крутящий момент 9: Выходной крутящий момент 10: Аналоговый вход AI1 входное значение 11: Аналоговый вход AI2 входное значение 12: Аналоговый вход AI3 входное значение 13: Высокочастотный импульсный вход HDI (заданное значение достигнуто) 14: MODBUS заданное значение 1 15: MODBUS заданное значение 2 16 - 21: Резерв	0	○									

		22: Ток крутящего момента (относительно 3 – х номинального тока двигателя) 23: Опорная частота рампы (со знаком) 24 - 30: Резерв		
P06.17	Нижний предел АО1	Вышеуказанные коды функций определяют относительную взаимосвязь между выходным значением и аналоговым выходом. Когда выходное значение превышает заданный диапазон максимального или минимального выхода, он будет рассчитывать согласно нижнему или верхнему пределу выхода.	0.0 %	<input type="radio"/>
P06.18	Соответствующий параметр установки нижнего предела АО1	Когда аналоговый выход (токовый выход), 1мА равен 0.5 В.	0.00 В	<input type="radio"/>
P06.19	Верхний предел АО1	В различных случаях отличается соответствующий аналоговый выход 100% от выходного значения.	100.0 %	<input type="radio"/>
P06.20	Соответствующий параметр установки верхнего предела АО1	Пожалуйста, обратитесь при каждом приложении для получения подробной информации.	10.00 В	<input type="radio"/>
P06.21	Время фильтрации АО1		0.000 сек	<input type="radio"/>
P06.22	Нижний предел АО2	Диапазон уставки: P06.18 0.00B–10.00B	0.0 %	<input type="radio"/>
P06.23	Соответствующий параметр установки нижнего предела АО2	Диапазон уставки: P06.19 P06.17–100.0%	0.00 В	<input type="radio"/>
P06.24	Верхний предел АО2	Диапазон уставки: P06.20 0.00B–10.00B	100.0 %	<input type="radio"/>
P06.25	Соответствующий параметр установки верхнего предела АО2	Диапазон уставки: P06.21 0.000 сек–10.000 сек	10.00 В	<input type="radio"/>
P06.26	Время фильтрации АО2	Диапазон уставки: P06.22 0.0%–P06.24	0.000 сек	<input type="radio"/>
P06.27	Резерв	Диапазон уставки: P06.23 0.00B–10.00B	0.00 %	<input type="radio"/>
P06.28	Резерв	Диапазон уставки: P06.24 P06.22–100.0%	0.0 кГц	<input type="radio"/>
P06.29	Резерв	Диапазон уставки: P06.25 0.00B–10.00B	100.0 %	<input type="radio"/>
P06.30	Резерв	Диапазон уставки: P06.26 0.000 сек – 10.000 сек	50.00 кГц	<input type="radio"/>
P06.31	Резерв	Диапазон уставки: P06.27 0.0%–P06.29 Диапазон уставки: P06.28 0.00–50.00 кГц Диапазон уставки: P06.29 P06.27–100.0% Диапазон уставки: P06.30 0.00–50.00 кГц Диапазон уставки: P06.31 0.000 сек–10.000 сек	0.000 сек	<input type="radio"/>

8.8. Группа Р07 Человеко-машинный интерфейс				
P07.00	Пароль пользователя	<p>0–65535 Защита паролем будет действовать при задании любого ненулевого числа. 00000: Снимите предыдущий пароль пользователя, и сделайте недействительной защиту паролем. После того, как пароль пользователя становится действительным, если ввести неправильный пароль, то пользователи не могут войти в меню параметров. Только правильный пароль может позволить пользователю проверить или изменить параметры. Пожалуйста, помните, пароли всех пользователей.</p> <p>Отмена редактирования будет действительной в течении 1 минуты. Для доступа к паролю нажмите ПРОГР/ОТМ для входа в меню редактирования, на дисплее появится “0.0.0.0”. Без ввода правильного пароля, пользователь не сможет войти в меню.</p> <p>Примечание: Восстановлением в значения по умолчанию можно очистить пароль, пожалуйста, используйте его с осторожностью</p>	0	○
P07.01	Копирование параметров	<p>Код функции определяет порядок параметров копирования.</p> <p>0: Нет копирования 1: Загрузка локальных параметров функций в панель управления 2: Скачать параметры функций с панели управления (включая параметры двигателя) 3: Скачать параметры функций с панели управления (за исключением параметров двигателя Р02, и группы Р12) 4: Скачать параметры функций с панели управления (только параметры двигателя Р02, и группа Р12)</p> <p>Примечание: После завершения операций 1 – 4, параметр будет возвращен к 0 автоматически; Функция загрузки и скачивания исключает заводские параметры Р29.</p>	0	◎
P07.02	Выбор функции кнопки Быстр/Толчок	<p>0: Нет функций 1: Толчковый режим. Нажмите на кнопку Быстр/Толчок для включения толчкового режима. 2: Смена состояния дисплея с помощью кнопки. Нажмите на кнопку Быстр/Толчок для смены кода функции с отображением справа налево. 3: Смена направления вращения. Нажмите на кнопку Быстр/Толчок для смены направления вращения. Данная функция работает, только в режиме управления от панели управления 4: Сброс задания UP/DOWN Нажмите на кнопку Быстр/Толчок для сброса задания от кнопок UP/DOWN. 5: Останов с выбегом. Нажмите на кнопку Быстр/Толчок для останова с выбегом. 6: Смена источника команд управления. Нажмите на кнопку Быстр/Толчок для смены источника команд управления. 7: Режим быстрого возврата (возврат при не заводских уставках)</p> <p>Примечание: При нажатии на кнопку Быстр/Толчок происходит переход между вращением вперед/назад, ПЧ не записывает состояние перехода после выключения. ПЧ будет работать в зависимости от параметра Р00.13 при следующем включении питания.</p>	1	◎
P07.03	Быстр/Толчок смещение выбора последователь- ности команды запуска	<p>Когда Р07.06 = 6, задайте смещение последовательность запуска источников управления.</p> <p>0: Панель управления→ управление от клемм →управление по протоколам связи 1: Панель управления→ управление от клемм</p>	0	○

		2: Панель управления↔ управление по протоколам связи 3: Управление от клемм↔ управление по протоколам связи		
P07.04	Стоп/Сброс Функция останова	Выбор функции Стоп/Сброс. Кнопка Стоп/Сброс применяется также для сброса ошибки. 0: Действительно только для панели управления 1: Панель управления и клеммы 2: Панель управления протокол связи 3: Для всех	0	○
P07.05	Выбор Параметра 1 в состоянии работы	x0000–0xFFFF BIT0: Выходная частота (Гц горит) BIT1: Заданная частота (Гц мигает) BIT2: Напряжение DC-шины (Гц горит) BIT3: Выходное напряжение(B горит) BIT4: Выходной ток(A горит) BIT5: Скорость вращения (об/мин горит) BIT6: Выходная мощность (% горит) BIT7: Выходной момент (% горит) BIT8: Задание PID (% мигает) BIT9: Значение обратной связи PID (% горит) BIT10: Состояние входных клемм BIT11: Состояние выходных клемм BIT12: Заданный момент (% горит) BIT13: Значение счетчика импульсов BIT14: Значение длины импульсов BIT15: PLC и текущий шаг при многоступенчатой скорости	0x03FF	○
P07.06	Выбор Параметра 2 в состоянии работы	0x0000–0xFFFF BIT0: Аналоговый вход AI1(В горит) BIT1: Аналоговый вход AI2 (В горит) BIT2: Аналоговый вход AI3 (В горит) BIT3: HDI BIT4: Процент перегрева двигателя (% горит) BIT5: Процент перегрузки ПЧ (% горит) BIT6: Заданное значение частоты разгона (Гц горит) BIT7: Линейная скорость BIT8: Переменный ток (входной) (А горит) BIT9–15: Резерв	0x0000	
P07.07	Выбор параметров в режиме остановов	0x0000–0xFFFF BIT0: Заданная частота (Гц горит, Частота мигает медленно) BIT1: Напряжение DC-шины (В горит) BIT2: Состояние входных клемм BIT3: Состояние выходных клемм BIT4: Задание PID (% мигает) BIT5: Значение обратной связи PID (% мигает) BIT6: Заданный момент (% мигает) BIT7: Аналоговый вход AI1 (В горит) BIT8: Аналоговый вход AI2 (В горит) BIT9: Аналоговый вход AI3 (В горит) BIT10: HDI BIT11: PLC и текущий шаг при многоступенчатой скорости BIT12: Счетчики импульсов BIT13: Значение длины BIT14–BIT15: Резерв	0x00FF	○
P07.08	Коэффициент отображения частоты	0.01–10.00 Отображаемая частота = Рабочая частота * P07.08	1.00	○
P07.09	Коэффициент скорости вращения	0.1–999.9% Скорость вращения механическая = 120 * отображаемую частоту×P07.09/Число пар полюсов двигателя	100.0%	○
P07.10	Коэффициент отображения линейной скорости	0.1–999.9% Линейная скорость= Механическая скорость×P07.10	1.0%	○
P07.11	Температура выпрямительного моста и модуля IGBT	-20.0–120.0°C		●
P07.12	Температура ПЧ	-20.0–120.0°C		●
P07.13	Версия ПО	1.00–655.35		●

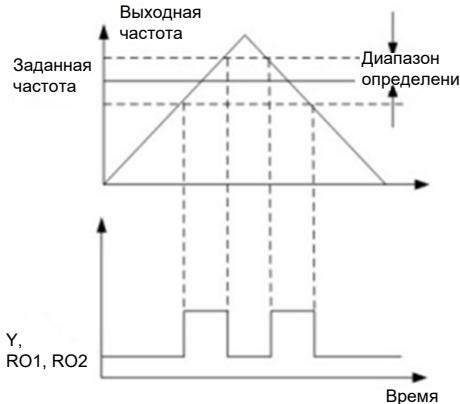
P07.14	Время работы	0–65535 час		•
P07.15	Максимальное потребление электроэнергии	Отображение мощности используемой ПЧ. Потребляемая мощность ПЧ = P07.15 * 1000 + P07.16	кВт	•
P07.16	Минимальное потребление электроэнергии	Диапазон уставки: P07.15: 0–65535 кВт (*1000) Диапазон уставки: P07.16: 0.0 – 999,9 кВт	кВт	•
P07.17	Резерв	Резерв		•
P07.18	Номинальная мощность ПЧ	0.4–132.0 кВт		•
P07.19	Номинальное напряжение ПЧ	50–380В		•
P07.20	Номинальный ток	0.1–260.0А		•
P07.21	Заводской код 1	0x0000–0xFFFF		•
P07.22	Заводской код 2	0x0000–0xFFFF		•
P07.23	Заводской код 3	0x0000–0xFFFF		•
P07.24	Заводской код 4	0x0000–0xFFFF		•
P07.25	Заводской код 5	0x0000–0xFFFF		•
P07.26	Заводской код 6	0x0000–0xFFFF		•
P07.27	Тип текущей ошибки	0: Нет ошибки 1: Резерв 2: Резерв 3: Резерв 4: OC1 5: OC2 6: OC3 7: OV1 8: OV2 9: OV3 10: UV 11: Перегрузка двигателя (OL1) 12: Перегрузка ПЧ (OL2) 13: Обрыв входных фаз (SPI) 14: Обрыв выходных фаз (SPO) 15: Перегрев модуля выпрямителя(OH1) 16: Перегрев и неисправность модуля ПЧ (OH2) 17: Внешняя неисправность (EF) 18: Неисправность протокола RS-485 (CE) 19: Неисправность датчика тока (ItE) 20: Ошибка при автонастройки двигателя (tE) 21: Ошибка EEPROM (EEP) 22: Ошибка обратной связи PID (PIDE) 23: Неисправен тормозной модуль (bCE) 24: Время работы достигнуто (END) 25: Электрическая перегрузка (OL3) 26: Ошибка связи с панелью управления (PCE) 27: Ошибка при передаче параметров (UPE) 28: Ошибка при загрузке параметров (DNE) 29: Резерв 30: Резерв 31: Резерв 32: Резерв 33: Резерв		•
P07.28	Тип предыдущей ошибки	34: Ошибка отклонение скорости (dEu) 35: Несогласованность (STo) 36: Пониженное напряжение(LL)		•
P07.29	Тип предыдущей ошибки 2			•
P07.30	Тип предыдущей ошибки 3			•
P07.31	Тип предыдущей ошибки 4			•
P07.32	Тип предыдущей ошибки 5			•
P07.33	Текущая ошибка при стартовой частоте		0.00 Гц	•
P07.34	Линейное изменение частоты при коротком замыкании		0.00 Гц	
P07.35	Выходное напряжение при текущей ошибке		0 В	
P07.36	Выходной ток при текущей ошибке		0.0 A	
P07.37	Напряжение на DC –шине при текущей ошибке		0.0 В	
P07.38	Максимальная температура при текущей ошибке		0.0 °C	

P07.39	Состояние входных клемм при текущей ошибке		0	•
P07.40	Состояние выходных клемм при текущей неисправности		0	•
P07.41	Предыдущая ошибка при стартовой частоте		0.00 Гц	•
P07.42	Опорная частота рампы в предыдущей ошибке		0.00 Гц	•
P07.43	Выходное напряжение при предыдущей ошибке		0 В	•
P07.44	Выходной ток при предыдущей ошибке		0.0 А	•
P07.45	Напряжение на DC –шине при предыдущей ошибке		0.0 В	•
P07.46	Максимальная температура при предыдущей ошибке		0.0 °C	•
P07.47	Состояние входных клемм при предыдущей ошибке		0	•
P07.48	Состояние выходных клемм при предыдущей ошибке		0	•
P07.49	Предыдущая ошибка 2 при стартовой частоте		0.00 Гц	•
P07.50	Выходная частота при предыдущей ошибке 2		0.00 Гц	•
P07.51	Выходное напряжение при предыдущей ошибке 2		0 В	•
P07.52	Выходной ток при предыдущей ошибке 2		0.0 А	•
P07.53	Напряжение на DC –шине при предыдущей ошибке 2		0.0 В	•
P07.54	Максимальная температура при предыдущей ошибке 2		0.0 °C	•
P07.55	Состояние входных клемм при предыдущей ошибке 2		0	•
P07.56	Состояние выходных клемм при предыдущей ошибке 2		0	•

8.9. Группа Р08 Расширенные функции

P08.00	Время разгона ACC 2	<p>Обратитесь к Р00.11 и Р00.12 для детального определения.</p> <p>В ПЧ серии СМ4 определены четыре группы времени ACC /DEC, которые могут быть выбраны в группе параметров Р5. Первая группа времени ACC/DEC является заводской по умолчанию.</p> <p>Диапазон уставки: 0.0–3600.0 сек</p>	Зависит от типа двигателя	<input type="radio"/>
P08.01	Время торможения DEC 2		Зависит от типа двигателя	<input type="radio"/>
P08.02	Время разгона ACC 3		Зависит от типа двигателя	<input type="radio"/>
P08.03	Время торможения DEC 3		Зависит от типа двигателя	<input type="radio"/>
P08.04	Время разгона ACC 4		Зависит от типа двигателя	<input type="radio"/>
P08.05	Время торможения DEC 4		Зависит от типа двигателя	<input type="radio"/>
P08.06	Рабочая частота при толчковом режиме	Этот параметр используется для определения заданной частоты во время толчкового режима. Диапазон уставки: 0.00 Гц – Р00.03 (Максимальная выходная частота)	5.00 Гц	<input type="radio"/>
P08.07	Время разгона ACC в толчковом режиме	Время разгона ACC от 0 Гц до максимальной выходной частоты.	Зависит от типа двигателя	<input type="radio"/>
P08.08	Время торможения DEC в толчковом режиме	Время торможения DEC максимальной выходной частоты (Р00.03) до 0 Гц. Диапазон уставки: 0.0–3600.0 сек	Зависит от типа двигателя	<input type="radio"/>
P08.09	Пропущенная частота 1	<p>Когда заданная частота будет в диапазоне пропущенной частоты, то ПЧ будет работать на верхней границе пропущенной частоты.</p> <p>ПЧ может избежать точки механического резонанса, установив пропущенные частоты. ВПЧ можно задать три пропущенные частоты. Но эта функция будет считаться недействительным, если все пропущенные частоты будут установлены в 0.</p>	0.00 Гц	<input type="radio"/>
P08.10	Диапазон пропущенной частоты 1		0.00 Гц	<input type="radio"/>
P08.11	Пропущенная частота 2		0.00 Гц	<input type="radio"/>
P08.12	Диапазон пропущенной частоты 2		0.00 Гц	<input type="radio"/>
P08.13	Пропущенная частота 3		0.00 Гц	<input type="radio"/>
P08.14	Диапазон пропущенной частоты 3	 Диапазон уставки: 0.00–Р00.03 (Максимальная частота)	0.00 Гц	<input type="radio"/>
P08.15	Диапазон перехода	<p>Функция перехода означает, что выходная частота ПЧ колеблется с заданной частотой в ее центре. График рабочей частоты иллюстрируется, как показано ниже, переход устанавливается Р08.15 и когда Р08.15 устанавливается как 0, переход 0 без функции.</p>	0.0 %	<input type="radio"/>
P08.16	Быстрый переход частотного диапазона		0.0 %	<input type="radio"/>
P08.17	Время увеличения перехода		5.0 сек	<input type="radio"/>
P08.18	Время сокращения перехода	 Диапазон перехода: Диапазон перехода ограничен верхним и нижним пределами частоты. Диапазон перехода по отношению к частоте: диапазон перехода AW = центр × диапазон перехода частот Р08.15. Быстрый пропуск частоты = Диапазон перехода AW × диапазон быстрого пропуска частоты Р08.16. При запуске на частоте перехода, значение, являющееся по отношению к быстрому пропуску частоты. Увеличение времени частоты: время от самой низкой точки до высокой. Снижение времени перехода частоты: время от наивысшей точки к наименьшей. Диапазон уставки: Р08.15: 0.0–100.0% (относительно заданной частоты)	5.0 сек	<input type="radio"/>

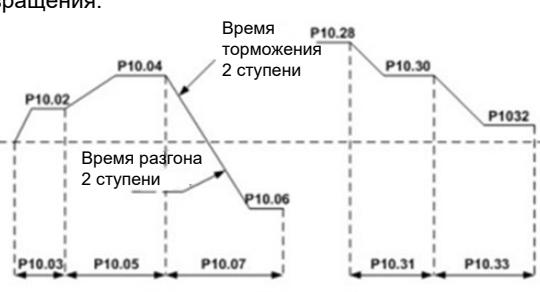
		Диапазон уставки: P08.16: 0.0–50.0% (от диапазона перехода) Диапазон уставки: P08.17: 0.1–3600.0 сек Диапазон уставки: P08.18: 0.1–3600.0 сек		
P08.25	Настройка значения подсчета	Счетчик работает по входным импульсным сигналам с клемм HDI.	0	○
P08.26	Подсчет данных значения	Когда счетчик достигает фиксированного числа, на выходные клеммы будет выведен сигнал «заданное значение достигнуто» и счетчик продолжает работать; Когда счетчик достигает этого параметра, то будет произведена очистка всех чисел и остановлен пересчет перед следующим импульсом. P08.26 значения подсчета установки должен быть не больше, чем значением подсчета установки P08.25. Ниже иллюстрируется функция: 	0	○
P08.27	Настройка времени работы ПЧ	Задайте время работы ПЧ. Когда время работы достигнет заданного времени, на выходные клеммы будет выведен сигнал «Время работы завершено». Диапазон уставки: 0–65535 мин	0 мин	○
P08.28	Время сброса ошибки	Время сброса ошибки: установите время сброса ошибки. Если время сброса превышает это значение, ПЧ будет остановлен для отключения и ожидать восстановление.	0	○
P08.29	Интервал автоматического сброса ошибки	Интервал сброса ошибки: Интервал времени между ошибкой и временем, когда происходит сброс. Диапазон уставки: P08.28:0–10 Диапазон уставки: P08.29:0.1–100.0 сек	1.0 сек	○
P08.30	Снижение нагрузки по частоте, установление понижающего коэффициента	Выходная частота ПЧ изменяется по нагрузке. Используется для баланса мощности, когда несколько ПЧ несут одну нагрузку. Диапазон уставки: 0.00–10.00 Гц	0.00 Гц	○
P08.32	Обнаружение уровня FDT1	Когда выходная частота превышает соответствующие частоты электрического уровня FDT, через выходные клеммы будет выведен сигнал «Частота обнаружения уровень FDT», то выходная частота уменьшается ниже, чем значение (электрические уровни FDT — обнаружения значение удержания FDT) соответствующие	50.00 Гц	○
P08.33	Обнаружение значения задержки FDT1	значение удержания FDT) соответствующие	5.0%	○
P08.34	Обнаружение уровня FDT2	сигналы частоты является недействительным. Ниже приводится диаграмма сигнала: 	50.00 Гц	○
P08.35	Обнаружение значения задержки FDT2	Диапазон уставки: P08.32: 0.00Гц–P00.03 (Максимальная частота) Диапазон уставки: P08.33: 0.0–100.0% (FDT1 электрический уровень) Диапазон уставки: P08.34: 0.00–P00.03 (Максимальная частота) Диапазон уставки: P08.35: 0.0–100.0% (FDT2 электрический уровень)	5.0%	○
P08.36	Обнаружение значения	Когда выходная частота достигает нижнего или	0.00 Гц	○

	заданной частоты	верхнего диапазона заданной частоты, то через выходные клеммы будет подан выходной сигнал «частота достигнута», см. схему ниже для получения подробной информации:		
		 <p>Диапазон уставки: 0.00 Гц–P00.03 (Максимальная частота)</p>		
P08.37	Включение торможения	Этот параметр используется для управления внутренним блоком торможения. 0: Отключено 1: Включено Примечание: Применяется только к внутреннему блоку торможения.	0	○
P08.38	Пороговое напряжение при торможении	После установки исходного напряжения DC-шины, измените этот параметр, чтобы тормозная нагрузка работала надлежащим образом. Изменение заводских значений с уровнем напряжения Диапазон уставки: 200.0–2000.0 В	220 В напряжение: 380.0 В 380В напряжение: 700.0 В	○
P08.39	Режим работы вентилятора	0: Расчетный рабочий режим (Управление по °C) 1: Вентилятор работает после включения питания	0	○
P08.40	Выбор PWM (ШИМ)	0x0000~0x0021 Индикаторы Единицы: Выбор режима ШИМ 0: Режим ШИМ 1, Трехфазная модуляция и двухфазная модуляция 1: Режим ШИМ 2, Трехфазная модуляция Индикаторы Десятки: предел несущей частоты на низкой скорости 0: предел несущей частоты на низкой скорости режим 1; если несущая частота превышает 1 кГц на низкой скорости, ограничение до 1 кГц. 1: предел несущей частоты на низкой скорости режим 2; если несущая частота превышает 4 кГц на низкой скорости, ограничение до 4 кГц. 2: Без ограничения несущей частоты на низкой скорости	01 00	◎
P08.41	Выбор перед вводом в эксплуатацию	0: Отключено 1: Включено	1	◎
P08.42	Управление данными с панели управления	0x000–0x1223 Единицы: Разрешить выбор частоты 0: Кнопки «Вверх/вниз» и встроенный потенциометр 1: Только кнопки «Вверх/вниз» 2: Только встроенный потенциометр 3: Нет управления от кнопок «Вверх/вниз» и встроенного потенциометра Десятки: Выбор частоты управления 0: Эффективно, когда P00.06 = 0 или P00.07 = 0 1: Эффективно для всех уставок частоты 2: Неэффективно для многоступенчатой скорости, при многоступенчатой скорости имеет приоритет LED Сотни: Выбор действия во время останова 0: Параметр действителен 1: Действительно во время работы, очищается после останова 2: Действительно во время работы, очищается после получения команды stop	0x0000	○

		Тысячи: Встроенные функции кнопок «Вверх/вниз» и встроенного потенциометра 0: Встроенные функции действительны 1: Встроенные функции не действительны		
P08.43	Скорость изменения частоты встроенного потенциометра	0.01–10.00 сек	0.10 сек	○
P08.44	Параметр управления клемм UP/DOWN	0x00–0x221 Единицы: Выбор частоты управления 0: UP/DOWN включено 1: UP/DOWN отключено Десятки: Выбор частоты управления 0: Включены, когда P00.06=0 или P00.07=0 1: Эффективно для всех уставок частоты 2: Неэффективно для многоступенчатой скорости, при многоступенчатой скорости имеет приоритет Сотни: Выбор действия во время останова 0: Установка эффективна 1: Действительно во время работы, очищается после останова 2: Действительно во время работы, очищается после получения команды stop	0x000	○
P08.45	Клеммы UP Шаг увеличения частоты	0.01–50.00 Гц/сек	0.50 Гц/сек	○
P08.46	Клемма DOWN Шаг уменьшения частоты	0.01–50.00 Гц/сек	0.50 Гц/сек	○
P08.47	Выбор действия при окончании задания частоты	0x000–0x111 Единицы: Выбор действия при цифровой регулировке частоты выключен. 0: Сохранить при выключенном питании 1: Сброс, когда питание выключено Десятки: Выбор действия при выключении частоты по MODBUS 0: Сохранить при выключенном питании 1: Сброс, когда питание выключено Сотни: Выбор действия, когда установка других частот выключена 0: Сохранить при выключенном питании 1: Сброс, когда питание выключено	0x000	○
P08.48	Старший бит исходного энергопотребления	Этот параметр используется для задания исходное значение потребляемой мощности.	0°	○
P08.49	Младший бит исходного энергопотребления	Исходное значение потребляемой мощности =P08.48*1000+ P08.49 Диапазон уставки: P08.48: 0–59999 (кВт) Диапазон уставки: P08.49:0.0–999.9 (кВт)	0.0°	○
P08.50	Торможение магнитным потоком	Этот код функции используется для включения магнитного потока. 0: Отключено 100–150: чем выше коэффициент, тем больше сила торможения. ПЧ может замедлить работу двигателя, увеличив магнитный поток. Энергия вырабатываемая двигателем во время торможения может быть преобразована в тепловую энергию, путем увеличения магнитного потока.	0	●
P08.51	Коэффициент входной мощности ПЧ	Этот код функции используется для настройки отображаемого входного переменного тока ПЧ. Диапазон уставки: 0.00–1.00	0.56	○

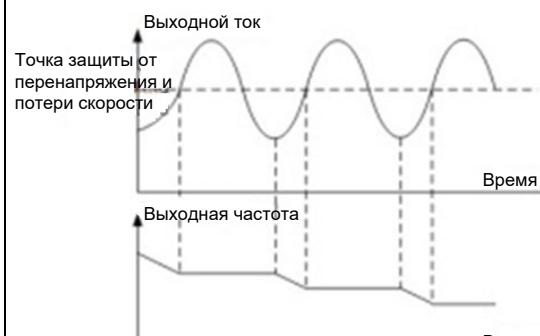
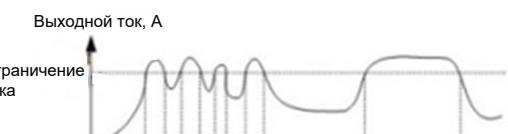
8.10. Группа Р09 Управление PID				
P09.00	Выбор источника задания PID	<p>Этот параметр определяет, что является источником задания PID.</p> <p>0: Задание с панели управления (Р09.01) 1: Аналоговый вход AI1 2: Аналоговый вход AI2 3: Аналоговый вход AI3 4: HDI 5: Многоступенчатая скорость 6: MODBUS 7 – 9: Резерв</p> <p>Цель установки PID является относительной, 100 % установки равняются 100 % ответа управляемой системы.</p> <p>Система вычисляется согласно относительного значения (0–100.0 %).</p> <p>Примечание: Многоступенчатая скорость в этом случае, реализуется путем установки группы параметров Р10.</p>	0	○
P09.01	Задание PID с панели управления	<p>Когда Р09.00 = 0, установите значение обратной связи системы с панели управления.</p> <p>Диапазон уставки:-100.0%–100.0%</p>	0.0 %	○
P09.02	Выбор источника обратной связи PID	<p>Выбор источника задания обратной связи PID</p> <p>0: Аналоговый вход AI1 1: Аналоговый вход AI2 2: Аналоговый вход AI3 3: Высокочастотный вход HDI 4: MODBUS 5 – 7: Резерв</p> <p>Примечание: Данные источники обратной связи могут не совпадать, в противном случае, не могут эффективно управлять PID.</p>	0	○
P09.03	Выбор компонентов выхода PID	<p>0: Выход PID является положительным: Когда сигнал обратной связи превышает значение PID, выходная частота ПЧ будет уменьшаться для балансирования PID.</p> <p>1: Выход PID негативный: Когда сигнал обратной связи меньше, чем значение PID, выходная частота инвертора будет увеличиваться сбалансировать PID.</p>	0	○
P09.04	Пропорциональное усиление (Kp)	<p>Функция применяется к пропорциональному усилению Р входа PID.</p> <p>Диапазон уставки: 0.00–100.00</p>	1.00	○
P09.05	Время интегрирования (Ti)	<p>Этот параметр определяет скорость PID регулятора для выполнения интегрального регулирования PID при отклонении обратной связи и задания.</p> <p>Диапазон уставки: 0.01–10.00 сек</p>	0.10 сек	○
P09.06	Время дифференцирования (Td)	<p>Этот параметр определяет время дифференцирования PID регулятора.</p> <p>Диапазон уставки: 0.01–10.00 сек</p>	0.00 сек	○
P09.07	Цикл выборки(T)	<p>Этот параметр означает цикл выборки обратной связи.</p> <p>Диапазон уставки: 0.00–100.00 сек</p>	0.10 сек	○
P09.08	Предел отклонения управления PID	<p>Задает максимальное отклонение выхода PID в замкнутом контуре. Как показано на диаграмме ниже, PID регулятор перестает работать во время выхода за пределы отклонения.</p> <p>Функция позволяет правильно отрегулировать точность и стабильность системы.</p>	0.0 %	○

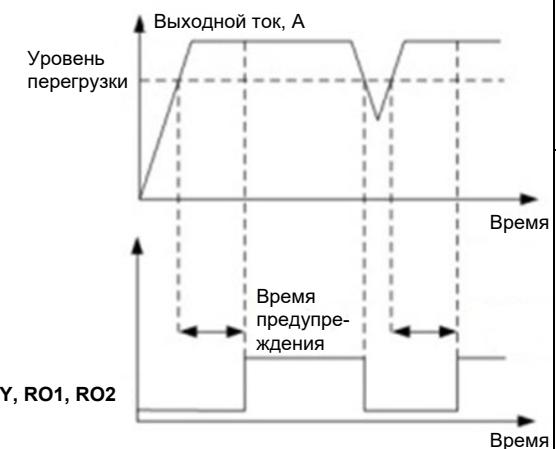
		<p>Диапазон уставки: 0.0–100.0%</p>		
P09.09	Верхний предел выхода PID	Эти параметры используются для задания верхнего и нижнего предела выхода PID регулятора. 100.0 % соответствует макс. частоте или макс. напряжению (P04.31) Диапазон уставки: P09.09: P09.10–100.0% Диапазон уставки: P09.10: -100.0%–P09.09	100.0 %	○
P09.10	Нижний предел выхода PID		0.0 %	○
P09.11	Значение обратной связи в автономном режиме обнаружения	Значение обратной связи PID в автономном режиме обнаружения, когда обнаруженное значение меньше или равно значению обратной связи и время обнаружения превышает заданное значение в P09.12, ПЧ сообщит, что «Ошибка автономной обратной связи PID» и на дисплее будет отображаться PIDE.	0.0 %	○
P09.12	Время обнаружения автономной обратной связи	<p>t1 < t2 поэтому ПЧ продолжает работать t2 = P09.12 P09.11 Работа Выход отказа PIDE</p> <p>Диапазон уставки: P09.11: 0.0–100.0% Диапазон уставки: P09.12: 0.0–3600.0 сек</p>	1.0 сек	○
P09.13	Выбор регулировки PID	<p>0x00–0x11 Единицы: 0: Сохраните интегральное регулирование, когда частота достигает верхнего или нижнего пределов; интегрирование показывает изменения между заданием и обратной связью, если она достигает внутреннего предела. Когда заданию и обратной связи, необходимо больше времени, чтобы компенсировать влияние непрерывной работы и интегрирование будет меняться. 1: Останов интегрирования, когда частота достигает верхнего или нижнего пределов. Если интегрирование держит соотношение между заданием и обратной связью стабильно, то изменения интегрирования будут быстро меняться в зависимости от процесса.</p> <p>Десятки: 0: То же самое с направлением вращения; если выход PID регулятора будет отличаться от текущего рабочего направления, то внутреннее выведет в 0 вынужденно. 1: Противоположно параметру направления</p>	0x00	○
P09.14	Пропорциональное усиление на низких частотах (Kp)	0.00~100.00	1.00	●
P09.15	Команда PID для времени ACC/DEC	0.0~1000.0s	0.0s	●
P09.16	Время выходного фильтра PID	0.000~10.000s	0.000s	●

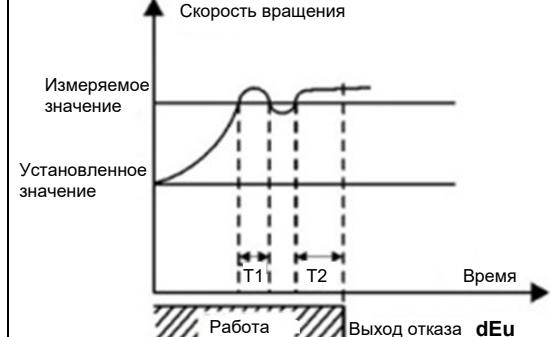
8.11. Группа Р10 PLC и многоступенчатое управление скоростью					
P10.00	PLC	0: Останов после запуска. ПЧ должен дать команду снова после окончания цикла. 1: Запуск на конечное значение после запуска. После окончания сигнала, ПЧ будет работать на частоте и направлении при последнем прогоне. 2: Цикл работы. ПЧ будет работать до получения команды stop, а затем, система будет остановлена.	0	○	
P10.01	Выбор памяти PLC	0: Нет памяти при потере напряжения питания 1: Память при потере: напряжения питания: PLC записывает запущенные шаги и циклы при потере напряжения питания.	0	○	
P10.02	Многоступенчатая скорость 0	100,0% установки соответствует макс. частоте P00.03.	0.0 %	○	
P10.03	Продолжительность работы 0	При выборе управления от PLC, установите P10.02 – P10.33 для определения частоты и направления для всех шагов.	0.0 сек	○	
P10.04	Многоступенчатая скорость 1	Примечание: Символ многоступенчатой скорости определяет направление работы PLC. Отрицательное значение означает обратного вращения.	0.0 %	○	
P10.05	Продолжительность работы1		0.0 сек	○	
P10.06	Многоступенчатая скорость 2		0.0 %	○	
P10.07	Продолжительность работы 2		0.0 сек	○	
P10.08	Многоступенчатая скорость 3		0.0 %	○	
P10.09	Продолжительность работы 3		0.0 сек	○	
P10.10	Многоступенчатая скорость 4		0.0 %	○	
P10.11	Продолжительность работы 4		0.0 сек	○	
P10.12	Многоступенчатая скорость 5		0.0 %	○	
P10.13	Продолжительность работы 5	Многоступенчатая скорость находится в диапазоне -fmax – +fmax и она может быть отрицательной. В ПЧ серии СМ4 можно задать 16 шагов скорости, выбрав комбинации с помощью клемм 1 – 4, соответствующее скорости от 0 до скорости 15.	0.0 сек	○	
P10.14	Многоступенчатая скорость 6		0.0 %	○	
P10.15	Продолжительность работы 6		0.0 сек	○	
P10.16	Многоступенчатая скорость 7		0.0 %	○	
P10.17	Продолжительность работы 7		0.0 сек	○	
P10.18	Многоступенчатая скорость 8		0.0 %	○	
P10.19	Продолжительность работы 8		0.0 сек	○	
P10.20	Многоступенчатая скорость 9		0.0 %	○	
P10.21	Продолжительность работы 9		0.0 сек	○	
P10.22	Многоступенчатая скорость 10		0.0 %	○	
P10.23	Продолжительность работы 10		0.0 сек	○	
P10.24	Многоступенчатая скорость 11		0.0 %	○	
P10.25	Продолжительность работы 11	Когда S1=S2=S3=S4=OFF, частота задается с помощью P00.06. Выберите многоступенчатую скорость с помощью сочетания 16 кодов, задаваемых переключателями S1, S2, S3, и S4.	0.0 сек	○	
P10.26	Многоступенчатая скорость 12	Запуск и останов выполнения многоступенчатой скоростью определяется кодом функции P00.	0.0 %	○	
P10.27	Продолжительность работы 12	Соотношения между клеммами S1, S2, S3, S4 и многоступенчатыми скоростями следующие:	0.0 сек	○	
P10.28	Многоступенчатая скорость 13		0.0 %	○	
P10.29	Продолжительность работы 13		0.0 сек	○	
P10.30	Многоступенчатая скорость 14		0.0 %	○	

P10.31	Продолжительность работы 14		S1 OFF ON OFF ON OFF ON OFF ON S2 OFF OFF ON ON OFF OFF ON ON S3 OFF OFF OFF OFF ON ON ON ON S4 OFF OFF OFF OFF OFF OFF OFF OFF шаг 0 1 2 3 4 5 6 7 S1 OFF ON OFF ON OFF ON OFF ON S2 OFF OFF ON ON OFF OFF ON ON S3 OFF OFF OFF OFF ON ON ON ON S4 ON ON ON ON ON ON ON ON шаг 8 9 10 11 12 13 14 15	0.0 сек	○																																																																																																																									
P10.32	Многоступенчатая скорость 15			0.0 %	○																																																																																																																									
P10.33	Продолжительность работы 15			0.0 сек	○																																																																																																																									
P10.34	PLC шаги 0–7 выбор времени разгона/торможения ACC/DEC		Диапазон уставки: P10. (2n, 1< n <17): -100.0–100.0% Диапазон уставки: P10. (2n+1, 1< n <17): 0.0–6553.5 сек (мин)	0x0000	○																																																																																																																									
P10.35	PLC шаги 8–15 выбор Времени разгона/торможения ACC/DEC		Nиже приводится подробная инструкция: <table border="1"><thead><tr><th>Код функции</th><th>Binary bit</th><th>Шаг</th><th>ACC / DEC 0</th><th>ACC / DEC 1</th><th>ACC / DEC 2</th><th>ACC / DEC 3</th></tr></thead><tbody><tr><td rowspan="8">P10.34</td><td>BIT1</td><td>BIT0</td><td>0</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT3</td><td>BIT2</td><td>1</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT5</td><td>BIT4</td><td>2</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT7</td><td>BIT6</td><td>3</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT9</td><td>BIT8</td><td>4</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT11</td><td>BIT10</td><td>5</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT13</td><td>BIT12</td><td>6</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT15</td><td>BIT14</td><td>7</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td rowspan="8">P10.35</td><td>BIT1</td><td>BIT0</td><td>8</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT3</td><td>BIT2</td><td>9</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT5</td><td>BIT4</td><td>10</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT7</td><td>BIT6</td><td>11</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT9</td><td>BIT8</td><td>12</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT11</td><td>BIT10</td><td>13</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT13</td><td>BIT12</td><td>14</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT15</td><td>BIT14</td><td>15</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr></tbody></table>	Код функции	Binary bit	Шаг	ACC / DEC 0	ACC / DEC 1	ACC / DEC 2	ACC / DEC 3	P10.34	BIT1	BIT0	0	00	01	10	11	BIT3	BIT2	1	00	01	10	11	BIT5	BIT4	2	00	01	10	11	BIT7	BIT6	3	00	01	10	11	BIT9	BIT8	4	00	01	10	11	BIT11	BIT10	5	00	01	10	11	BIT13	BIT12	6	00	01	10	11	BIT15	BIT14	7	00	01	10	11	P10.35	BIT1	BIT0	8	00	01	10	11	BIT3	BIT2	9	00	01	10	11	BIT5	BIT4	10	00	01	10	11	BIT7	BIT6	11	00	01	10	11	BIT9	BIT8	12	00	01	10	11	BIT11	BIT10	13	00	01	10	11	BIT13	BIT12	14	00	01	10	11	BIT15	BIT14	15	00	01	10	11	0x0000	○
Код функции	Binary bit	Шаг	ACC / DEC 0	ACC / DEC 1	ACC / DEC 2	ACC / DEC 3																																																																																																																								
P10.34	BIT1	BIT0	0	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT3	BIT2	1	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT5	BIT4	2	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT7	BIT6	3	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT9	BIT8	4	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT11	BIT10	5	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT13	BIT12	6	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT15	BIT14	7	00	01	10	11																																																																																																																							
P10.35	BIT1	BIT0	8	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT3	BIT2	9	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT5	BIT4	10	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT7	BIT6	11	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT9	BIT8	12	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT11	BIT10	13	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT13	BIT12	14	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT15	BIT14	15	00	01	10	11																																																																																																																							
P10.36	Способ перезапуска PLC		После того, как пользователь выбрал соответствующее время ACC/DEC, объединение 16 двоичных бит будет преобразовано в десятичный бит, а затем установлены соответствующие коды функций. Диапазон уставки: -0x0000–0xFFFF	0	◎																																																																																																																									
P10.37	Выбор единицы времени при многоступенчатой скорости		0: Перезапустите от первого шага; останов во время запуска (причины: команда «Стоп», «ошибка», выключение питания), запустить из первого шага после перезагрузки. 1: Продолжение работы на частоте останова; останов во время работы (причина: команда «Стоп», «ошибка»), ПЧ запишет время работы и автоматически, введет шаг после перезапуска и сохранит работу на заданной частоте.	0	◎																																																																																																																									
			0: Секунды; время работы измеряется в секундах 1: Минуты; время работы измеряется в минутах	0	◎																																																																																																																									

8.12. Группа Р11 Параметры защит

P11.00	Защита от потери фазы	0x00–0x11 Единицы: 0: Отключить защиту от потери входных фаз 1: Включить защиту от потери входных фаз Десятки: 0: Отключить защиту от потери выходных фаз 1: Включить защиту от потери выходных фаз	11	<input type="radio"/>								
P11.01	Выбор функции Уменьшение частоты при внезапной потери мощности	0: Включено 1: Отключено	0	<input type="radio"/>								
P11.02	Коэффициент снижения частоты при внезапном отключении питания	Диапазон уставки: 0.00 Гц/сек–Р00.03 (Максимальная частота) После внезапной потери мощности сети напряжение на DC-шине падает до точки уменьшения частоты, ПЧ начинает уменьшать рабочую частоту по параметру Р11.02, подайте напряжение на ПЧ снова. <table border="1" style="margin-left: auto; margin-right: auto;"> <tr> <td>Степень напряжения</td> <td>230В</td> <td>400В</td> <td>660В</td> </tr> <tr> <td>Точка снижения частоты при внезапном отключении питания</td> <td>260В</td> <td>460В</td> <td>800В</td> </tr> </table> <p>Примечание:</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. Отрегулируйте параметр правильно, чтобы избежать останова, вызванного защитой ПЧ во время переключения в сети. 2. Этой функцией можно включить запрет защиты по входному напряжению 	Степень напряжения	230В	400В	660В	Точка снижения частоты при внезапном отключении питания	260В	460В	800В	10.00 Гц/сек	<input type="radio"/>
Степень напряжения	230В	400В	660В									
Точка снижения частоты при внезапном отключении питания	260В	460В	800В									
P11.03	Защита от повышенного напряжения и потеря скорости	0: Отключено 1: Включено  <p>Выходной ток</p> <p>Точка защиты от перенапряжения и потери скорости</p> <p>Выходная частота</p> <p>Время</p>	1	<input type="radio"/>								
P11.04	Защита от повышенного напряжения при потери скорости	120–150% (напряжение DC- шины) (380V) 120–150% (напряжение DC- шины) (230V)	140 %	<input type="radio"/>								
P11.05	Выбор предела по току	Во время работы ПЧ эта функция обнаруживает выходной ток и сравнивает его пределом, установленном в Р11.06.	1	<input checked="" type="radio"/>								
P11.06	Автоматический уровень предела по току	 <p>Выходной ток, А</p> <p>Ограничение тока</p> <p>Время</p>	160.0 %	<input checked="" type="radio"/>								
P11.07	Установление понижающего коэффициента в пределе по току	 <p>Выходная частота</p> <p>Задание частоты</p> <p>Ускорение</p> <p>Постоянная скорость</p> <p>Время</p> <p>Диапазон уставки: Р11.05:</p>	10.00 Гц/сек	<input checked="" type="radio"/>								

		0: Отключено 1: Предел включен 2: Предел недопустим при постоянной скорости Диапазон уставки: P11.06:50.0–200.0 % Диапазон уставки: P11.07:0.00–50.00 Гц/сек		
P11.08	Предупредительный аварийный сигнал перегрузки двигателя или ПЧ	Выходной ток ПЧ или двигателя выше P11.09, и длительность времени выше P11.10, то будет выведен предварительный аварийный сигнал перегрузки.	0x000	○
P11.09	Уровень тестирования аварийного предупредительного сигнала		150 %	○
P11.10	Время обнаружения предварительной перегрузки	Диапазон уставки: P11.08: Включение и определение предварительного аварийного сигнала перегрузки ПЧ или двигателя. Диапазон уставки: 0x000–0x131 Единицы: 0: Предварительный аварийный сигнал перегрузки двигателя, соответствует номинальному току двигателя 1: Предварительный аварийный сигнал перегрузки ПЧ, соответствует номинальному току ПЧ Десятки: 0: ПЧ продолжает работать после предварительного сигнала о недогрузке 1: ПЧ продолжает работать после предварительного аварийного сигнала недогрузки запуска после сигнала ошибки по перегрузке 2: ПЧ продолжает работать после предварительного аварийного сигнала недогрузки запуска после сигнала ошибки по недогрузке 3. ПЧ останавливается, когда перегрузка или недогрузка Сотни: 0: Обнаружение все время 1: Обнаружение при постоянной работе Диапазон уставки: P11.09: P11.11–200 % Диапазон уставки: P11.10: 0.1–60.0 сек	1.0 сек	○
P11.11	Уровень обнаружения предварительного аварийного сигнала о недогрузке	Если выходной ток ПЧ меньше чем P11.11, и время выходит за P11.12, то ПЧ будет выводить предварительный аварийный сигнал о недогрузке	50 %	○
P11.12	Время обнаружения предварительного аварийного сигнала о недогрузке	Диапазон уставки: P11.11: 0–P11.09 Диапазон уставки: P11.12: 0.1–60.0 сек	1.0 сек	○
P11.13	Выбор действия выходных клемм при ошибке	Выберите действие выходных клемм при пониженном напряжении и сбросе ошибки 0x00–0x11 Единицы: 0: Действие при ошибке «Пониженное напряжение» 1: Нет действия Десятки: 0: Действия во время автоматического сброса 1: Нет действия	0x00	○
P11.14	Определение отклонения	0.0–50.0 %	10.0 %	●

	скорости	Установите время обнаружения отклонения		
P11.15	Время обнаружения отклонения скорости	<p>Этот параметр используется для задания времени обнаружения отклонения скорости.</p>  <p>Скорость вращения</p> <p>Измеряемое значение</p> <p>Установленное значение</p> <p>Время</p> <p>T1 T2</p> <p>Работа Выход из отказа dEu</p> <p>$T1 < T2$, поэтому ПЧ продолжает работать $T2 = P11.13$</p> <p>Диапазон уставки: P11.08: 0.0–10.0 сек</p>	0.5 мек	○
P11.16	Автоматическое снижение частоты при падении напряжения	<p>0: Отключено 1: Включено; обеспечение номинального выходного крутящего момента при падении напряжения</p>	0	

8.13. Группа Р13 Параметры управления SM				
P13.00	Резерв			
P13.01	Резерв			
P13.02	Резерв			
P13.03	Резерв			
P13.04	Резерв			
P13.05	Резерв			
P13.06	Резерв			
P13.07	Резерв			
P13.08	Резерв			
P13.09	Резерв			
P13.10	Резерв			
P13.11	Резерв			
P13.12	Резерв			
P13.13	Резерв			
P13.14	Резерв			
P13.15	Резерв			

8.14. Группа Р14 Протоколы связи

P14.00	Коммуникационный адрес	Диапазон уставки: 1–247 Когда ведущее устройство пишет фрейм, коммуникационный адрес ведомого устройства устанавливается в 0; широковещательный адрес является коммуникационным адресом. Все ведомые устройства на MODBUS могут принять кадр, но не отвечают. Адрес ПЧ является уникальным в сети связи. Это является основополагающим для связи точка-точка между верхним монитором и приводом. Примечание: Адрес ведомого ПЧ нельзя задать 0.	1	○
P14.01	Скорость связи	Установите скорость передачи данных между верхним монитором и ПЧ. 0: 1200BPS 1: 2400BPS 2: 4800BPS 3: 9600BPS 4: 19200BPS 5: 38400BPS Примечание: Скорость передачи данных между верхним монитором и ПЧ должны быть одинаковыми. В противном случае сообщение не принимается. Чем больше скорость, тем быстрее скорость связи.	4	○
P14.02	Настройка проверки цифровых битов	Формат данных между верхним монитором и ПЧ должны быть одинаковыми. В противном случае сообщение не принимается. 0: Нет проверки (N,8,1) для RTU 1: Чет (E,8,1) для RTU 2: Нечет (O,8,1) для RTU 3: Нет проверки(N,8,2) для RTU 4: Чет (E,8,2) для RTU 5: Нечет (O,8,2) для RTU	1	○
P14.03	Задержка ответа	0–200 мсек Это означает промежуток времени между временем, когда ПЧ получает данные и посыпает его в PLC или другому ПЧ и полученным ответом.	5	○
P14.04	Время ошибки связи	0.0 (недопустимо), 0.1–60.0 сек Когда код функции имеет значение 0.0, это недопустимый параметр, для коммуникаций связи. Когда код функции устанавливается в 0, и если интервал времени между двумя сообщениями превышает, то система сообщит «Ошибка RS-485» (CE). Как правило, установите его в 0; Установите как параметр для постоянной связи и мониторинга состояния связи.	0.0 сек	○
P14.05	Обработка ошибок передачи	0: Сигнализация и свободный останов 1: Нет тревоги и продолжение работы 2: Без сигнализации и остановов, согласно режимов останова (только под контролем связи) 3: Без сигнализации и остановов, согласно режимов останова (при всех режимах управления)	0	○
P14.06	Выбор действия при обработке сообщения	0x00–0x11 Единицы: 0: Операции с ответом: ПЧ будет реагировать на все команды чтения и записи от верхнего монитора. 1: Операции без ответа; ПЧ реагирует только на команды чтение за исключением команду записи ПЧ. Десятичные значения: 0: Шифрование связи включено 1: Шифрование связи отключено	0x00	○
P14.07	Резерв			•
P14.08	Резерв			•

8.15. Группа Р15

P15.00	Резерв			
P15.01	Резерв			
P15.02	Резерв			
P15.03	Резерв			
P15.04	Резерв			
P15.05	Резерв			
P15.06	Резерв			
P15.07	Резерв			
P15.08	Резерв			
P15.09	Резерв			
P15.10	Резерв			
P15.11	Резерв			
P15.12	Резерв			
P15.13	Резерв			
P15.14	Резерв			
P15.15	Резерв			
P15.16	Резерв			
P15.17	Резерв			
P15.18	Резерв			
P15.19	Резерв			
P15.20	Резерв			
P15.21	Резерв			
P15.22	Резерв			
P15.23	Резерв			
P15.24	Резерв			
P15.25	Резерв			
P15.26	Резерв			
P15.27	Резерв			
P15.28	Резерв			
P15.29	Резерв			

8.16. Группа Р16

P16.00	Резерв			
P16.01	Резерв			
P16.02	Резерв			
P16.03	Резерв			
P16.04	Резерв			
P16.05	Резерв			
P16.06	Резерв			
P16.07	Резерв			
P16.08	Резерв			
P16.09	Резерв			
P16.10	Резерв			
P16.11	Резерв			
P16.12	Резерв			
P16.13	Резерв			
P16.14	Резерв			

8.17. Группа Р17 Функции мониторинга				
P17.00	Заданная частота	Отображение на дисплее заданной частоты Диапазон: 0.00 Гц–Р00.03	0.00 Гц	•
P17.01	Выходная частота	Отображение на дисплее выходной частоты ПЧ Диапазон: 0.00 Гц–Р00.03	0.00 Гц	•
P17.02	Кривая заданной частоты	Отображение на дисплее кривой заданной частоты Диапазон: 0.00 Гц–Р00.03	0.00 Гц	•
P17.03	Выходное напряжение	Отображение на дисплее выходного напряжения ПЧ Диапазон: 0–380 В	0 В	•
P17.04	Выходной ток	Отображение на дисплее выходного тока ПЧ Диапазон: 0.0–860.0 А	0.0 А	•
P17.05	Скорость вращения двигателя	Отображение на дисплее скорости вращения двигателя. Диапазон: 0–65535 об/мин	0 об/мин	•
P17.06	Ток при крутящем моменте	Отображение на дисплее тока при крутящем моменте Диапазон: 0–860 А	0.0 А	•
P17.07	Ток намагничивания	Отображение на дисплее тока намагничивания ПЧ Диапазон: 0.0–860.0 А	0.0 А	•
P17.08	Мощность двигателя	Отображение на дисплее мощности двигателя. Диапазон: -300.0%–300.0% (номинальный ток двигателя)	0.0 %	•
P17.09	Выходной момент	Отображение на дисплее выходного момента ПЧ. Диапазон: -250.0–250.0 %	0.0 %	•
P17.10	Оценочная частота двигателя	Оценка частоты вращения ротора двигателя при замкнутом контуре управления Диапазон: 0.00–Р00.03	0.00 Гц	•
P17.11	Напряжение на DC-шине	Отображение на дисплее напряжения DC-шины ПЧ Диапазон: 0–540.0 В	0 В	•
P17.12	Состояние входных клемм ON-OFF	Отображение на дисплее состояния входных клемм и переключателей Диапазон: 0000–00FF	0	•
P17.13	Состояние выходных клемм ON-OFF	Отображение на дисплее состояния выходных клемм и переключателей Диапазон: 0000–000F	0	•
P17.14	Цифровая регулировка	Отображение на дисплее цифровой регулировки с панели управления. Диапазон: 0.00Гц–Р00.03	0.00 Гц	•
P17.15	Задание крутящего момента	Отображение крутящего момента, учитывая, ток в процентах. Номинальный крутящий момент двигателя. Диапазон: -300.0%–300.0% (номинальный ток двигателя)	0.0 %	•
P17.16	Линейная скорость	Отображение на дисплее линейной скорости. Диапазон: 0–65535	0	•
P17.17	Длина	Отображение на дисплее текущей длины. Диапазон: 0–65535	0	•
P17.18	Подсчет значений	Отображение на дисплее посчитанных значений. Диапазон: 0–65535	0	•
P17.19	Напряжение аналогового входа AI1	Отображение на дисплее напряжения на аналоговом входе AI1 Диапазон: 0.00–10.00 В	0.00 В	•
P17.20	Напряжение аналогового входа AI2	Отображение на дисплее напряжения на аналоговом входе AI2 Диапазон: 0.00–10.00 В	0.00 В	•
P17.21	Напряжение аналогового входа AI3	Отображение на дисплее напряжения на аналоговом входе AI3 Диапазон: -10.00–10.00 В	0.00 В	•
P17.22	Частота входа HDI	Отображение на дисплее входной частоты входа HDI Диапазон: 0.00–50.00 кГц	0.00 кГц	•
P17.23	Значение задания PID	Отображение на дисплее значения задания PID Диапазон: -100.0–100.0 %	0.0 %	•
P17.24	Значение обратной связи PID	Отображение на дисплее значения обратной связи PID Диапазон: -100.0–100.0 %	0.0 %	•
P17.25	Коэффициент мощности двигателя	Отображение на дисплее коэффициента мощности двигателя. Диапазон: -1.00–1.00	0.0	•
P17.26	Время работы ПЧ	Отображение на дисплее времени работы ПЧ. Диапазон: 0–65535 мин	0 мин	•

P17.27	PLC и текущие шаги многоступенчатой скорости	Отображение на дисплее состояния PLC и текущих шагов многоступенчатой скорости Диапазон: 0–15	0	•
P17.28	Выход контроллера ASR	Отображения выхода контроллера ASR в процентах от номинального крутящего момента относительно тока двигателя. Положительное значение соответствует двигателльному режиму, а отрицательное значение – генераторному режиму Диапазон: -300.0%–300.0% (номинальный ток двигателя)	0.0 %	•
P17.29	Резерв			
P17.30	Резерв			
P17.31	Резерв			
P17.32	Сцепление магнитного потока	Отображение на дисплее значения сцепления магнитного потока. Диапазон: 0.0%–200.0%		•
P17.33	Ток возбуждения	Отображение на дисплее значения тока возбуждения в векторном режиме управления. Положительное значение соответствует двигателльному режиму, а отрицательное значение – генераторному режиму Диапазон: -3000.0–3000.0 А		•
P17.34	Ток при крутящем моменте	Отображение на дисплее значения тока при крутящем моменте в векторном режиме управления. Положительное значение соответствует двигателльному режиму, а отрицательное значение – генераторному режиму Диапазон: -3000.0–3000.0 А		•
P17.35	AC Ток в кабелях	Отображение на дисплее значения тока AC в кабелях Диапазон: 0.0–5000.0 А		•
P17.36	Выходной момент	Отображение на дисплее значения выходного момента. Положительное значение соответствует двигателльному режиму, а отрицательное значение – генераторному режиму. Диапазон: -3000.0 Нм–3000.0 Нм		•
P17.37	Подсчет перегрузки двигателя	0~100% (OL1 при 100 %)	0.00%	•
P17.38	Выход PID	~100.00%~100.00%	0.00%	•
P17.39	Резерв			

9. КОДЫ ОТКАЗОВ

9.1. Индикация ошибок

Ошибки отображаются на ИНДИКАТОРЕ - дисплее. Когда на дисплее горит АВАРИЯ, то ПЧ находится в состоянии ошибки или предупреждения. Используя информацию, приведенную в настоящей главе, для большинства предупреждений и ошибок причины выявлены и указаны способы исправления. Если нет, свяжитесь с технической службой компании

9.2. История неисправностей

Коды функций P07.25 – P07.30 хранят 6 последних ошибок. Коды функций P07.31 – P07.38, P07.39 – P7.46, P07.47 – P07.54 показывают данные при работе ПЧ, когда произошли последние 3 неисправности.

9.3. Инструкция по кодам ошибок и их устранению

Сделайте следующие после появления ошибки ПЧ:

- Убедитесь в том, что панель управления работает и есть индикация. Если нет, пожалуйста, свяжитесь с технической службой компании «Сиб МИР».
- Если панель управления работает, то проверьте параметр P07 и сохраните соответствующие параметры зарегистрированных неисправностей для подтверждения реального состояния, при текущей неисправности.
- В таблице 9-1 приведены описания ошибок (неисправностей) и методы их устранения.
- Устранимте ошибку (неисправность).
- Проверьте, чтобы неисправность была устранена и осуществите сброс ошибки (неисправности) для запуска ПЧ. См. п. 9.4.

Примечание: В случае необходимости обращения к местному дистрибутору или к заводу-изготовителю по вопросам возникновения отказов, всегда записывайте всю информацию и коды всех отказов, отображаемых на панели управления.

Таблица 9-1. Коды отказов

Код ошибки	Тип ошибки	Возможная причина	Способ устранения
OUT1	IGBT Ошибка фазы - U	1. Время разгона слишком мало. 2. Неисправность GBT. 3. Нет контакта при подключении проводов. 4. Заземление отсутствует.	1. Увеличьте время разгона АСС. 2. Замените модуль IGBT. 3. Проверьте подключения. 4. Осмотрите внешнее оборудование и устранимте неисправности.
OUT2	IGBT Ошибка фазы - V		
OUT3	IGBT Ошибка фазы - W		
OC1	Сверхток при разгоне	1. Время разгона или торможения слишком большое. 2. Напряжение сети велико. 3. Мощность ПЧ слишком мала. 4. Переходные процессы нагрузки или неисправность.	1. Увеличить время разгона 2. Проверьте напряжение питания 3. Выберите ПЧ с большей мощностью 4. Проверьте нагрузку и наличие короткого замыкания. 5. Проверьте конфигурацию выхода. 6. Проверить, если есть сильные помехи.
OC2	Сверхток при торможении	5. Короткое замыкание на землю или потеря фазы 6. Внешнее вмешательство.	
OC3	Сверхток при постоянной скорости	1. Входное напряжение не соответствует параметрам ПЧ. 2. Существует большая энергия торможения (генерация).	1. Проверьте входное напряжение 2. Проверьте время разгона/торможения
OV1	Повышенное напряжение при разгоне		
OV2	Повышенное напряжение при торможении		
OV3	Повышенное напряжение при постоянной скорости		
UV	Пониженное напряжение DC - шины	Напряжение питания слишком низкое.	Проверьте входное напряжение

OL1	Перегрузка двигателя	1. Напряжение питания слишком низкое. 2. Неверный параметр, номинальный ток двигателя. 3. Большая нагрузка на двигатель.	1. Проверьте входное напряжение 2. Установите правильный ток двигателя 3. Проверьте нагрузку
OL2	Перегрузка ПЧ	1. Разгон слишком быстрый 2. Заклинивание двигателя 3. Напряжение питания слишком низкое. 4. Нагрузка слишком велика. 5. Долгая работа на низкой скорости при векторном управлении	1. Увеличьте время разгона 2. Избегайте перегрузки после останова. 3. Проверьте входное напряжение и мощность двигателя 4. Выберете ПЧ большей мощности. 5. Проверьте правильность выбора двигателя.
OL3	Электрическая перегрузка	Предварительная сигнализация перегрузки согласно заданному параметру	Проверьте нагрузку и точку предупредительной перегрузки.
SPI	Потеря входных фаз	Потеря фазы или колебания напряжения входных фаз R,S,T	1. Проверьте входное напряжение 2. Проверьте правильность монтажа
SPO	Потеря выходных фаз	Потеря выходных фаз U,V,W (ассиметрична нагрузка)	1. Проверьте выход ПЧ 2. Проверьте кабель и двигатель
OH1	Перегрев выпрямителя	1. Затор в вентиляционном канале или повреждение вентилятора 2. Температура окружающей среды слишком высока. 3. Слишком большое время запуска.	1. Обратитесь к решению по сверхтоку, см. ОС1, ОС2, ОС3 2. Проверьте воздуховод или замените вентилятор 3. Уменьшите температуру окружающей среды 4. Проверить и восстановить воздухообмен 5. Проверьте мощность нагрузки 6. Замените модуль IGBT 7. Проверить плату управления
EF	Внешняя неисправность	Клемма SIn Внешняя неисправность	Проверьте состояние внешних клемм
CE	Ошибка связи	1. Неправильная скорость в бодах. 2. Неисправность в кабеле связи. 3. Неправильный адрес сообщения. 4. Сильные помехи в связи.	1. Установить правильную скорость 2. Проверьте кабель связи 3. Установить правильный адрес связи. 4. Замените кабель или улучшите защиту от помех.
Ite	Ошибка при обнаружении тока	1. Неправильное подключение платы управления 2. Отсутствует вспомогательное напряжение 3. Неисправность датчиков тока 4. Неправильное измерение схемы.	1. Проверьте разъем 2. Проверьте датчики 3. Проверьте плату управления
te	Ошибка автонастройки	1. Мощность двигателя не соответствует мощности ПЧ 2. Параметры двигателя неверны. 3. Большая разница между параметрами автонастройки и стандартными параметрами 4. Время автонастройки вышло	1. Установите параметры с шильдика двигателя 2. Уменьшите нагрузку двигателя и повторите автонастройку 3. Проверьте соединение двигателя и параметры. 4. Проверьте, что верхний предел частоты выше 2/3 номинальной частоты.
EER	Ошибка EEPROM	1. Ошибка контроля записи и чтения параметров 2. Неисправность EEPROM	1. Нажмите STOP/RST для сброса 2. Замените панель управления
PIDE	Ошибка обратной связи PID	1. Обратная связь PID отключена 2. Обрыв источника обратной связи PID	1. Проверить сигнал обратной связи PID 2. Проверьте источник обратной связи PID
bce	Неисправен тормозной модуль	1. Неисправность тормозной цели или обрыв тормозных кабелей 2. Недостаточно внешнего тормозного резистора	1. Проверьте тормозной блок и замените тормозные кабели 2. Увеличить мощность тормозного резистора

ETH1	Ошибка Короткое замыкание 1	1. Короткое замыкание выхода ПЧ на землю. 2. Ошибка в цепи обнаружения тока.	1. Проверьте подключение двигателя 2. Проверьте датчики тока 3. Замените плату управления
ETH2	Ошибка Короткое замыкание 2	1. Короткое замыкание выхода ПЧ на землю. 2. Ошибка в цепи обнаружения тока.	1. Проверьте подключение двигателя 2. Проверьте датчики тока 3. Замените плату управления
dEu	Ошибка Отклонение скорости	Слишком большая нагрузка.	1. Проверьте нагрузку. Увеличить время обнаружения. 2. Проверить, что все параметры управления нормальны.
STo	Ошибка Несогласованность	1. Параметры управления не установлены для синхронных двигателей. 2. Параметры автонастройки не подходят. 3. ПЧ не подключен к двигателю.	1. Проверьте нагрузку 2. Проверьте правильность установки параметров управления. 3. Увеличьте время обнаружения несогласованности.
END	Время достигло заводской настройки	Фактическое время работы ПЧ превышает внутренний параметр времени работы.	Запросите поставщика и настройте заново продолжительность работы.
PCE	Сбой связи с панелью управления	1. Обрыв проводов подключаемых к панели управления. 2. Провода слишком длинные и подвержены помехам. 3. Существует неисправность цепи в клавиатуре и основной плате.	1. Проверьте провода панели управления. 2. Проверить окружающую среду и устранимте источник помех. 3. Проверьте оборудование и запросите проведение сервисного обслуживания.
DNE	Ошибка загрузки параметров	1. Обрыв проводов подключаемых к панели управления. 2. Провода слишком длинные и подвержены помехам. 3. Ошибка хранения данных в панели управления.	1. Проверьте провода панели управления и убедитесь, есть ли ошибка. 2. Проверьте оборудование и запросите проведение сервисного обслуживания. 3. Повторно загрузите данные в панель управления. В случае повтора обратитесь в сервисную службу компании «Сиб МИР»
LL	Ошибка Электронная недогрузка	ПЧ сообщает о предварительном сигнале по недогрузке, согласно установленным значениям.	Проверьте нагрузку и недогрузку в предупредительной точке.
PoFF	Отключение питания системы	Отключение питания системы или низкое напряжение в звене постоянного тока	Проверьте напряжение питания

9.4. Как сбросить ошибку?

Сброс можно осуществить с помощью кнопки **Стоп/Сброс**, цифровой вход или отключить/включить напряжение питания. Когда ошибка сброшена, то можно перезапустить ПЧ и двигатель.

10. ВЕНТИЛЯТОР ОХЛАЖДЕНИЯ

Режим управления вентилятором (Fan control, P08.39)

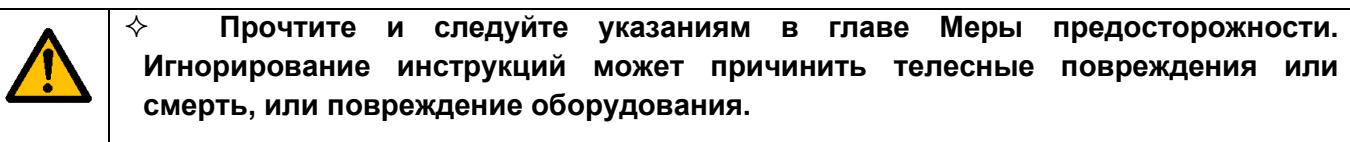
Эта функция позволяет задать режим работы охлаждающего вентилятора преобразователя частоты. Можно выбрать:

0. Режим управления в зависимости от температуры.
1. Режим постоянной работы, при котором вентилятор включается одновременно с включением питания преобразователя частоты.

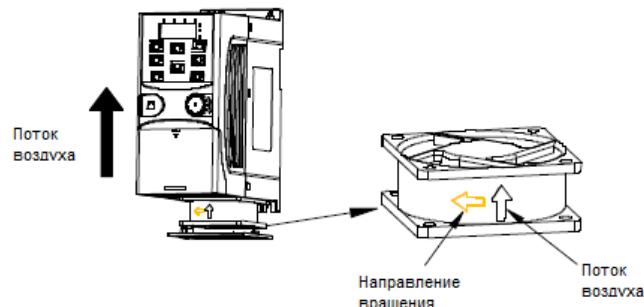
Вентилятор имеет минимальную продолжительность 25 000 часов работы. Фактическая продолжительность зависит от использования ПЧ и температуры окружающей среды.

Часы работы можно посмотреть в P07.14 (время работы ПЧ).

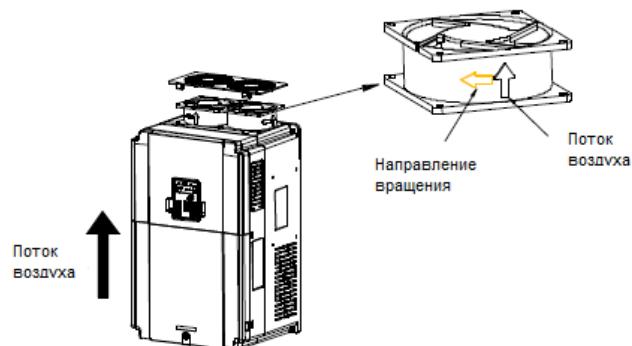
Неисправность вентилятора может быть предсказано из-за увеличения шума от подшипников вентилятора. Если ПЧ эксплуатируется в важной части процесса, замена вентилятора рекомендуется после того, как эти симптомы появляются. Вентиляторы для замены доступны в компании «Сиб МИР».



1. Остановите ПЧ и отключите его от источника питания переменного тока и подождите по крайней мере время обозначено на ПЧ.
2. С помощью отвертки поднимите держатель вентилятора немного вверх от передней крышки.
3. Отключите кабель вентилятора.
4. Удалите держатель вентилятора из петли.
5. Установить новый держатель вентилятора, включая вентилятор в обратном порядке.
6. Подключите питание.



Снятие и установка вентилятора для ПЧ 1 ф. 220 В и 3 ф. 380 В, мощность до 2,2 кВт.



Снятие и установка вентилятора для ПЧ 3 ф. 380 В, мощность от 4 кВт и выше.

11. ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБСЛУЖИВАНИЕ

Мы рекомендуем регулярно проводить обслуживание, чтобы убедиться в нормальной работе привода и продлить его срок эксплуатации. Периодичность обслуживания указана в таблице ниже.

Таблица 11.1 – Периодичность обслуживания

Периодичность обслуживания	Сервисная операция
По необходимости	Чистка радиатора охлаждения
Регулярно	Проверка моментов затяжки клемм ввода/вывода см. главу 5, таб. 5-2
12 месяцев (если привод хранится)	Зарядка конденсаторов (см. главу 2.4.1)
6 – 24 месяца (в зависимости от условий эксплуатации)	Проверка состояния клемм I/O и силовых клемм Чистка канала охлаждения Проверка состояния вентилятора охлаждения, проверка наличия коррозии на клеммах ввода/вывода, шинах звена постоянного тока и других поверхностях Проверка состояния фильтров дверей при установке привода в шкаф
5 – 7 лет	Замена вентиляторов охлаждения: - основного вентилятора - вентилятора охлаждения шкафа
5 – 10 лет	Замена конденсаторов звена постоянного тока

11.1. Зарядка конденсаторов

После длительного времени хранения конденсаторы должны быть заряжены для того, чтобы избежать их повреждения. Время хранения отсчитывается с даты производства.

Время	Принцип работы
Время хранения меньше, чем 1 год	Работа без подзарядки
Время хранения 1-2 года	Подключение к источнику постоянного тока на 1-2 часа
Время хранения 2-3 года	Подключение к источнику постоянного тока на 2-3 часа
Время хранения более 3 лет	Подключение к источнику постоянного тока на 3-4 часа

Ток утечки конденсаторов должен быть ограничен. Лучший способ достичь этого – использовать источник постоянного тока с функцией токоограничения.

- 1) Установите уровень ограничения тока, равный 100...200 мА, исходя из размера привода.
- 2) Подключите источник постоянного тока к клеммам + и - звена постоянного тока или напрямую к клеммам конденсаторов.
- 3) Затем установите напряжение привода на номинальный уровень ($1,35 * U_{пит}$) и подавайте его на привод в течение одного часа.

Если источник постоянного тока отсутствует и привод находился на хранении более 12 месяцев, проконсультируйтесь с заводом-изготовителем, прежде чем подавать питание.

11.2. Замена электролитических конденсаторов



◆ Прочтите и следуйте указаниям в главе Меры предосторожности.
Игнорирование инструкций может причинить телесные повреждения или смерть, или повреждение оборудования.

Замените электролитические конденсаторы, если время работы ПЧ выше 35000 часов.

Пожалуйста, свяжитесь с сервисной службой компании Сиб МИР для выполнения данной работы.

12. ДОПОЛНИТЕЛЬНОЕ ОБОРУДОВАНИЕ

12.1. Подключение дополнительного оборудования

Ниже приводится схема подключения и описание дополнительного оборудования.

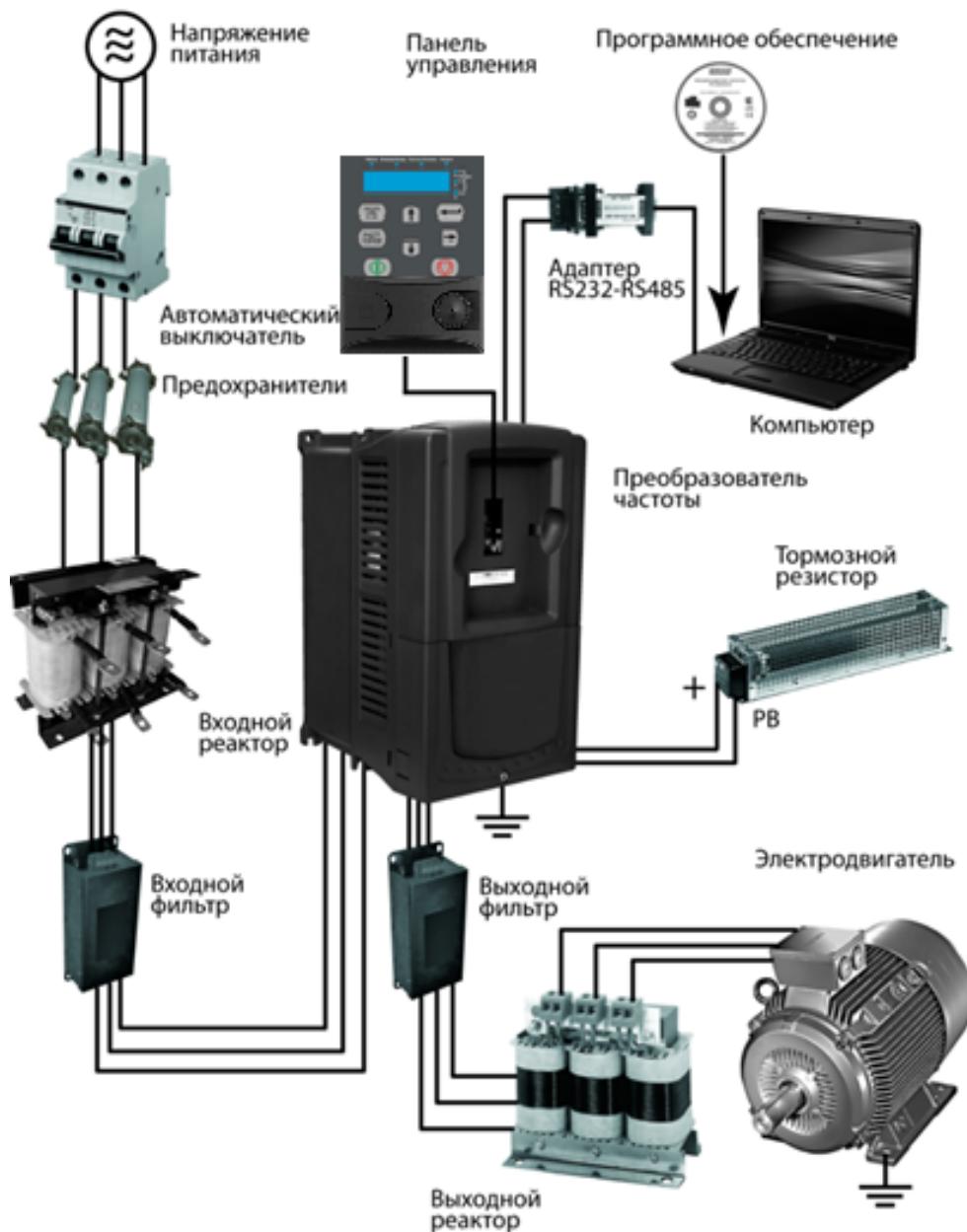


Рис. 12-1. Схема подключения дополнительного оборудования

Таблица 12-1 Описание дополнительного оборудования

Рисунок	Наименование	Описание
	Кабели	Устройство для передачи электронных сигналов
	Автоматический выключатель	Предотвращает от поражения электрическим током и обеспечивает защиту кабелей и ПЧ от перегрузки по току при возникновении короткого замыкания.
	Входной реактор	Эти устройство используется для улучшения коэффициента мощности ПЧ и контроль высших гармоник тока.
	Входной фильтр	Контроль электромагнитных помех, созданных ПЧ, пожалуйста, установите рядом с входными клеммами ПЧ.
	DC-дросель	ПЧ мощностью от 37 кВт могут оснащаться DC-дросселями
	Выходной фильтр	Контроль электромагнитных помех со стороны выхода ПЧ, установите рядом с выходными клеммами ПЧ.
	Выходной реактор	Увеличивает длину кабеля от ПЧ до двигателя, уменьшает броски высокого напряжения высокого напряжения при переключении IGBT ПЧ.

12.2. Реакторы

Большой ток в цепи питания, может привести к повреждению компонентов ПЧ. Применение АС реактора на входной стороне ПЧ позволит предотвратить воздействие кратковременных скачков напряжения питания. АС реактор фильтрует как высокочастотные помехи со стороны сети, так и помехи со стороны ПЧ.

Если расстояние между ПЧ и двигателем более 50 м, то может возникнуть частые срабатывания токовой защиты ПЧ из-за высоких токов утечки на землю под воздействием паразитарных емкостей от длинных кабелей. Во избежание повреждения изоляции двигателя из-за перенапряжения на зажимах, необходимо добавить реактор для компенсации емкостных токов.

Все ПЧ выше 37кВт (включая 37кВт) оснащены внутренним DC –дросселями для улучшения факторов питания и предотвращение ущерба, от высокого входного тока выпрямителей из-за высокой мощности трансформатора. Устройство также может прекратить повреждения выпрямителей, которые вызваны переходными процессами напряжения питания и гармоническими волнами нагрузки.



Входной/реактор

Выходной реактор

Рис. 12-2. Внешний вид входных/выходных реакторов

Таблица 12-2 Выбор входных/выходных реакторов

Тип ПЧ	Входной реактор	Выходной реактор
CM4.H-1,5/380	ACL2-1R5-4	OCL2-1R5-4
CM4.H-2,2/380	ACL2-1R5-4	OCL2-1R5-4
CM4.H-4/380	ACL2-2R2-4	OCL2-2R2-4
CM4.H-5,5/380	ACL2-004-4	OCL2-004-4
CM4.H-7,5/380	ACL2-5R5-4	OCL2-5R5-4
CM4.H-11/380	ACL2-7R5-4	OCL2-7R5-4
CM4.H-15/380	ACL2-011-4	OCL2-011-4
CM4.H-18,5/380	ACL2-015-4	OCL2-015-4
CM4.H-22/380	ACL2-018-4	OCL2-018-4
CM4.H-30/380	ACL2-022-4	OCL2-022-4
CM4.H-37/380	ACL2-030-4	OCL2-030-4
CM4.H-45/380	ACL2-037-4	OCL2-037-4
CM4.H-55/380	ACL2-045-4	OCL2-045-4
CM4.H-75/380	ACL2-055-4	OCL2-055-4
CM4.H-90/380	ACL2-075-4	OCL2-075-4
CM4.H-110/380	ACL2-110-4	OCL2-110-4
CM4.H-132/380	ACL2-110-4	OCL2-110-4

Примечание:

- Снижение номинального напряжения входного реактора $2\% \pm 15\%$.
- После добавления DC-дросселя коэффициент мощности превышает 90%.
- Снижение номинального напряжения выходного реактора $1\% \pm 15\%$.
- Вышеуказанные варианты являются дополнительными, и клиент должен указать их при заказе ПЧ.

12.3. Фильтры

ПЧ серии CM4 имеют встроенный ЭМС-фильтр класса C3, который подключен к J10.

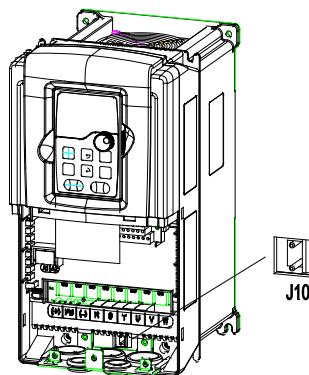


Рис. 12-3. Схема подключения ЭМС-фильтра С3

Входной фильтр уменьшает помехи от ПЧ для окружающего оборудования.
Выходной фильтр уменьшает помехи ПЧ, ток утечки в кабелях двигателя.

12.4. Код обозначения фильтра при заказе

FLT-P04045L-B

A	B	C	D	E	F

Рис. 12-3. Код обозначения при заказе

Таблица 12-3 Расшифровка обозначений кода при заказе фильтра

Обозначение символов	Описание
A	FLT: серия фильтра
B	Тип фильтра P: входной фильтр питания ПЧ
C	Напряжение S2:1 фаза 220В AC 04:3-фазы 380В AC
D	3 бит код диапазона тока «015» означает 15A
E	Тип установки L: Общий тип H: Тип высокой производительности
F	Условия использования фильтров A:Первая среда (IEC61800-3:2004) категория C1 (EN 61800-3:2004) B: Первая среда (IEC61800-3:2004) категория C2 (EN 61800-3:2004) C: Вторая среда (IEC61800-3:2004) категория C3 (EN 61800-3:2004)

12.5. Таблица выбора фильтров

Таблица 12-4 Выбор входных/выходных фильтров

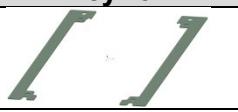
Тип ПЧ	Входной фильтр	Выходной фильтр
CM4.H-0,75/220	FLT-PS2010H-B	FLT-L02006H-B
CM4.H-1,5/220		
CM4.H-2,2/220	FLT-PS2025L-B	FLT-L04016L-B
CM4.H-1,5/380		
CM4.H-2,2/380	FLT-P04006L-B	FLT-L04006L-B
CM4.H-4/380		
CM4.H-5,5/380	FLT-P04016L-B	FLT-L04016L-B
CM4.H-7,5/380		
CM4.H-11/380	FLT-P04032L-B	FLT-L04032L-B
CM4.H-15/380		
CM4.H-18,5/380	FLT-P04045L-B	FLT-L04045L-B
CM4.H-22/380		
CM4.H-30/380	FLT-P04065L-B	FLT-L04065L-B
CM4.H-37/380		
CM4.H-45/380	FLT-P04100L-B	FLT-L04100L-B
CM4.H-55/380		
CM4.H-75/380	FLT-P04150L-B	FLT-L04150L-B
CM4.H-90/380		
CM4.H-110/380	FLT-P04240L-B	FLT-L04240L-B
CM4.H-132/380		

Примечание:

1. Вход EMI соответствует требованиям С2 после добавления входного фильтра.
2. Вышеуказанные фильтры являются дополнительным оборудованием, и клиент должен указать их при заказе ПЧ

12.6. Опции для ПЧ

Таблица 12-5 Опции для ПЧ

No.	Опция	Описание	Рисунок
1	Пластины для фланцевого монтажа	Для фланцевого монтажа ПЧ 1,5 – 132 кВт	
2	Комплект для установки на дверь	Комплект для установки на дверь внешней панели управления. Опция для ПЧ 1,5–132 кВт	
3	Крышка	Защита внутренних цепей в агрессивных средах. Для подробной информации свяжитесь с компанией «Сиб МИР».	

13. ДОПОЛНИТЕЛЬНАЯ ИНФОРМАЦИЯ

13.1. Вопросы по продукции и сервису

Решайте любые вопросы о поставке продукции с менеджерами компании «Сиб МИР»

Список офисов и контакты продаж, поддержки и обслуживания ПЧ серии СМ можно найти на сайте: www.sib-mir.ru

По вопросам сервиса и технической поддержки обращайтесь в сервисную службу компании «Сиб МИР».

13.2. Обратная связь

Электронная почта для связи: info@sib-mir.ru

Телефон: +7 (499) 750-06-40

13.3. Библиотека документов в Интернете

Документацию на ПЧ СМ4 можно скачать через интернет. Зайдите на наш сайт www.sib-mir.ru и выберите раздел *Продукты*.